

T.C.
BİTLİS EREN ÜNİVERSİTESİ
LİSANSÜSTÜ EĞİTİM ENSTİTÜSÜ

MATEMATİK ANABİLİM DALI
YÜKSEK LİSANS TEZİ

ALT MATRİSLERİ ÜÇGENSEL OLAN BLOK MATRİSLERİN FAKTÖRİZASYONLARI
VE DETERMİNANTLARININ HESAPLANMASI ÜZERİNE

Fatma ALTUN

EKİM 2020

MATEMATİK ANABİLİM DALI
YÜKSEK LİSANS TEZİ

ALT MATRİSLERİ ÜÇGENSEL OLAN BLOK MATRİSLERİN FAKTÖRİZASYONLARI
VE DETERMİNANTLARININ HESAPLANMASI ÜZERİNE

Hazırlayan
Fatma ALTUN

Danışman
Dr. Öğr. Üyesi Ufuk KAYA

Jüri Üyeleri
Dr. Öğr. Üyesi Günal BİLEK
Dr. Öğr. Üyesi Ufuk KAYA
Doç. Dr. Ali ÇAKMAK

EKİM 2020

ONAY

Fatma ALTUN tarafından hazırlanan “**Alt Matrisleri Üçgensel Olan Blok Matrislerin Faktörizasyonları ve Determinantlarının Hesaplanması Üzerine**” adlı tez çalışması 15/10/2020 tarihinde yapılan sınavla aşağıdaki jüri tarafından oy birliği ile Bitlis Eren Üniversitesi Matematik Anabilim Dalında YÜKSEK LİSANS TEZİ olarak kabul edilmiştir.

Jüri Üyeleri

Dr. Öğr. Üyesi Günal BİLEK
(Başkan)
Dr. Öğr. Üyesi Ufuk KAYA
(Danışman)
Doç. Dr. Ali ÇAKMAK
(Üye)

İmza

Bu tezin kabulü, Lisansüstü Eğitim Enstitüsü Yönetim Kurulu'nun .../.../...gün ve .../... Sayılı kararı ile onaylanmıştır.

Prof. Dr. Zeki ARGUNHAN
Enstitü Müdürü

BİTLİS EREN ÜNİVERSİTESİ LİSANSÜSTÜ EĞİTİM ENSTİTÜSÜ
YÜKSEK LİSANS TEZ ÇALIŞMASI
ETİK BEYANI

Bitlis Eren Üniversitesi Lisansüstü Eğitim Enstitüsü tez yazım kılavuzuna göre hazırlamış olduğum “**Alt Matrisleri Üçgensel Olan Blok Matrislerin Faktörizasyonları ve Determinantlarının Hesaplanması Üzerine**” adlı tezimin özgün bir çalışma olduğunu, tez hazırlanırken tüm aşamalarda bilimsel etik ilkelerine uygun davrandığımı, tez kapsamında sunulan tüm verileri bilimsel etik ilkelerine uygun elde ettiğimi, tezde faydalandığım tüm eserlere atıf yaptığımı ve kaynaklar kısmında bu eserleri gösterdiğimi beyan ederim. 15/10/2020

Fatma ALTUN

İmza

ÖZET

ALT MATRİSLERİ ÜÇGENSEL OLAN BLOK MATRİSLERİN FAKTÖRİZASYONLARI VE DETERMİNANTLARININ HESAPLANMASI ÜZERİNE

Fatma ALTUN

Yüksek Lisans Tezi

Bitlis Eren Üniversitesi Lisansüstü Eğitim Enstitüsü

Matematik Anabilim Dalı

Danışman: Dr. Öğr. Üyesi Ufuk KAYA

Ekim 2020, 34 sayfa

Bu tez çalışmasında, bileşenleri $n \times n$ tipinde üst üçgensel matris olan

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1m} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{m1} & A_{m2} & \cdots & A_{mm} \end{bmatrix}$$

biçimindeki blok matrisler ele alınacaktır. Bu matrisin determinantının yalnızca alt matrislerinin köşegen elemanlarına bağlı olduğu ispatlanacak ve bu determinant daha küçük alt determinantların çarpımı olarak gösterilecektir. Ayrıca bu matrisin ek matrisi, öz değerleri, tersi ve faktörizasyonu üzerinde çalışılacaktır.

Anahtar Kelimeler: Blok Matris, Determinant, Üst Üçgensel Matris, Faktörizasyon

ABSTRACT

ON FACTORIZATION AND CALCULATION OF DETERMINANT OF BLOCK MATRICES WHOSE SUBMATRICES ARE TRIANGULAR

Fatma ALTUN

Master Thesis

Bitlis Eren University Graduate Education Institute

Department of Mathematics

Supervisor: Asst. Prof. Dr. Ufuk KAYA

October 2020, 34 pages

In this thesis, we consider the block matrix

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1m} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{m1} & A_{m2} & \cdots & A_{mm} \end{bmatrix}$$

whose components are $n \times n$ triangular matrices. This thesis aims to prove that the determinant of the matrix A is solely determined by the diagonal elements of its submatrices and this determinant is expressed as the multiplication of some subdeterminants. This work also aims to study on the adjoint matrix, eigenvalues, the inverse and factorization of the matrix A .

Keywords: Block Matrix, Determinant, Upper Triangular Matrix, Factorization

TEŞEKKÜR

Bu alıŐma konusunun belirlenmesinde ve tezin hazırlanmasında yardımlarını benden esirgemeyen, bildiği her Őeyi benimle paylaŐan ve bilmediklerimi öğretene tez danıŐmanım Dr. Öğr. Üyesi Ufuk KAYA'ya teŐekkürlerimi borç bilirim.

Eğitim hayatımın en baŐından bugüne kadar desteklerini her an yanımda bulduğum, haklarını hiçbir Şekilde ödeyemeyeceğim, hayatlarını evlatlarına adayan değerli anne ve babama; bu süreçte en az benim kadar stres yaŐayan, bana sabırla katlanan, elinden geldiğince bana destek olan sevgili ablam Züleyha'ya ve ailemin tüm üyelerine sonsuz teşekkür ve minnettarlığımı sunarım.



ÖNSÖZ

Teorik ve uygulamalı matematikte, matris ve determinant kavramlarının çok çeşitli kullanım alanları vardır. Özellikle doğrusal denklem sistemlerinin çözülmesi için matris kavramı büyük önem taşımaktadır. Elektrik devre analizleri, bilgisayar programcılığı ve mühendislikte yer alan dinamik sistemlerin analiz ve tasarım problemleri matrislerin ve determinantların kullanıldığı çalışma alanları içerisindedir.

Bir kare matrisin determinantını Leibnitz formülü veya Laplace formülü yardımıyla hesaplayabiliriz. 3×3 tipindeki bir matrisin determinantı Sarrus kuralı ile hesaplanabilir. 3×3 tipindeki bir matrisin determinantı kolaylıkla hesaplanabilirken, 4×4 ve daha büyük matrislerin determinantını hesaplamak bir hayli zordur.

Bu tez çalışmasında, üst üçgensel matrislerden oluşan daha büyük matrislerin determinantını hesaplayacağız. Ayrıca bu tip üst üçgensel matrislerden oluşan matrislerin ek matrisini, özdeğerlerini, tersini hesaplayacağız ve faktörizasyon uygulamaları yapacağız.

İÇİNDEKİLER DİZİNİ

	<u>Sayfa</u>
ÖZET	i
ABSTRACT	ii
TEŞEKKÜR	iii
ÖNSÖZ	iv
İÇİNDEKİLER DİZİNİ	v
SİMGELER DİZİNİ	vi
1.GİRİŞ	1
2. MATERYAL VE YÖNTEM	3
2.1. Gruplar	3
2.2. Matris ve Determinant	5
2.3. Türev	9
3. BULGULAR VE TARTIŞMA	11
3.1. Temel Tanım ve Teoremler	11
3.2. Faktörizasyon.....	15
3.3. Determinant Formülü.....	18
3.4. Trigonometrik Fonksiyonların Wronski Determinantı.....	22
3.5. Dilimlenmiş Üst Üçgensel Matrisin Bazı Özellikleri.....	25
4. SONUÇ	32
5. KAYNAKLAR	33
ÖZGEÇMİŞ	34

SİMGELER DİZİNİ

\mathbb{Z}	Tam sayılar kümesi
\mathbb{C}	Kompleks sayılar kümesi
Σ	Toplam sembolü
Π	Çarpım sembolü
$[n, m, k]$	$n(m - 1) + k$ sayısı
$ A $	A matrisinin determinanı



1.GİRİŞ

Bu tezde incelediğimiz matris üst üçgensel matrislerden oluşan bir blok matristir. Bu şekildeki matrisler daha önce incelenmemiştir. Sadece, lineer cebir kaynaklarında, üst üçgensel matrisler için “Bir üst üçgensel matrisin determinanı köşegen elemanlarının çarpımıdır.” biçiminde bir teorem mevcuttur. Bunun dışında, üst üçgensel blok matrisler için de ayrı bir teorem vardır. Üst üçgensel blok matrisler bizim çalıştığımız matrislerden farklıdır. Üst üçgensel blok matrisler

$$B = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1m} \\ 0 & B_{22} & \cdots & B_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & B_{mm} \end{bmatrix}$$

biçimindedir. Bu tip matrislerde alt matrisler tezde ele aldığımız şekilde üst üçgensel değildir. Blok olarak köşegenin altında kalan matrisler sıfır matrisleridir. Bu tip matrislerin determinanı köşegendeki matrislerin determinantının çarpımına eşittir. Yani,

$$|B| = |B_{11}| |B_{22}| \dots |B_{mm}|$$

dir [1]. Bizim tezde incelediğimiz matris yukarıdaki B matrisinden farklıdır. Bizim incelediğimiz A matrisi

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1m} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{m1} & A_{m2} & \cdots & A_{mm} \end{bmatrix}$$

biçimindedir. Buradaki A_{ij} alt matrisleri üst üçgenseldir:

$$A_{ij} = \begin{bmatrix} a_{n(i-1)+1, n(j-1)+1} & a_{n(i-1)+1, n(j-1)+2} & \cdots & a_{n(i-1)+1, n(j-1)+n} \\ 0 & a_{n(i-1)+2, n(j-1)+2} & \cdots & a_{n(i-1)+2, n(j-1)+n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{n(i-1)+n, n(j-1)+n} \end{bmatrix}.$$

Biz bu çalışmada A matrisinin, önce determinantının sadece A_{ij} alt matrislerinin köşegen elemanlarına bağlı olduğunu göstereceğiz ve daha sonra köşegen matrislere sahip A matrisinin bir faktrizasyonunu elde edip determinant için bir formül inşa edeceğiz. En sonunda da A matrisinin özdeğerleri, ek matrisi ve tersi gibi özellikleri üzerinde duracağız.



