T.C. YILDIZ TEKNİK ÜNİVERSİTESİ FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ

FARKLI ELEMANLARLA RİJİTLEŞTİRİLMİŞ YAPILARIN DEPREM ETKİSİNDEKİ DOĞRUSAL OLMAYAN DAVRANIŞLARININ ÜÇ BOYUTLU OLARAK KARŞILAŞTIRMALI İNCELENMESİ

MEHMET SAFA AYDOĞAN

YÜKSEK LİSANS TEZİ İNŞAAT MÜHENDİSLİĞİ ANABİLİM DALI YAPI PROGRAMI

DANIŞMAN PROF. DR. YUSUF AYVAZ

İSTANBUL, 2017

T.C.

YILDIZ TEKNİK ÜNİVERSİTESİ FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ

FARKLI ELEMANLARLA RİJİTLEŞTİRİLMİŞ YAPILARIN DEPREM ETKİSİNDEKİ DOĞRUSAL OLMAYAN DAVRANIŞLARININ ÜÇ BOYUTLU OLARAK KARŞILAŞTIRMALI İNCELENMESİ

Mehmet Safa AYDOĞAN tarafından hazırlanan tez çalışması 03.01.2017 tarihinde aşağıdaki jüri tarafından Yıldız Teknik Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü İnşaat Mühendisliği Anabilim Dalı'nda YÜKSEK LİSANS TEZİ olarak kabul edilmiştir.

Tez Danışmanı

Prof. Dr. Yusuf AYVAZ Yıldız Teknik Üniversitesi

Jüri Üyeleri Prof. Dr. Yusuf AYVAZ Yıldız Teknik Üniversitesi

Doç. Dr. Barış SEVİM Yıldız Teknik Üniversitesi

Prof. Dr. Abdul HAYIR İstanbul Teknik Üniversitesi

ÖNSÖZ

Yapılan bu yüksek lisans tezinin hazırlanmasının tüm aşamalarında her türlü destek, bilgi ve tecrübelerini bana sunan değerli hocam Sayın Prof. Dr. Yusuf AYVAZ'a saygılarımı ve şükranlarımı sunmayı bir borç bilirim.

Kıymetli zamanlarını ayırarak tezimi değerlendiren hocalarım Sayın Prof. Dr. Abdul HAYIR ve Sayın Doç. Dr. Barış SEVİM'e çok teşekkür ederim.

Tez çalışmamı yaparken kullandığım bilgisayar programının temini konusunda ve bu programı öğrenmem hususunda bana yardımcı olan, ayrıca bu tezin hazırlanması sürecinde benden yardımlarını esirgemeyen hocam Sayın Yrd. Doç. Dr. Fatih ALEMDAR'a çok teşekkür ederim.

Tezimin hazırlanması aşamasında zaman zaman görüşlerine başvurduğum hocalarım Sayın Doç. Dr. Bilge DORAN ve Sayın Yrd. Doç. Dr. Serkan BEKİROĞLU'na şükranlarımı sunarım.

Tezin yazımı sürecindeki desteklerinden dolayı değerli arkadaşım Arş. Gör. Mehmet DEMİRCİ'ye teşekkür ederim.

Bugüne kadarki eğitim hayatım boyunca üzerimde emeği olan tüm hocalarımı saygıyla anar kendilerine müteşekkir olduğumu belirtmek isterim.

Bugünlere gelmem konusunda üzerimde sonsuz emekleri olan, beni daima destekleyen ve haklarını asla ödeyemeyeceğim kıymetli annem Hatice AYDOĞAN'a ve kıymetli babam Seyit AYDOĞAN'a şükranlarımı sunarım.