2. MATERYAL VE YÖNTEM

Bu bölümde, bulgular kısmında kullanılacak bazı tanımlar ve temel teoremler verilecektir.

2.1. Gruplar

Tanım 2.1.1 [2] $G \neq \emptyset$ bir küme $*$: $G \times G \rightarrow G$ bir fonksiyon olsun. Aşağıdaki koşullar sağlanırsa $(G,*)$ ikilisine bir grup denir:

$$\mathbf{G1)} \forall a, b, c \in G, a * (b * c) = (a * b) * c,$$

$$\mathbf{G2)} \exists e \in G: \forall a \in G, a * e = e * a = a,$$

$$\mathbf{G3)} \forall a \in G, \exists b \in G: a * b = b * a = e.$$

Bu koşullara ek olarak aşağıdaki koşul da sağlanırsa bu gruba abelyen grup denir:

$$\mathbf{G4)} \forall a, b \in G, a * b = b * a.$$

Tanım 2.1.2 [2]. $(G,*)$ bir grup, $a \in G$ ve $n \in \mathbb{Z}$ olsun. Bu durumda a elemanının n defa kendisiyle işlemi a^n ile gösterilir ve aşağıdaki şekilde tanımlanır:

$$a^n = \begin{cases} e, & n = 0, \\ a * a^{n-1}, & n > 0, \\ (a^{-1})^{-n}, & n < 0. \end{cases}$$

Teorem 2.1.1 [2]. $(G,.)$ sonlu bir grup ve $a \in G$ olsun. Bu durumda $a^{|G|} = e$ dir. Burada, $|G|$ sayısı grubun eleman sayısını (mertebesini) göstermektedir. Bu teorem, cebir kaynaklarında Lagrange teoremi olarak bilinen teoremin bir sonucudur.

Tanım 2.1.3 [2]. n elemanlı bir kümenin kendi üzerine 1-1 bir fonksiyonuna bir n –li permütasyon denir. Bütün n –li permütasyonların kümesi bileşke işlemi altında bir gruptur. Bu grup S_n ile gösterilir ve bu gruba simetrik grup veya permütasyon grubu denir. S_n , mertebesi $n!$ olan sonlu bir gruptur.

$f \in S_n$ ve $f, \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ kümesinin kendi üzerine bir 1-1 fonksiyon olsun. i_1, i_2, \dots, i_k ; $(1, 2, \dots, n)$ ' nin bir değişik sırada sıralanışı, yani bir permütasyonu olmak üzere $f(x_k) = x_{i_k}, (k = 1, 2, \dots, n)$ ise f fonksiyonunun her elemanının altına görüntüsünü yazarak

$f = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \cdots & x_n \\ x_{i_1} & x_{i_2} & \cdots & x_{i_n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_k \\ x_{i_k} \end{pmatrix}$ ile veya x 'leri yazmayarak $f = \begin{pmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ i_1 & i_2 & \cdots & i_n \end{pmatrix}$ ile gösterilir.

Tanım 2.1.4 [2]. Bir $f \in S_n$ permütasyonu, j_1, j_2, \dots, j_k ($1 \leq k \leq n$) farklı doğal sayılar olmak üzere; $f(j_1) = j_2, f(j_2) = j_3, \dots, f(j_{k-1}) = j_k, f(j_k) = j_1$ ile tanımlı ve burada yazılmayan her $x = \overline{1, n}$ için $f(x) = x$ ise $f = (j_1, j_2, \dots, j_k)$ ile gösterilir ve k uzunluğunda bir devir denir. Uzunluğu 1 olan bir devir de özdeşlik fonksiyonu olarak alınır. Bir deviri saat yönünde yönlendirilmiş çember üzerinde dizilmiş semboller olarak düşünebilir ve herhangi bir j den başlayarak $f = (j_1, j_2, \dots, j_k) = (j_2, j_3, \dots, j_k, j_1) = \cdots = (j_k, j_1, \dots, j_{k-1})$ gibi farklı şekillerde yazabiliriz.

Teorem 2.1.2 [2]. Ayrık devirlerin çarpımı değişmelidir.

Teorem 2.1.3 [2]. r uzunluğundaki bir devrin mertebesi r dir.

Teorem 2.1.4 [2]. S_n deki her permütasyon sıra gözetmeksizin, ayrık devirlerin çarpımı olarak tek türlü yazılabilir.

Teorem.2.1.5 [2]. Bir $f \in S_n$ permütasyonunun mertebesi ayrıldığı ayrık devirlerin uzunluklarının EKOK'udur.

Teorem 2.1.6 [2]. Her permütasyon 2 li devirlerin (transpozisyonların) bir çarpımıdır.

Tanım 2.1.5 [2]. Bir permütasyon çift sayıda 2 linin çarpımı ise bu permütasyona çift aksi halde tek permütasyon denir.

Teorem 2.1.7 [2]. S_n nin ($n \geq 2$) bütün çift permütasyonlarının kümesi A_n ile gösterilir. A_n, S_n nin $\frac{n!}{2}$ elemanlı bir alt grubudur.

Sonuç 2.1.1 [2]. S_n nin ($n \geq 2$) çift permütasyonlarının sayısı da, tek permütasyonlarının sayısı da $\frac{n!}{2}$ 'dir. Yani, tek permütasyonlar ile çift permütasyonların sayısı eşittir. Ayrıca birim permütasyon çift olarak kabul edilir.

Örnek 2.1.1. S_5 grubunda $f = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 2 & 3 & 5 & 4 & 1 \end{pmatrix}$ bir permütasyondur. Aynı zamanda bir devirdir. $f = (1235)$ olarak yazılabilir. $f(4) = 4$ olduğundan devir yazımında 4 sayısı görünmez. f 'in devir olarak yazımında 4 adet sayı bulunduğundan mertebesi 4'tür. $f = (15)(13)(12)$ biçiminde transpozisyonların çarpımı olarak yazılabilir. Buradan f 'in bir tek permütasyon olduğu söylenebilir.

Örnek 2.1.2. S_4 grubunda $g = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & 4 & 3 \end{pmatrix}$ bir permütasyondur fakat bir devir değildir. Aslında 2 devirin çarpımı olarak yazılır: $g = (12)(34)$. Buna göre g bir çift permütasyondur ve mertebesi 2'dir.

2.2. Matris ve Determinant

Tanım 2.2.1 [1]. $m, n \in \mathbb{N}$, $1 \leq i, j \leq n$ ve $a_{ij} \in \mathbb{C}$ olmak üzere bir matris

$$A = (a_{ij})_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

biçimindedir. $m = n$ ise matrise bir kare matris denir.

Tanım 2.2.2 [1]. A bir kare matris olsun. Aşağıdaki kompleks sayıya A matrisinin determinanı denir:

$$\sum_{\sigma \in S_n} (\text{sgn}\sigma) a_{1\sigma(1)} a_{2\sigma(2)} \cdots a_{n\sigma(n)}.$$

Bir A kare matrisinin determinanı $|A|$ ya da $\det(A)$ ile gösterilir. Biz bu tezde $|A|$ gösterimini kullanacağız. Burada, $\text{sgn}: S_n \rightarrow \{-1, 1\}$, permütasyonların işaret fonksiyonudur ve aşağıdaki şekilde tanımlanır:

$$\text{sgn}\sigma = \begin{cases} -1, & \sigma \text{ tek permütasyon ise,} \\ 1, & \sigma \text{ çift permütasyon ise.} \end{cases}$$

Yukarıdaki tanım determinantın permütasyonlar kullanılarak verilen tanımıdır. Determinantın kofaktörler ile verilen tanımını da mevcuttur. Şimdi bu tanımı vermek için minör ve kofaktör kavramlarını açıklayalım:

Tanım 2.2.3 [1]. Bir $A = (a_{ij})$ n –kare matrisini düşünelim. A 'daki i . satırın ve j . sütunun çıkarılmasıyla elde edilen M_{ij} , $(n - 1) \times (n - 1)$ tipinde karesel bir matristir. $|M_{ij}|$ determinantına A 'nın a_{ij} elemanının minörü, $A_{ij} = (-1)^{i+j}|M_{ij}|$ sayısına da a_{ij} elemanının kofaktörü denir.

Teorem 2.2.1 [1]. $A = (a_{ij})$ matrisinin determinantı, herhangi bir satırın (sütunun) elemanlarının, kendilerine ait kofaktörlerle çarpılıp toplanmasına eşittir:

$$|A| = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + \cdots + a_{in}A_{in} = \sum_{j=1}^n a_{ij}A_{ij},$$

$$|A| = a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + \cdots + a_{nj}A_{nj} = \sum_{i=1}^n a_{ij}A_{ij}.$$

Tanım 2.2.4 [1]. $A = (a_{ij})$ n –kare matrisini düşünelim. A 'nın ek matrisi, A 'nın kofaktörler matrisinin transpozudur ve $adj(A)$ veya $ek(A)$ ile gösterilir:

$$ek(A) = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{bmatrix}.$$

Tanım 2.2.5 [1]. A bir n –kare matris olsun. Eğer

$$AB = BA = I_n$$

olacak biçimde bir n –kare B matrisi varsa B 'ye A matrisinin tersi denir. A 'ya da bir tersinir ya da singüler olmayan matris denir. Bir kare matrisin tersi yoksa bu matrise singüler matris denir. Burada I_n , $n \times n$ tipindeki birim matrisi göstermektedir. Birim matris köşegen elemanları 1, diğer elemanları 0 olan matristir:

$$I_n = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix}.$$

Şimdi, tersinir bir matrisin ek matrisi ve tersi arasındaki ilişkiyi verelim:

Teorem 2.2.2 [1]. I birim matris olmak üzere kare bir A matrisi için,

$$A \cdot ek(A) = ek(A) \cdot A = |A|I$$

eşitliği geçerlidir. O halde, eğer $|A| \neq 0$ ise,

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} ek(A)$$

eşitliğinin doğru olduğu ters matris tanımından ortaya çıkar.

Örnek 2.2.1. $A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & -4 \\ 0 & -4 & -2 \\ 1 & -1 & 5 \end{bmatrix}$ matrisini ele alalım. $|A| = -46$ olduğu ve

$$ek(A) = \begin{bmatrix} -18 & -11 & -10 \\ 2 & 14 & -4 \\ 4 & 5 & -8 \end{bmatrix}$$

olduğu kolayca görülür. O zaman,

$$\begin{aligned} A(ekA) &= \begin{bmatrix} 2 & 3 & -4 \\ 0 & -4 & -2 \\ 1 & -1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -18 & -11 & -10 \\ 2 & 14 & -4 \\ 4 & 5 & -8 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -46 & 0 & 0 \\ 0 & -46 & 0 \\ 0 & 0 & -46 \end{bmatrix} = -46 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \\ &= -46I = |A|I \end{aligned}$$

dır.

Teorem 2.2.3 [1]. Bir A kare matrisi için aşağıdakiler doğrudur:

- i) Eğer A sıfırların bir satırına (sütununa) sahip ise, o zaman $|A| = 0$ dır.

- ii) Eğer A eşit iki satıra (sütuna) sahip ise, o zaman $|A| = 0$ dır.
- iii) Eğer A üçgensel ise, yani A 'nın köşegeninin üstünde veya altında sıfırlara sahipse, o zaman A matrisinin determinanı, köşegen elemanlarının çarpımına eşittir. Böylece özel olarak, I birim matris olmak üzere $|I| = 1$ dir.

Teorem 2.2.4 [1]. B nin A dan bir temel satır (sütun) işlemiyle elde edildiğini varsayalım.

- i) Eğer A 'nın iki yanyana satırı (sütunu) yer değiştirirse $|B| = -|A|$ olur.
- ii) Eğer bir satır (sütun) bir k skalarıyla çarpılırsa $|B| = k|A|$ olur.
- iii) Eğer bir satırın (sütunun) bir k katı diğer bir satıra (sütuna) eklenirse $|B| = |A|$ olur.

Teorem 2.2.5 [1]. A herhangi bir n –kare matris olsun. O zaman aşağıdakiler denktir:

- i) A tersinirdir, yani A matrisi A^{-1} tersine sahiptir.
- ii) $AX = 0$ denklemler sistemi sadece sıfır çözümüne sahiptir.
- iii) A 'nın determinanı sıfır değildir, yani $|A| \neq 0$ 'dır.

Teorem 2.2.6 [1]. Determinant fonksiyonu çarpımsal bir fonksiyondur. Yani, A ve B matrislerinin çarpımlarının determinanı, determinantlarının çarpımına eşittir:

$$|AB| = |A||B|.$$

Tanım 2.2.6 [1]. A bir n –kare matris olsun. Eğer

$$Av = \lambda v$$

olacak şekilde sıfırdan farklı bir $v \in \mathbb{C}^n$ (sütun) vektörü varsa $\lambda \in \mathbb{C}$ sayısı bir öz değer veya karakteristik değer olarak adlandırılır. Bu bağıntıyı sağlayan sıfırdan farklı her v vektörüne A 'nın λ öz değerine karşılık gelen öz vektör veya karakteristik vektör denir.

$$A(kv) = k(Av) = k(\lambda v) = \lambda(kv)$$

olduğundan bir öz vektörün k katı da bir öz vektördür.

Örnek 2.2.2. $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{bmatrix}$ ve $v_1 = (2,3)^T$, $v_2 = (1,-1)^T$ olsun. O zaman,

$$Av_1 = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 \\ 12 \end{bmatrix} = 4 \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} = 4v_1$$

ve

$$Av_2 = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} = (-1)v_2$$

olur. O halde, A 'nın v_1 ve v_2 öz vektörleri, A 'nın sırasıyla, $\lambda_1 = 4$ ve $\lambda_2 = -1$ öz değerlerine karşılık gelir.

2.3. Türev

Tanım 2.3.1 [3]. $(a, b) \subset \mathbb{R}$ açık bir aralık ve f de (a, b) 'den \mathbb{R} 'ye tanımlı bir fonksiyon olsun. $t, x \in (a, b)$ olmak üzere

$$\lim_{t \rightarrow x} \frac{f(t) - f(x)}{t - x} = A(x)$$

sonlu limiti varsa, bu $A(x)$ sayısına f fonksiyonunun x noktasındaki türevi denir ve $f'(x)$ ile gösterilir. Bu durumda, f fonksiyonu x noktasında türevlenebilirdir denir ve bu türev

$$f'(x) = \lim_{t \rightarrow x} \frac{f(t) - f(x)}{t - x}$$

veya

$$f'(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

ile gösterilir.

Tanım 2.3.2 [4]. $x_0 = (x_{0,1}, \dots, x_{0,n}) \in \mathbb{R}^n$ noktasının $U(x_0) \subset \mathbb{R}^n$ komşuluğunda tanımlı $f: U(x_0) \rightarrow \mathbb{R}$ fonksiyonu verilsin. $k \in \{1, 2, \dots, n\}$ için k -yıncı değişkeni dışındaki $x_1, x_2, \dots, x_{k-1}, x_{k+1}, \dots, x_n$ değişkenleri sabit tutularak tanımlanan $g: U(x_{0,k}) \rightarrow \mathbb{R}$, $g(x_k) = f(x_{0,1}, \dots, x_{0,k-1}, x_k, x_{0,k+1}, \dots, x_{0,n})$ fonksiyonunun eğer, varsa $x_{0,k}$ noktasındaki $g'(x_{0,k})$ türevine

f 'in x_0 noktasındaki x_k değişkenine göre kısmi türevi denir ve $f_{x_k}(x_0), \partial_k f(x_0), D_k f(x_0), \frac{\partial f}{\partial x_k}(x_0)$ sembollerinden biri ile gösterilir.

Bu tanıma göre, $f: U(x_0) \rightarrow \mathbb{R}$ fonksiyonunun x_0 noktasındaki x_k değişkenine göre kısmi türevi, $h \in \mathbb{R}$, $\Delta_{x_k}^h f(x_0) = g(x_{0,k} + h) - g(x_{0,k}) = f(x_{0,1}, \dots, x_{0,k-1}, x_{0,k} + h, x_{0,k+1}, \dots, x_{0,n}) - f(x_{0,1}, \dots, x_{0,k-1}, x_{0,k}, x_{0,k+1}, \dots, x_{0,n})$ olmak üzere

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(x_{0,k} + h) - g(x_{0,k})}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\Delta_{x_k}^h f(x_0)}{h}$$

limiti olarak hesaplanır.

Teorem 2.3.1 [4]. $x_0 = (x_{0,1}, \dots, x_{0,n}) \in \mathbb{R}^n$ noktasının $U(x_0) \subset \mathbb{R}^n$ komşuluğunda tanımlı $f: U(x_0) \rightarrow \mathbb{R}$ fonksiyonu verilsin. Bu durumda f fonksiyonunun x_k değişkenine bağlı olmaması için (x_k 'ya göre sabit olması için) gerek ve yeter şart her $x \in U(x_0)$ için $\frac{\partial f}{\partial x_k}(x) = 0$ olmasıdır.

3. BULGULAR VE TARTIŞMA

3.1. Temel Tanım ve Teoremler

Biz bu tez çalışmasında, alt matrisleri üst üçgensel olan blok matrislerin temel özelliklerini (faktörizasyon, determinant, ek matris, ters matris, özdeğer vs.) inceleyeceğiz. Öncelikle, incelediğimiz matrisi ayrıntılı bir şekilde yazalım.