Ocak, 2017

Mehmet Safa AYDOĞAN

İÇİNDEKİLER

S	ayfa
SİMGE LİSTESİ	vii
KISALTMA LİSTESİ	ix
ŞEKİL LİSTESİ	X
ÇİZELGE LİSTESİ	xiv
ÖZET	XV
ABSTRACT	. xvii
BÖLÜM 1	
GIRİŞ	1
 1.1 Literatür Özeti 1.2 Tezin Amacı 1.3 Hipotez BÖLÜM 2 	1 14 15
GENEL BİLGİLER	16
 2.1 Depreme Dayanıklı Yapı Kavramı 2.2 Depreme Dayanıklı Yapı Taşıyıcı Sisteminin Seciminde Dikkat Edilece 	16 ek
 Hususlar 2.2.1 Basitlik ve Simetri 2.2.2 Düzgünlük ve Süreklilik 2.2.3 Rijitlik ve Dayanım 2.2.4 Süneklik 2.2.5 Göçme Modu 2.2.6 Temel Zemini Koşulları 2.3 Yapılarda Kullanılan Başlıca Yapı Elemanları 	16 16 17 17 18 19 19 20
2.3 rapharda Kuhanhan Başlıca Yapı Elemanları 2.3.1 Çerçeveler	20 20
2.3.2 Perdeler2.3.3 Eğik Elemanlar2.3.4 Çekirdekler	20 21 21

2.3.5 Tüpler	22
2.3.6 Kompozit Sistemler	22
2.4 Yapılarda Kullanılan Başlıca Taşıyıcı Sistemler	23
2.4.1 Çerçeve Sistemler	23
2.4.2 Betonarme Perde Sistemler	23
2.4.3 Eğik Elemanlı Sistemler	24
2.4.4 Tüp Sistemler	24
2.4.5 Kompozit Sistemler	24
2.4.6 Karışık Sistemler	25
2.4.7 İzolasyonlu ve Enerji Dağıtıcılı Sistemler	25
2.5 Doğrusal Ölmayan Davranış	26
2.5.1 Yapı Sistemlerinin Doğrusal Davranış Göstermemelerinin Nedenle	ri28
2.5.1.1 Geometrik Bakımdan Doğrusal Olmama Durumu	28
2.5.1.2 Malzeme Bakımından Doğrusal Olmama Durumu	29
2.6 Göçme Kriterleri	32
2.6.1 Hasarlı Beton Plastisitesi (Concrete Damaged Plasticity) Modeli	38
2.6.1.1 Concrete Damaged Plasticity Modelinde Çekme ve Basınç	
Durumunda Gerilme-Şekil Değiştirme İlişkilerinin Belirlenme	esi
	41
2.6.1.2 Malzemede Hasarın Tanımlanması	43
2.6.1.3 Rijitlik İyileşmesi Durumu	47
2.6.1.4 Concrete Damaged Plasticity Modelinin Plasticity	
Parametrelerinin Belirlenmesi	48
2.7 Beton İçin Önerilen Gerilme-Şekil Değiştirme Eğrileri	52
2.8 Sonlu Elemanlar Yöntemi	54
2.9 Doğrusal Olmayan Çözüm Yöntemleri	58
2.9.1 Artımsal Yöntem	58
2.9.2 Newton-Raphson Yöntemi ya da İterasyon Yöntemi	60
2.9.3 Artımsal-İterasyon Yöntemi	62
BÖLÜM 3	
YAPILAN ÇALIŞMALAR, BULGULAR ve İRDELEME	64
3.1 Analizlerde Kullanılacak Malzeme Verilerinin ve Modellerin Olusturul	nası
5.1 Milanziolae Rananiaeak Maizenie Vernerinin ve Modenerini Olaștaran	64
3.2 ABAOUS/CAE v6.14 Sonlu Elemanlar Programi ile Modellemelerin	04
Vanilmasi	72
3.2.1 Model Ağacı	72
3.2.1 Kisim (<i>Parts</i>) Menüsü	72
3.2.2 Malzeme (<i>Materials</i>) Menüsü	75
3.2.4 Kesitler (Sections) Menüsü	75
3.2.5 Birlestirme (Assembly) Menüsü	76
3.2.6 Adımlar (<i>Stens</i>) Menüsü	,0
3.2.7 İstenilen Cıktılar (<i>Field Outnut Requests</i>) Menüsü	
3.2.7 Aš (<i>Mesh</i>) Menüsü	02 84
3.2.0 Analiz (Analysis) Menüsü	-0 86
5.2.7 Amailz (Marysis) Menusu	