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1m} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{m1} & A_{m2} & \cdots & A_{mm} \end{bmatrix}$$

biçiminde bir blok matris ele alalım. Buradaki bütün A_{ij} 'ler $n \times n$ tipinde üst üçgensel matris olsunlar. Buna göre, A matrisi $mn \times mn$ biçiminde bir matris olur. Şimdi, bu matrisi daha matematiksel bir biçimde ifade edelim. $X_n = \{1, 2, \dots, n\}$ olsun. $f_n: \mathbb{Z} \rightarrow X_n$

$$f_n(k) = \begin{cases} k' \text{ nın } n \text{ ile bölümünden kalan sayı,} & k \text{ sayısı } n' \text{ e tam bölünmüyor ise,} \\ n, & k \text{ sayısı } n' \text{ e tam bölünüyor ise,} \end{cases}$$

biçiminde bir fonksiyon tanımlayalım. Örneğin, $f_6(15) = 3$, $f_6(24) = 6$ ve $f_5(108) = 3$ 'tür. Biz, bu tezde bundan böyle $f_6(15)$ gösterimi yerine (n sayısı sabit bir sayı ise) $\overline{15}$ gösterimini kullanacağız.

Yukarıdaki A matrisini bu gösterimi kullanarak ifade edelim. m ve n pozitif tam sayılar ve $A = (a_{ij})$ matrisi $mn \times mn$ tipinde bir matris olsun. $\bar{i} > \bar{j} \Rightarrow a_{ij} = 0$ koşulu sağlanıyorsa A matrisine dilimlenmiş üst üçgensel matris diyeceğiz. Bu tip matrislerin genel yazımı

$$A =$$

$$\begin{bmatrix}
a_{1,1} & \cdots & a_{1,n} & a_{1,n+1} & \cdots & a_{1,2n} & \cdots & a_{1,n(m-1)+1} & \cdots & a_{1,mn} \\
0 & \cdots & a_{2,n} & 0 & \cdots & a_{2,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{2,mn} \\
0 & \cdots & a_{3,n} & 0 & \cdots & a_{3,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{3,mn} \\
\vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
0 & \cdots & a_{n,n} & 0 & \cdots & a_{n,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n,mn} \\
a_{n+1,1} & \cdots & a_{n+1,n} & a_{n+1,n+1} & \cdots & a_{n+1,2n} & \cdots & a_{n+1,n(m-1)+1} & \cdots & a_{n+1,mn} \\
0 & \cdots & a_{n+2,n} & 0 & \cdots & a_{n+2,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n+2,mn} \\
0 & \cdots & a_{n+3,n} & 0 & \cdots & a_{n+3,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n+3,mn} \\
\vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
0 & \cdots & a_{2n,n} & 0 & \cdots & a_{2n,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{2n,mn} \\
\vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\
a_{n(m-1)+1,1} & \cdots & a_{n(m-1)+1,n} & a_{n(m-1)+1,(n+1)} & \cdots & a_{n(m-1)+1,2n} & \cdots & a_{n(m-1)+1,n(m-1)+1} & \cdots & a_{n(m-1)+1,mn} \\
0 & \cdots & a_{n(m-1)+2,n} & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+2,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+2,mn} \\
0 & \cdots & a_{n(m-1)+3,n} & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+3,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+3,mn} \\
\vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
0 & \cdots & a_{mn,n} & 0 & \cdots & a_{mn,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{mn,mn}
\end{bmatrix}$$

gibidir. Yukarıdaki gösterim yeterince anlaşılır olmadığından, biz örneklerle açıklayalım. Örneğin, $n = 3$ ve $m = 2$ alırsak,

$$A = \begin{bmatrix}
a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} & a_{16} \\
0 & a_{22} & a_{23} & 0 & a_{25} & a_{26} \\
0 & 0 & a_{33} & 0 & 0 & a_{36} \\
a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} & a_{46} \\
0 & a_{52} & a_{53} & 0 & a_{55} & a_{56} \\
0 & 0 & a_{63} & 0 & 0 & a_{66}
\end{bmatrix}$$

biçiminde, $n = 2$ ve $m = 3$ alırsak,

$$A = \begin{bmatrix}
a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} & a_{16} \\
0 & a_{22} & 0 & a_{24} & 0 & a_{26} \\
a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{35} & a_{36} \\
0 & a_{42} & 0 & a_{44} & 0 & a_{46} \\
a_{51} & a_{52} & a_{53} & a_{54} & a_{55} & a_{56} \\
0 & a_{62} & 0 & a_{64} & 0 & a_{66}
\end{bmatrix}$$

biçimindedir. m ve n 'ye farklı değerler vererek örnekleri çoğaltabiliriz.

Biz bu tezde yukarıdaki gibi dilimlenmiş üst üçgensel matrislerin temel özelliklerini inceleyeceğiz. Dilimlenmiş alt üçgensel matrisler de aynı şekilde tanımlanabilir ve teoremler aynı yöntemlerle ispatlanabilir. Bu yüzden, biz sadece dilimlenmiş üst üçgensel matrislerle ilgileneceğiz.

Teorem 3.1.1. $A_{mn \times mn}$ matrisi $\bar{i} > \bar{j} \Rightarrow a_{ij} = 0$ koşulunu sağlasın. Matrisin $a_{i_0 j_0}$ elemanı $\bar{i}_0 < \bar{j}_0$ koşulunu sağlayan herhangi bir eleman olsun. O halde

$$|A| = \sum_{\sigma \in S_{mn}} (\text{sgn} \sigma) \cdot a_{1\sigma(1)} \cdot a_{2\sigma(2)} \cdot a_{3\sigma(3)} \cdots a_{mn\sigma(mn)}$$

determinant açılımında $a_{i_0 j_0}$ 'ı içeren herhangi bir çarpım 0'dır.

İspat: Matrisin $\bar{i}_0 < \bar{j}_0$ koşulunu sağlayan bir $a_{i_0 j_0}$ elemanı ve $\sigma(i_0) = j_0$ koşulunu sağlayan bir $\sigma \in S_{mn}$ permütasyonunu alalım. Teorem 2.1.1'den $\sigma^{(mn)!} = e$ olduğunu biliyoruz. Burada, e fonksiyonu S_{mn} 'deki birim permütasyondur. e birim fonksiyon olduğundan $1 \leq k \leq mn$ olan her k tamsayısı için $e(k) = k$ 'dir. Varsayalım ki, $1 \leq k < (mn)!$ koşulunu sağlayan $\forall k \in \mathbb{Z}$ için $\overline{\sigma^k(i_0)} \leq \overline{\sigma^{k+1}(i_0)}$ 'dir. O halde,

$$\bar{i}_0 = \overline{e(i_0)} = \overline{\sigma^{(mn)!}(i_0)} \geq \overline{\sigma^{(mn)!-1}(i_0)} \geq \overline{\sigma^{(mn)!-2}(i_0)} \cdots \geq \overline{\sigma(i_0)} = \bar{j}_0 \Rightarrow \bar{i}_0 \geq \bar{j}_0.$$

bağıntıları sağlanır. Bu ise $\bar{i}_0 < \bar{j}_0$ olması ile çelişir. O halde, varsayım yanlıştır. Yani, $\overline{\sigma^{k_0}(i_0)} > \overline{\sigma^{k_0+1}(i_0)}$ ve $1 \leq k_0 < (mn)!$ olacak biçimde en az bir $k_0 \in \mathbb{Z}$ vardır. $\alpha_0 = \sigma^{k_0}(i_0)$ olarak tanımlarsak $\sigma(\alpha_0) = \sigma(\sigma^{k_0}(i_0)) = \sigma^{k_0+1}(i_0)$ olacağından $\overline{\alpha_0} > \overline{\sigma(\alpha_0)}$ olur. Buna göre, dilimlenmiş üst üçgensel matrislerin tanımı gereği $a_{\alpha_0 \sigma(\alpha_0)} = 0$ olmalıdır. Sonuç olarak,

$$a_{1\sigma(1)} \cdots a_{i_0 \sigma(i_0)} \cdots a_{\alpha_0 \sigma(\alpha_0)} \cdots a_{mn \sigma(mn)} = 0$$

olur.

Sonuç 3.1.1. A matrisi $\bar{i} > \bar{j} \Rightarrow a_{ij} = 0$ koşulunu sağlayan bir matris, yani bir dilimlenmiş üst üçgensel matris olsun. Bu durumda, A 'nın determinanı yalnız $\bar{i} = \bar{j}$ olan elemanlara bağlıdır. Yani, determinant $\bar{i} < \bar{j}$ koşulunu sağlayan a_{ij} elemanlarına bağlı değildir. Bu yüzden, dilimlenmiş üst üçgensel bir A matrisinin determinanı hesaplanırken, kolaylık için, $\bar{i} < \bar{j}$ koşulunu sağlayan a_{ij} elemanları 0 olarak alınabilir. $\bar{i} > \bar{j}$ koşulunu sağlayan a_{ij} elemanları zaten 0

olduğundan, bu tip matrislerin determinanı yalnızca $\bar{i} = \bar{j}$ koşulunu sağlayan a_{ij} elemanlarına bağlıdır. Bu durumu determinant gösterimi ile açıklayalım.

A bir dilimlenmiş üst üçgensel matris olsun, yani $\bar{i} > \bar{j} \Rightarrow a_{ij} = 0$ koşulunu sağlasın. Yukarıda bahsedildiği gibi bu matrisin determinantını hesaplariken $\bar{i} < \bar{j}$ koşulunu sağlayan a_{ij} elemanları 0 alınabilir. $\bar{i} < \bar{j}$ koşulunu sağlayan a_{ij} elemanlarının yerine 0 yazılmış matrisi $D(A)$ ile gösterelim. Bu durumda, $D(A)$ matrisi aşağıdaki biçimi alır:

$$D(A) = \begin{bmatrix} a_{1,1} & \cdots & 0 & a_{1,n+1} & \cdots & 0 & \cdots & a_{1,n(m-1)+1} & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & a_{n,n} & 0 & \cdots & a_{n,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n,mn} \\ a_{n+1,1} & \cdots & 0 & a_{n+1,n+1} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n+1,n(m-1)+1} & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & a_{2n,n} & 0 & \cdots & a_{2n,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{2n,mn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n(m-1)+1,1} & \cdots & 0 & a_{n(m-1)+1,n+1} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+1,n(m-1)+1} & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & a_{mn,n} & 0 & \cdots & a_{mn,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{mn,mn} \end{bmatrix}.$$

Örnek 3.1.1. $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & -2 \\ -3 & 9 & -4 & -19 \\ 0 & 2 & 0 & 3 \end{bmatrix}$ matrisinin determinantını hesaplayalım.

$n = 2$ denklik sınıflarına göre, $\bar{2} = 2 > 1 = \bar{1}$, $\bar{2} = 2 > 1 = \bar{3}$, $\bar{4} = 2 > 1 = \bar{1}$, $\bar{4} = 2 > 1 = \bar{3}$ iken $a_{21} = a_{23} = a_{41} = a_{43} = 0$ olduğundan, bu matris $m = n = 2$ olan bir dilimlenmiş üst üçgensel bir matristir. Dolayısıyla, Sonuç 3.1.1 uygulanabilir. Buna göre, A matrisinin determinanı ile $D(A)$ matrisinin determinanı aynıdır. $D(A)$ matrisi

$$D(A) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -2 \\ -3 & 0 & -4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

biçimini alır. Görüldüğü gibi, $D(A)$ matrisinin determinantını hesaplamak A 'nın determinantını hesaplamaktan daha kolaydır. Üstelik determinantlar aynıdır. Şimdi, $D(A)$ 'nın determinantını 1. satıra göre açalım:

$$|D(A)| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -2 \\ -3 & 0 & -4 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 3 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & -4 & 0 \\ 2 & 0 & 3 \end{vmatrix} + 3 \cdot \begin{vmatrix} 0 & 1 & -2 \\ -3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 3 \end{vmatrix} = 1 \cdot (-28) + 3 \cdot 21 = 35.$$

$D(A)$ matrisinin determinantını hesaplamamanın A 'nın determinantını hesaplamaktan daha kolay olduğunu bu örnekte gördük. Fakat, ileride vereceğimiz teoremlerle $D(A)$ matrisinin determinantını hesaplamamanın (dolayısıyla A matrisinin determinantını hesaplamamanın) çok daha kolay olduğunu göreceğiz.

3.2. Faktörizasyon

Şimdi, $D(A)$ gibi bir matrisi çarpanlarına ayırmanın bir yöntemini vereceğiz. $D(A)$ yukarıda verilen matris olsun. Yani, $D(A)$ matrisi $\vec{i} \neq \vec{j} \Rightarrow a_{ij} = 0$ koşulunu sağlayan $m \times n$ tipinde bir matristir. Biz bu matrisi çarpanlarına ayırabilirsek, Teorem 2.2.6'yı kullanarak, determinantını çarpanların ayrı ayrı determinantlarını alarak hesaplayabiliriz. Şimdi aşağıdaki matris çarpımını yapalım:

$$= \begin{bmatrix} a_{11} & 0 & 0 & a_{14} & 0 & 0 \\ 0 & a_{22} & 0 & 0 & a_{25} & 0 \\ 0 & 0 & a_{33} & 0 & 0 & a_{36} \\ a_{41} & 0 & 0 & a_{44} & 0 & 0 \\ 0 & a_{52} & 0 & 0 & a_{55} & 0 \\ 0 & 0 & a_{63} & 0 & 0 & a_{66} \end{bmatrix}.$$

3.3. Determinant Formülü

Sonuç 3.1.1’de dilimlenmiş üst üçgensel bir A matrisinin determinantının $D(A)$ matrisinin determinantı ile aynı olduğunu gördük. Bölüm 3.2’de ise $D(A)$ matrisini çarpanlarına ayırdık. Bu bölümde ise bulduğumuz çarpanların determinantlarını hesaplayarak dilimlenmiş üst üçgensel matrisler için bir determinant formülü vereceğiz.

Teorem 3.3.1. A bir dilimlenmiş üst üçgensel matris olsun:

$$A = \begin{bmatrix} a_{1,1} & \cdots & a_{1,n} & a_{1,n+1} & \cdots & a_{1,2n} & \cdots & a_{1,n(m-1)+1} & \cdots & a_{1,mn} \\ 0 & \cdots & a_{2,n} & 0 & \cdots & a_{2,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{2,mn} \\ 0 & \cdots & a_{3,n} & 0 & \cdots & a_{3,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{3,mn} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & a_{n,n} & 0 & \cdots & a_{n,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n,mn} \\ a_{n+1,1} & \cdots & a_{n+1,n} & a_{n+1,n+1} & \cdots & a_{n+1,2n} & \cdots & a_{n+1,n(m-1)+1} & \cdots & a_{n+1,mn} \\ 0 & \cdots & a_{n+2,n} & 0 & \cdots & a_{n+2,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n+2,mn} \\ 0 & \cdots & a_{n+3,n} & 0 & \cdots & a_{n+3,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n+3,mn} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & a_{2n,n} & 0 & \cdots & a_{2n,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{2n,mn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n(m-1)+1,1} & \cdots & a_{n(m-1)+1,n} & a_{n(m-1)+1,(n+1)} & \cdots & a_{n(m-1)+1,2n} & \cdots & a_{n(m-1)+1,n(m-1)+1} & \cdots & a_{n(m-1)+1,mn} \\ 0 & \cdots & a_{n(m-1)+2,n} & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+2,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+2,mn} \\ 0 & \cdots & a_{n(m-1)+3,n} & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+3,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+3,mn} \\ \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & a_{mn,n} & 0 & \cdots & a_{mn,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{mn,mn} \end{bmatrix}.$$

Bu durumda, A matrisi için aşağıdaki determinant formülü geçerlidir:

$$|A| = \prod_{k=1}^n \begin{vmatrix} a_{k,k} & a_{k,n+k} & \cdots & a_{k,n(m-1)+k} \\ a_{n+k,k} & a_{n+k,n+k} & \cdots & a_{n+k,n(m-1)+k} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n(m-1)+k,k} & a_{n(m-1)+k,n+k} & \cdots & a_{n(m-1)+k,n(m-1)+k} \end{vmatrix}. \quad (4)$$

İspata geçmeden önce (4) formülünü $n = 3, m = 2$ için verelim:

$$|A| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} & a_{16} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & 0 & a_{25} & a_{26} \\ 0 & 0 & a_{33} & 0 & 0 & a_{36} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} & a_{46} \\ 0 & a_{52} & a_{53} & 0 & a_{55} & a_{56} \\ 0 & 0 & a_{63} & 0 & 0 & a_{66} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{14} \\ a_{41} & a_{44} \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} a_{22} & a_{25} \\ a_{52} & a_{55} \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} a_{33} & a_{36} \\ a_{63} & a_{66} \end{vmatrix}.$$

İspat: (1), (2) ve (3) formüllerindeki n tane matrisi sırasıyla $D(A)_1, D(A)_2, \dots, D(A)_n$ ile gösterelim. Sonuç 3.1.1'de $|A| = |D(A)|$ olduğu gösterilmiştir. Matrislerin çarpımının determinantının determinantlarının çarpımı olduğunu da Teorem 2.2.6'da vermiştik. Buna göre,

$$|A| = |D(A)| = |D(A)_1| |D(A)_2| \dots |D(A)_n|$$

eşitliği kolayca elde edilir. Şimdi, $D(A)_1$ matrisinin determinantını inceleyelim. Determinantı sırasıyla 2., 3., ... $(n-1)$. satırlarına göre açarsak

$$|D(A)_1| = \begin{vmatrix} a_{1,1} & 0 & \dots & 0 & a_{1,n+1} & 0 & \dots & 0 & \dots & a_{1,n(m-1)+1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ a_{n+1,1} & 0 & \dots & 0 & a_{n+1,n+1} & 0 & \dots & 0 & \dots & a_{n+1,n(m-1)+1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n(m-1)+1,1} & 0 & \dots & 0 & a_{n(m-1)+1,n+1} & 0 & \dots & 0 & \dots & a_{n(m-1)+1,n(m-1)+1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 1 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,n+1} & 0 & \dots & 0 & \dots & a_{1,n(m-1)+1} & 0 & \dots & 0 \\ a_{n+1,1} & a_{n+1,n+1} & 0 & \dots & 0 & \dots & a_{n+1,n(m-1)+1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n(m-1)+1,1} & a_{n(m-1)+1,n+1} & 0 & \dots & 0 & \dots & a_{n(m-1)+1,n(m-1)+1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 1 \end{vmatrix}$$

elde ederiz. Şimdi de sırasıyla $(n + 1)$., $(n + 2)$., ..., $(2n - 1)$. satırlarına göre açarsak

$$|D(A)_1| = \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,n+1} & a_{1,2n+1} & 0 & \cdots & 0 & \cdots & a_{1,n(m-1)+1} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{n+1,1} & a_{n+1,n+1} & a_{n+1,2n+1} & 0 & \cdots & 0 & \cdots & a_{n+1,n(m-1)+1} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{2n+1,1} & a_{2n+1,n+1} & a_{2n+1,2n+1} & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n(m-1)+1,1} & a_{n(m-1)+1,n+1} & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+1,n(m-1)+1} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{vmatrix}.$$