3.3.2 Ana	alizlerden Elde Edilen Bulgular	
3.3.2.1	Geleneksel Çerçeve Sisteme Ait Bulgular	
3.3.2.2	Köşegen Eğik Elemanlı Sisteme Ait Bulgular	
3.3.2.3	X Tipi Eğik Elemanlı Sisteme Ait Bulgular	
3.3.2.4	Betonarme Perdeli Sisteme Ait Bulgular	
3.3.2.5	Sistemlere Ait Bulguların Karşılaştırılması	
3.3.2.6	Dikkate Alınan Sistemlere Ait Mod Şekilleri	
BÖLÜM 4		
SONUÇ ve ÖNERİI	LER	
KAYNAKLAR		
ÖZGEÇMİŞ		



SIMGE LISTESI

- d_c Basınç etkileri altında oluşan hasar
- Çekme etkileri altında oluşan hasar d_t
- E Elastisite modülü
- E₀ Başlangıç elastisite modülü
- f Akma fonksiyonu
- F Toplam yük
- Betonun basınç dayanımı f_c
- Betonun hesap basınç dayanımı f_{cd}
- Betonun karakteristik basınç dayanımı f_{ck}
- Betonun ortalama basınç dayanımı f_{cm}
- Betonun hesap çekme dayanımı fctd
- Betonun karakteristik çekme dayanımı fctk
- Betonun ortalama çekme dayanımı f_{ctm}
- Akış potansiyeli G
- Doğrusal olmayan çözüm yöntemlerinde kullanılan artım sayısı k
- Hidrostatik eksen р
- Zaman t
- Т Periyot
- Yerdeğiştirme и
- ù Hız
- ü İvme
- Δ Yerdeğiştirme
- ε Şekil değiştirme
- ε^{el}_{0c} Basınç etkilerinin kaldırılmasıyla başlangıç elastisite modülünün eğimi ile geri dönen elastik şekil değiştirme
- Basınç şekil değiştirmesi ε_c
- $\tilde{\varepsilon}_{c}^{in}$ $\tilde{\varepsilon}_{c}^{pl}$ Ezilme sekil değiştirmesi
- Basınç eşdeğer plastik şekil değiştirmesi
- Maksimum gerilme anındaki şekil değiştirme ε_{c0}
- Kopma anındaki şekil değiştirme Е_{си}
- ε_{0t}^{el} Cekme etkilerinin kaldırılmasıyla başlangıç elastisite modülünün eğimi ile geri dönen elastik şekil değiştirme
- Akma sınırındaki şekil değiştirme ε_{p1}
- Çekme şekil değiştirmesi ε_t

- Çatlama şekil değiştirmesi
- $ilde{arepsilon}_t^{ck} \ ilde{arepsilon}_t^{pl}$ Çekme eşdeğer plastik şekil değiştirmesi
- Eksantrisite ϵ
- Deviatorik kesitin şeklini belirleyen parametre κ
- Viskozite μ
- Özkütle ρ
- Gerilme σ
- Basınç gerilmesi σ_c
- Basınç etkisindeki betonun başlangıç akma değeri σ_{c0}
- Basınç etkisindeki betonun kopma anındaki gerilmesi σ_{cu}
- Çekme gerilmesi σ_t
- Çekme etkileri altında meydana gelen akma gerilmesi σ_{t0}
- Akma gerilmesi σ_y
- Kayma gerilmesi τ
- Poisson oranı υ
- Genişleme açısı ψ
- Basınç rijitlik iyileşmesi ω_c
- Çekme rijitlik iyileşmesi ω_t

KISALTMA LİSTESİ

3D	Üç Boyutlu
ASCE	American Society of Civil Engineers
CDP	Concrete Damaged Plasticity
DBYBHY	Deprem Bölgelerinde Yapılacak Binalar Hakkında Yönetmelik
FEMA	Federal Emergency Management Agency
NLGEOM	Doğrusal Olmayan Geometri
SAP2000	Structural Analysis Program 2000