Bu şekilde devam edilirse

$$|D(A)_1| = \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,n+1} & \cdots & a_{1,n(m-1)+1} \\ a_{n+1,1} & a_{n+1,n+1} & \cdots & a_{n+1,n(m-1)+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n(m-1)+1,1} & a_{n(m-1)+1,n+1} & \cdots & a_{n(m-1)+1,n(m-1)+1} \end{vmatrix}$$

elde edilir. Benzer şekilde,

$$|D(A)_k| = \begin{vmatrix} a_{k,k} & a_{k,n+k} & \cdots & a_{k,n(m-1)+k} \\ a_{n+k,k} & a_{n+k,n+k} & \cdots & a_{n+k,n(m-1)+k} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n(m-1)+k,k} & a_{n(m-1)+k,n+k} & \cdots & a_{n(m-1)+k,n(m-1)+k} \end{vmatrix}$$

olduğu kolaylıkla elde edilir. Bu ise (4) formülünü ispatlar. Yukarıdaki formülde, sağdaki determinantın içindeki $m \times m$ tipindeki matrisler için $D(A)_k^*$ gösterimini kullanacağız:

$$D(A)_k^* = \begin{bmatrix} a_{k,k} & a_{k,n+k} & \cdots & a_{k,n(m-1)+k} \\ a_{n+k,k} & a_{n+k,n+k} & \cdots & a_{n+k,n(m-1)+k} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n(m-1)+k,k} & a_{n(m-1)+k,n+k} & \cdots & a_{n(m-1)+k,n(m-1)+k} \end{bmatrix}. \quad (5)$$

Sonuç 3.3.1. Teorem 3.3.1'in ifadesinde verildiği gibi bir A dilimlenmiş üst üçgensel matrisini ele alalım. Bu durumda, A 'nın tersinin var olması için gerek ve yeter şart her $k = \overline{1, n}$ için

$$|D(A)_k^*| = \begin{vmatrix} a_{k,k} & a_{k,n+k} & \cdots & a_{k,n(m-1)+k} \\ a_{n+k,k} & a_{n+k,n+k} & \cdots & a_{n+k,n(m-1)+k} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n(m-1)+k,k} & a_{n(m-1)+k,n+k} & \cdots & a_{n(m-1)+k,n(m-1)+k} \end{vmatrix} \neq 0$$

olmasıdır.

İspat: Bu önermenin ispatı (4) formülünden kolayca elde edilir.

Örnek 3.3.1. $A = \begin{bmatrix} 1 & -19 & 32 & -1 & 13 & 21 \\ 0 & -1 & -7 & 0 & -2 & 12 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 3 \\ -2 & 22 & -24 & 3 & 5 & -9 \\ 0 & 2 & 17 & 0 & -1 & -23 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$ biçimindeki dilimlenmiş üst üçgensel

matrisin determinantını hesaplayalım.

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & -19 & 32 & -1 & 13 & 21 \\ 0 & -1 & -7 & 0 & -2 & 12 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 3 \\ -2 & 22 & -24 & 3 & 5 & -9 \\ 0 & 2 & 17 & 0 & -1 & -23 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 & -2 & 2 & 3 \\ -2 & 3 & 2 & -1 & -1 & 3 \end{vmatrix} = 45.$$

Örnek 3.3.2. $A = \begin{bmatrix} 3 & 20 & -1 & 12 & 2 & 52 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 5 \\ 3 & 25 & -3 & 32 & 1 & 78 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & 9 & 5 & 74 & 6 & 10 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 0 & 2 \end{bmatrix}$ biçimindeki dilimlenmiş üst üçgensel matrisin

determinantını hesaplayalım:

$$|A| = \begin{vmatrix} 3 & 20 & -1 & 12 & 2 & 52 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 5 \\ 3 & 25 & -3 & 32 & 1 & 78 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ -1 & 9 & 5 & 74 & 6 & 10 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & 0 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 3 & -3 & 1 \\ -1 & 5 & 6 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 & -1 & 5 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & -2 & 2 \end{vmatrix} = (-26)(-12) = 312.$$

3.4. Trigonometrik Fonksiyonların Wronski Determinanti

Bu bölümde bazı trigonometrik fonksiyonların Wronski determinantını dilimlenmiş üst üçgensel matrislerin yardımıyla hesaplayacağız. Öncelikle Wronski determinantını hatırlayalım.

Tanım 3.4.1 [5]. f_1, f_2, \dots, f_n bir I aralığında tanımlı, $(n - 1)$. mertebeden türevlenebilir fonksiyonlar olsunlar. Bu durumda

$$\begin{vmatrix} f_1(x) & f_2(x) & \cdots & f_n(x) \\ f_1'(x) & f_2'(x) & \cdots & f_n'(x) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_1^{(n-1)}(x) & f_2^{(n-1)}(x) & \cdots & f_n^{(n-1)}(x) \end{vmatrix}$$

determinantına f_1, f_2, \dots, f_n fonksiyonlarının Wronski determinantı ya da kısaca Wronskianı denir. Genellikle, $W[f_1, f_2, \dots, f_n](x)$ ya da $W(x)$ sembollerinden biri ile gösterilir.

Teorem 3.4.1 [5]. f_1, f_2, \dots, f_n bir I aralığında,

$$y^{(n)} + p_1(x)y^{(n-1)} + \cdots + p_n(x)y = 0$$

n . mertebeden homojen lineer diferansiyel denkleminin çözümleri olsunlar. Bu durumda, her $x_0 \in I$ için

$$W(x) = W(x_0)e^{-\int_{x_0}^x p_1(t)dt}$$

dir. Bu formül kaynaklarda Abel formülü olarak geçer.

Sonuç 3.4.1 [5]. f_1, f_2, \dots, f_n bir I aralığında,

$$y^{(n)} + p_1(x)y^{(n-1)} + \cdots + p_n(x)y = 0$$

n . mertebeden homojen lineer diferansiyel denkleminin çözümleri olsunlar. Bu durumda, f_1, f_2, \dots, f_n fonksiyonlarının lineer bağımsız olması için gerek ve yeter şart her $x_0 \in I$ için $W(x_0) \neq 0$ olmasıdır.

Sonuç 3.4.2 [5]. f_1, f_2, \dots, f_n bir I aralığında,

$$y^{(n)} + p_1(x)y^{(n-1)} + \dots + p_n(x)y = 0$$

n . mertebeden homojen lineer diferansiyel denkleminin temel çözüm sistemi olsunlar. Bu durumda, bu fonksiyonların Wronskianının sabit olması için gerek ve yeter koşul her $x \in I$ için $p_1(x) = 0$ olmasıdır.

Şimdi, $\cos \alpha_1 x, \sin \alpha_1 x, \cos \alpha_2 x, \sin \alpha_2 x, \dots, \cos \alpha_m x, \sin \alpha_m x$ fonksiyonlarının Wronskianını hesaplayalım. Burada, $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ keyfi kompleks sabitlerdir. Biliyoruz ki, bu $2m$ fonksiyon, karakteristik denklemini $2m$. dereceden

$$(t^2 + \alpha_1^2)(t^2 + \alpha_2^2) \dots (t^2 + \alpha_m^2) = 0$$

polinomu olan $2m$ mertebeli diferansiyel denklemin çözümleridir. Yukarıdaki polinomda tek mertebeli ifade yoktur. Dolayısıyla, ona karşılık gelen diferansiyel denklemde de $p_1(x)$ fonksiyonu her noktada 0 olmalıdır. Sonuç 3.4.2'ye göre bu $2m$ fonksiyonunun Wronskianı sabittir, yani her $x \in \mathbb{C}$ noktasında aynı sabite eşittir. Buna göre, bu fonksiyonların Wronskianını $x = 0$ noktasında hesaplayabiliriz:

$$W = W[\cos \alpha_1 x, \sin \alpha_1 x, \cos \alpha_2 x, \sin \alpha_2 x, \dots, \cos \alpha_m x, \sin \alpha_m x] =$$

$$= \begin{vmatrix} \cos \alpha_1 x & \sin \alpha_1 x & \dots & \cos \alpha_m x & \sin \alpha_m x \\ -\alpha_1 \sin \alpha_1 x & \alpha_1 \cos \alpha_1 x & \dots & -\alpha_m \sin \alpha_m x & \alpha_m \cos \alpha_m x \\ -\alpha_1^2 \cos \alpha_1 x & -\alpha_1^2 \sin \alpha_1 x & \dots & -\alpha_m^2 \cos \alpha_m x & -\alpha_m^2 \sin \alpha_m x \\ \alpha_1^3 \sin \alpha_1 x & -\alpha_1^3 \cos \alpha_1 x & \dots & \alpha_m^3 \sin \alpha_m x & -\alpha_m^3 \cos \alpha_m x \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ (-1)^{m-1} \alpha_1^{2m-2} \cos \alpha_1 x & (-1)^{m-1} \alpha_1^{2m-2} \sin \alpha_1 x & \dots & (-1)^{m-1} \alpha_m^{2m-2} \cos \alpha_m x & (-1)^{m-1} \alpha_m^{2m-2} \sin \alpha_m x \\ (-1)^m \alpha_1^{2m-1} \sin \alpha_1 x & (-1)^{m-1} \alpha_1^{2m-1} \cos \alpha_1 x & \dots & (-1)^m \alpha_m^{2m-1} \sin \alpha_m x & (-1)^{m-1} \alpha_m^{2m-1} \cos \alpha_m x \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} \cos 0 & \sin 0 & \dots & \cos 0 & \sin 0 \\ -\alpha_1 \sin 0 & \alpha_1 \cos 0 & \dots & -\alpha_m \sin 0 & \alpha_m \cos 0 \\ -\alpha_1^2 \cos 0 & -\alpha_1^2 \sin 0 & \dots & -\alpha_m^2 \cos 0 & -\alpha_m^2 \sin 0 \\ \alpha_1^3 \sin 0 & -\alpha_1^3 \cos 0 & \dots & \alpha_m^3 \sin 0 & -\alpha_m^3 \cos 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ (-1)^{m-1} \alpha_1^{2m-2} \cos 0 & (-1)^{m-1} \alpha_1^{2m-2} \sin 0 & \dots & (-1)^{m-1} \alpha_m^{2m-2} \cos 0 & (-1)^{m-1} \alpha_m^{2m-2} \sin 0 \\ (-1)^m \alpha_1^{2m-1} \sin 0 & (-1)^{m-1} \alpha_1^{2m-1} \cos 0 & \dots & (-1)^m \alpha_m^{2m-1} \sin 0 & (-1)^{m-1} \alpha_m^{2m-1} \cos 0 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ 0 & \alpha_1 & 0 & \alpha_2 & \dots & 0 & \alpha_m \\ -\alpha_1^2 & 0 & -\alpha_2^2 & 0 & \dots & -\alpha_m^2 & 0 \\ 0 & -\alpha_1^3 & 0 & -\alpha_2^3 & \dots & 0 & -\alpha_m^3 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ (-1)^{m-1}\alpha_1^{2m-2} & 0 & (-1)^{m-1}\alpha_2^{2m-2} & 0 & \dots & (-1)^{m-1}\alpha_m^{2m-2} & 0 \\ 0 & (-1)^{m-1}\alpha_1^{2m-1} & 0 & (-1)^{m-1}\alpha_2^{2m-1} & \dots & 0 & (-1)^{m-1}\alpha_m^{2m-1} \end{vmatrix}.$$