ŞEKİL LİSTESİ

		Sayfa
Şekil 2.1	(a) Planda ani rijitlik değişimi ve (b) planda simetri	
Şekil 2.2	(a) Süreksiz kolon ve (b) Sürekli kolon	17
Şekil 2.3	(a) Bina kesitinde ani rijitlik değişimi ve (b) rijitlik düzenlemesi	18
Şekil 2.4	Sünek ve sünek olmayan gerilme-şekil değiştirme ilişkisi	19
Şekil 2.5	(a) Düzlem çerçeve ve (b) uzay çerçeve	
Şekil 2.6	(a) Boşluksuz perde ve (b) boşluklu perde	
Şekil 2.7	Eğik elemanlarla rijitleştirilmiş çok katlı çok açıklıklı bir yapı	
Şekil 2.8	Boşluklu ve boşluksuz perdelerle teşkil edilmiş bir çekirdek örneği.	
Şekil 2.9	Betonarme tüp eleman	
Şekil 2.10	Kompozit eleman	
Şekil 2.11	Çerçeve sistem	
Şekil 2.12	Betonarme perde sistem	
Şekil 2.13	Bazı eğik elemanlı sistem örnekleri	
Şekil 2.14	Tüp sistem örneği	
Şekil 2.15	Bir kompozit sistem örneği	
Şekil 2.16	Perde-çerçeve-çekirdek sistem örneği	
Şekil 2.17	a) Sismik izolatörün kullanılmadığı bir yapı ve b) sismik izolatöre sa	ahip bir
	yap1	
Şekil 2.18	Birinci ve ikinci mertebe teorilerinin karşılaştırılması [46]	
Şekil 2.19	İdeal malzemelerin gösterimi [25]	
Şekil 2.20	Basınç etkisi altındaki beton malzemeye ait gerilme-şekil değiştirme	e eğrisi
Şekil 2.21	a) İzotropik pekleşme, b) kinematik pekleşme ve c) karma pekleşme	[33] 34
Şekil 2.22	Bir parametreli Von Mises akma kriterine ait a) gerilme meridyenler	ri ve b)
	deviatorik kesit	
Şekil 2.23	İki parametreli Mohr-Coulomb akma kriterine ait a) gerilme meridy	enleri
	ve b) deviatorik kesit	
Şekil 2.24	İki parametreli Drucker-Prager akma kriterine ait a) gerilme meridye	enleri ve
	b) deviatorik kesit	
Şekil 2.25	Üç parametreli Bresler-Pister akma kriterine ait a) gerilme meridyen	ıleri ve
	b) deviatorik kesit	
Şekil 2.26	Dört parametreli Ottosen akma kriterine ait a) gerilme meridyenleri	ve b)
	deviatorik kesit	
Şekil 2.27	Beş parametreli William-Warnke akma kriterine ait a) gerilme merid	dyenleri
	ve b) deviatorik kesit	