Son determinant bir dilimlenmiş üst üçgensel matrisin determinantıdır. Teorem 3.3.1'e göre bu determinant aşağıdaki gibi 2 determinanta ayrılır:

$$\begin{aligned} W &= \\ & \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ -\alpha_1^2 & -\alpha_2^2 & \dots & -\alpha_m^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (-1)^{m-1}\alpha_1^{2m-2} & (-1)^{m-1}\alpha_2^{2m-2} & \dots & (-1)^{m-1}\alpha_m^{2m-2} \end{vmatrix} \times \\ & \times \begin{vmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \dots & \alpha_m \\ -\alpha_1^3 & -\alpha_2^3 & \dots & -\alpha_m^3 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (-1)^{m-1}\alpha_1^{2m-1} & (-1)^{m-1}\alpha_2^{2m-1} & \dots & (-1)^{m-1}\alpha_m^{2m-1} \end{vmatrix} \\ & = \left(\prod_{k=1}^m \alpha_k \right) \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ -\alpha_1^2 & -\alpha_2^2 & \dots & -\alpha_m^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (-1)^{m-1}\alpha_1^{2m-2} & (-1)^{m-1}\alpha_2^{2m-2} & \dots & (-1)^{m-1}\alpha_m^{2m-2} \end{vmatrix}^2 \\ & = \left(\prod_{k=1}^m \alpha_k \right) \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ \alpha_1^2 & \alpha_2^2 & \dots & \alpha_m^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (\alpha_1^2)^{m-1} & (\alpha_2^2)^{m-1} & \dots & (\alpha_m^2)^{m-1} \end{vmatrix}^2. \end{aligned}$$

Son determinant bir Vandermonde determinantıdır. O halde, yukarıdaki trigonometrik fonksiyonların Wronskianı aşağıdaki biçimini alır:

$$W = \left(\prod_{k=1}^m \alpha_k \right) \left(\prod_{1 \leq i < j \leq m} (\alpha_j^2 - \alpha_i^2) \right)^2.$$

Bu formülün bir sonucu olarak aşağıdaki teorem verilebilir:

Sonuç 3.4.3. $\cos \alpha_1 x, \sin \alpha_1 x, \cos \alpha_2 x, \sin \alpha_2 x, \dots, \cos \alpha_m x, \sin \alpha_m x$ fonksiyonlarının lineer bağımsız olması için gerek ve yeter şart her $k = \overline{1, m}$ için $\alpha_k \neq 0$ ve $i \neq j$ için $\alpha_i \neq \alpha_j$ ve $\alpha_i \neq -\alpha_j$ olmasıdır.

Sonuç 3.4.4. $\cos x, \sin x, \cos 2x, \sin 2x, \dots, \cos mx, \sin mx$ fonksiyonlarının Wronskianı

$$m! \left(\prod_{1 \leq i < j \leq m} (j^2 - i^2) \right)^2$$

dir.

Örnek 3.4.1. $\cos x, \sin x, \cos 3x, \sin 3x, \cos 8x, \sin 8x$ fonksiyonlarının Wronskianı

$$W = 1.3.8. (8^2 - 1^2)^2. (8^2 - 3^2)^2 (3^2 - 1^2)^2 = 18441561600$$

dür.

3.5. Dilimlenmiş Üst Üçgensel Matrisin Bazı Özellikleri

Bu bölümde, dilimlenmiş üst üçgensel matrisin ek matrisi, tersi, özdeğerleri gibi özelliklerini vereceğiz.

Lemma 3.5.1. $a_{ij}, 1 \leq i, j \leq n$, değişkenlerine bağlı kare bir A matrisinin bir elemanının kofaktörü, matrisin determinantının o elemana göre türevidir.

İspat:

$$A = \begin{bmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & a_{i,j} & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\ a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{bmatrix}$$

matrisini ve onun a_{ij} elemanını ele alalım. A 'nın determinantının $a_{i,j}$ 'ye göre türevini alalım. Determinantın bir değişkene göre türevi alınırken ayrı ayrı sütunlarının o değişkene göre türevleri alınır ve determinantlar toplanır [6]:

$$\frac{\partial |A|}{\partial a_{i,j}} = \frac{\partial}{\partial a_{i,j}} \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & a_{i,j} & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\ a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} \frac{\partial a_{1,1}}{\partial a_{i,j}} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ \frac{\partial a_{2,1}}{\partial a_{i,j}} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial a_{i-1,1}}{\partial a_{i,j}} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ \frac{\partial a_{i,1}}{\partial a_{i,j}} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & a_{i,j} & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\ \frac{\partial a_{i+1,1}}{\partial a_{i,j}} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial a_{n,1}}{\partial a_{i,j}} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{vmatrix} +$$

$$+ \begin{vmatrix} a_{1,1} & \frac{\partial a_{1,2}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & \frac{\partial a_{2,2}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & \frac{\partial a_{i-1,2}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ a_{i,1} & \frac{\partial a_{i,2}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{i,j-1} & a_{i,j} & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\ a_{i+1,1} & \frac{\partial a_{i+1,2}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & \frac{\partial a_{n,2}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{vmatrix} + \cdots +$$

$$\begin{array}{c}
+ \left| \begin{array}{cccccccc}
a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & \frac{\partial a_{1,j-1}}{\partial a_{i,j}} & a_{1,j} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\
a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & \frac{\partial a_{2,j-1}}{\partial a_{i,j}} & a_{2,j} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & \frac{\partial a_{i-1,j-1}}{\partial a_{i,j}} & a_{i-1,j} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\
a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & \frac{\partial a_{i,j-1}}{\partial a_{i,j}} & a_{i,j} & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\
a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & \frac{\partial a_{i+1,j-1}}{\partial a_{i,j}} & a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & \frac{\partial a_{n,j-1}}{\partial a_{i,j}} & a_{n,j} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n}
\end{array} \right| +
\end{array}$$

$$\begin{array}{c}
+ \left| \begin{array}{cccccccc}
a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & \frac{\partial a_{1,j}}{\partial a_{i,j}} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\
a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & \frac{\partial a_{2,j}}{\partial a_{i,j}} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & \frac{\partial a_{i-1,j}}{\partial a_{i,j}} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\
a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & \frac{\partial a_{i,j}}{\partial a_{i,j}} & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\
a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & \frac{\partial a_{i+1,j}}{\partial a_{i,j}} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & \frac{\partial a_{n,j}}{\partial a_{i,j}} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n}
\end{array} \right| +
\end{array}$$

$$\begin{array}{c}
+ \left| \begin{array}{cccccccc}
a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} & \frac{\partial a_{1,j+1}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{1,n} \\
a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j} & \frac{\partial a_{2,j+1}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{2,n} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j} & \frac{\partial a_{i-1,j+1}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{i-1,n} \\
a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & a_{i,j} & \frac{\partial a_{i,j+1}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{i,n} \\
a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j} & \frac{\partial a_{i+1,j+1}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{i+1,n} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} & \frac{\partial a_{n,j+1}}{\partial a_{i,j}} & \cdots & a_{n,n}
\end{array} \right| + \cdots +
\end{array}$$

$$+ \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} & a_{1,j+1} & \cdots & \frac{\partial a_{1,n}}{\partial a_{i,j}} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j} & a_{2,j+1} & \cdots & \frac{\partial a_{2,n}}{\partial a_{i,j}} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j} & a_{i-1,j+1} & \cdots & \frac{\partial a_{i-1,n}}{\partial a_{i,j}} \\ a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & a_{i,j} & a_{i,j+1} & \cdots & \frac{\partial a_{i,n}}{\partial a_{i,j}} \\ a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} & \cdots & \frac{\partial a_{i+1,n}}{\partial a_{i,j}} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} & a_{n,j+1} & \cdots & \frac{\partial a_{n,n}}{\partial a_{i,j}} \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} 0 & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ 0 & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ 0 & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & a_{i,j} & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\ 0 & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{vmatrix} +$$

$$+ \begin{vmatrix} a_{1,1} & 0 & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & 0 & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & 0 & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ a_{i,1} & 0 & \cdots & a_{i,j-1} & a_{i,j} & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\ a_{i+1,1} & 0 & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & 0 & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{vmatrix} + \cdots +$$

$$+ \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & 0 & a_{1,j} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & 0 & a_{2,j} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & 0 & a_{i-1,j} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & 0 & a_{i,j} & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\ a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & 0 & a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & 0 & a_{n,j} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{vmatrix} +$$

$$\begin{aligned}
& + \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & 0 & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & 0 & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & 0 & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & 1 & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\ a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & 0 & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & 0 & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{vmatrix} + \\
& + \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} & 0 & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j} & 0 & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j} & 0 & \cdots & a_{i-1,n} \\ a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & a_{i,j} & 0 & \cdots & a_{i,n} \\ a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j} & 0 & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} & 0 & \cdots & a_{n,n} \end{vmatrix} + \cdots + \\
& + \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j} & a_{1,j+1} & \cdots & 0 \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j} & a_{2,j+1} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j} & a_{i-1,j+1} & \cdots & 0 \\ a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & a_{i,j} & a_{i,j+1} & \cdots & 0 \\ a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j} & a_{i+1,j+1} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j} & a_{n,j+1} & \cdots & 0 \end{vmatrix} \\
& = 0 + 0 + \cdots + 0 + \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & 0 & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & 0 & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & 0 & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ a_{i,1} & a_{i,2} & \cdots & a_{i,j-1} & 1 & a_{i,j+1} & \cdots & a_{i,n} \\ a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & 0 & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & 0 & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{vmatrix} + 0 + \cdots + 0 \\
& = (-1)^{i+j} \begin{vmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,j-1} & a_{2,j+1} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & a_{i-1,2} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ a_{i+1,1} & a_{i+1,2} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{n,n} \end{vmatrix} = A_{ij}.
\end{aligned}$$

Son ifade $a_{i,j}$ elemanının kofaktörüdür. Bu ise ispatı bitirir.

Teorem 3.5.1. Dilimlenmiş üst üçgensel $mn \times mn$ tipinde bir matrisin ek matrisi de dilimlenmiş üst üçgensel $mn \times mn$ tipinde bir matristir.

İspat: Bir matrisin ek matrisi, kofaktörlerinin transpozudur. Yani dilimlenmiş üst üçgensel bir A matrisinin ekinin de kendi tipinde dilimlenmiş üst üçgensel matris olduğunu göstermek için $\bar{i}_0 < \bar{j}_0$ koşulunu sağlayan $a_{i_0 j_0}$ elemanlarının kofaktörlerinin 0 olduğunu göstermek yeterlidir. $a_{i_0 j_0}$ elemanı için $\bar{i}_0 < \bar{j}_0$ koşulu sağlansın. O zaman, Sonuç 3.1.1'e göre A 'nın determinanı $a_{i_0 j_0}$ elemanından bağımsızdır. Teorem 2.3.1'e göre A 'nın determinantının $a_{i_0 j_0}$ elemanına göre türevi 0'dır. Ayrıca yukarıdaki lemmaya göre, A 'nın determinantının $a_{i_0 j_0}$ elemanına göre türevi, $a_{i_0 j_0}$ elemanının kofaktörüdür. Yani, $\bar{i}_0 < \bar{j}_0$ koşulunu sağlayan $a_{i_0 j_0}$ elemanlarının kofaktörleri 0'dır. Bu sonuca göre, dilimlenmiş bir üst üçgensel $mn \times mn$ tipindeki matrisin kofaktörleri matrisi dilimlenmiş alt üçgensel $mn \times mn$ tipinde bir matristir. Ek matris, kofaktörler matrisinin transpozu olduğundan, A 'nın ek matrisi dilimlenmiş bir üst üçgensel $mn \times mn$ tipinde matristir.

Sonuç 3.5.1. Dilimlenmiş bir üst üçgensel $mn \times mn$ tipinde matrisin determinanı sıfırdan farklı ise tersi de dilimlenmiş bir üst üçgensel $mn \times mn$ tipinde matristir.

İspat: Bu önermenin ispatı

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} ek(A)$$

eşitliğinden kolayca elde edilir.

Teorem 3.5.2. Dilimlenmiş üst üçgensel bir A matrisinin bir özdeğeri $D(A)_k^*$ 'lardan en az birinin de özdeğeridir. Tersine, $D(A)_k^*$ 'ların özdeğerleri aynı zamanda A 'nın bir özdeğeri (A ve $D(A)_k^*$ matrislerinin açılımları için Teorem 3.3.1'e ve (5) formülüne bakınız).

İspat: λ bir kompleks sayı olsun. Bu sayının A 'nın bir özdeğeri olması için gerek ve yeter şart

$$|A - \lambda I| =$$

$$\begin{vmatrix}
a_{1,1} - \lambda & \cdots & a_{1,n} & a_{1,n+1} & \cdots & a_{1,2n} & \cdots & a_{1,n(m-1)+1} & \cdots & a_{1,mn} \\
0 & \cdots & a_{2,n} & 0 & \cdots & a_{2,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{2,mn} \\
0 & \cdots & a_{3,n} & 0 & \cdots & a_{3,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{3,mn} \\
\vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
0 & \cdots & a_{n,n} - \lambda & 0 & \cdots & a_{n,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n,mn} \\
a_{n+1,1} & \cdots & a_{n+1,n} & a_{n+1,n+1} - \lambda & \cdots & a_{n+1,2n} & \cdots & a_{n+1,n(m-1)+1} & \cdots & a_{n+1,mn} \\
0 & \cdots & a_{n+2,n} & 0 & \cdots & a_{n+2,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n+2,mn} \\
0 & \cdots & a_{n+3,n} & 0 & \cdots & a_{n+3,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n+3,mn} \\
\vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
0 & \cdots & a_{2n,n} & 0 & \cdots & a_{2n,2n} - \lambda & \cdots & 0 & \cdots & a_{2n,mn} \\
\vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\
a_{n(m-1)+1,1} & \cdots & a_{n(m-1)+1,n} & a_{n(m-1)+1,(n+1)} & \cdots & a_{n(m-1)+1,2n} & \cdots & a_{n(m-1)+1,n(m-1)+1} - \lambda & \cdots & a_{n(m-1)+1,mn} \\
0 & \cdots & a_{n(m-1)+2,n} & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+2,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+2,mn} \\
0 & \cdots & a_{n(m-1)+3,n} & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+3,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{n(m-1)+3,mn} \\
\vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
0 & \cdots & a_{mn,n} & 0 & \cdots & a_{mn,2n} & \cdots & 0 & \cdots & a_{mn,mn} - \lambda
\end{vmatrix}
= 0$$

olmasıdır. (4) formülüne göre bu bağıntı

$$\prod_{k=1}^n |D(A)_k^* - \lambda I| = \prod_{k=1}^n \begin{vmatrix}
a_{k,k} - \lambda & a_{k,n+k} & \cdots & a_{k,n(m-1)+k} \\
a_{n+k,k} & a_{n+k,n+k} - \lambda & \cdots & a_{n+k,n(m-1)+k} \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
a_{n(m-1)+k,k} & a_{n(m-1)+k,n+k} & \cdots & a_{n(m-1)+k,n(m-1)+k} - \lambda
\end{vmatrix} = 0$$

bağıntısına dönüşür. Bu ise ispatı bitirir.

4. SONUÇ

Bu tez çalışmasında, alt matrisleri üst üçgensel olan blok matrisler, dilimlenmiş üst üçgensel matris olarak adlandırılmış ve bu tür matrislerin determinantı, faktörizasyonu, ek matrisi, tersi ve özdeğerleri incelenmiştir. Bu özellikler için teoremler ve örnekler verilmiştir. Ayrıca, trigonometrik fonksiyonların Wronskian özellikleri araştırılmıştır. Matrislerin bunların dışında birçok özellikleri ve uygulama alanları vardır. Araştırmacılar bizim incelemediğimiz bu özellikleri dilimlenmiş üst üçgensel ya da alt üçgensel matrisler için inceleyebilirler.



5. KAYNAKLAR

- [1] Lipschutz S, 1991. Schaum's Outline of Theory and Problems of Linear Algebra. McGraw-Hill. New York, N.Y.
- [2] Çallıalp F, 2011. Örneklerle Soyut Cebir. Birsen Yayınevi. İstanbul.
- [3] Musayev B, Alp M, Mustafayev N, Ekinciöğlü İ, 2003. Teori ve özümlü Problemlerle Analiz 1. Tekağaç Eylül yayıncılık. Kütahya.
- [4] Musayev B, Koca K, Mustafa N, 2006. Teori ve özümlü Problemlerle Analiz 3. Seçkin yayıncılık. Ankara.
- [5] Boyce WE, DiPrima RC, 1986. Elementary Differential Equations and Boundary Value Problems. Wiley. New York, N.Y.
- [6] Adams, RA, 1995. Calculus – A Complete Course (3rd. ed.) Addison-Wesley. Ontario.

ÖZGEÇMİŞ

1987 yılında Bitlis'te doğdum. İlköğretimi ve ortaokulu Tatvan Uluer İlköğretim Okulunda; liseyi Tatvan Atatürk Yabancı Dil Ağırlıklı Lisesinde tamamladım. 2008 yılında kazandığım Van Yüzüncü Yıl Üniversitesi Eğitim Fakültesi İlköğretim Matematik Bölümünden 2012 yılında mezun oldum. 2013 yılında Milli Eğitim Bakanlığında İlköğretim Matematik Öğretmeni olarak Bitlis'in Tatvan ilçesinde çalışmaya başladım. 2018'de Bitlis Eren Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü Matematik Anabilim Dalında yüksek lisansa başladım.