Şekil 2.28	Eksenel çekme etkisindeki betona ait gerilme-şekil değiştirme eğrisi	39
Şekil 2.29	Eksenel basınç etkisindeki betona ait gerilme-şekil değiştirme eğrisi	40
Şekil 2.30	Çekme gerilmeleri altındaki betonun çatlama şekil değiştirmelerinin elde edilmesi	; 42
Şekil 2.31	Basınç gerilmeleri altındaki betonun inelastik şekil değiştirmelerinin elde	e 12
Şekil 2.32	Betonun tekrarlı yüklemeler altındaki gerilme – şekil değiştirme eğrisi [2	4 3 29]
Sekil 2 33	Tinik Malzeme Modelleri [20]	44 15
Sekil 2.33	Plastik-hasar modelinde var olan sekil değiştirme tinleri [31]	4 5 46
Sekil 2.34	Tinik hasar değişkeni eğrişi	- 0 46
Şekil 2.35	Cevrimsel vükleme altında (cekme-başınc-cekme) rijitlik ivilesme faktör	leri
Şekii 2.50	[49]	48
Sekil 2 37	Meridyen düzlemdeki hiperbolik akış potansiyeli	49
Sekil 2.37	Düzlem gerilme durumunda akma yüzevleri	50
Sekil 2.39	K 'nın farklı değerlerine göre deviatorik keşitin şeklinin değişimi	51
Sekil 2.40	Başınc etkişindeki betonun gerilme-sekil değiştirme eğrişi [55]	53
Sekil 2.41	Cekme etkisindeki betonun gerilme-sekil değiştirme eğrisi [30]	54
Sekil 2 42	ABAOUS/CAE sonlu elemanlar programındaki a) bir boyutlu b) iki	
ş •••••	boyutlu ve c) üc boyutlu sonlu eleman tipleri [49]	. 56
Sekil 2 43	a) Artımsal vöntem ve b) değistirilmiş artımsal vöntem [57]	
Sekil 2.44	a) Taniant rijitlik vöntemi ve b) başlangıc rijitlik vöntemi [57]	. 61
Sekil 2.45	Artımsal-İterasyon Yöntemi [57]	63
Sekil 3.1	Basınc etkisindeki C45 betonuna ait gerilme-inelastik sekil değistirme	66
Sekil 3.2	Cekme etkisindeki C45 betonuna ait gerilme-catlama sekil değistirmesi.	66
, Sekil 3.3	Basınc etkisindeki C45 betonuna ait hasar-inelastik sekil değistirme	67
, Sekil 3.4	Cekme etkisindeki C45 betonuna ait hasar-catlama sekil değiştirmesi	67
, Sekil 3.5	Model 1 – Geleneksel Cerceve Sistem	. 68
Şekil 3.6	Model 2 – Köşegen Eğik Elemanlı Sistem	. 69
Şekil 3.7	Model 3 – X Tipi Eğik Elemanlı Sistem	. 69
Şekil 3.8	Model 4 – Betonarme Perdeli Sistem	. 70
Şekil 3.9	Kullanılan deprem ivme kaydının a) tamamı ve b) 9 sn'lik kısmı	70
Şekil 3.10	Grafik olarak adım adım çözümlemenin gösterimi [58]	. 71
Şekil 3.11	Abaqus programına ait model ağacı	72
Şekil 3.12	Model bilgi girişinin yapılışı	73
Şekil 3.13	Elemanların Tie Constraint ile birbirine bağlanması	74
Şekil 3.14	Malzemenin tanımlanması	75
Şekil 3.15	Elemanlara kesit atanması işlemi	76
Şekil 3.16	Assembly menüsünün kullanımı	77
Şekil 3.17	Mesnet şartlarının tanımlanması	78
Şekil 3.18	Mesnet şartlarının seçilmesi	78
Şekil 3.19	Deprem ivmesine ait kaydın programa girilmesi	79
Şekil 3.20	Zemin kat kolonlarının alt kesitlerine deprem ivmesinin tanımlanması	80
Şekil 3.21	İvmenin doğrultusunun seçilmesi	. 80
Şekil 3.22	Dynamic, Implicit analiz tipinin tanımlanması	. 81
Şekil 3.23	Deprem ivmesinin atanması	82
Şekil 3.24	Yazdırılması istenen analiz sonuçlarının seçilmesi	83
Şekil 3.25	Mesh işlemi yapılacak olan modelin seçilmesi	84
Şekil 3.26	Element Type seçilmesi	84

Şekil 3.27	Sonlu elemana ait özelliklerin seçilmesi
Şekil 3.28	Analizlerde kullanılan 10 düğüm noktalı C3D10 tipi eleman [49]
Şekil 3.29	Modelin sonlu elemanlara ayrılmış hali
Şekil 3.30	Analysis menüsünün görünümü
Şekil 3.31	Analizin olușturulması
Şekil 3.32	Analizin başlatılması
Śekil 3.33	Analiz sonuclari
, Sekil 3.34	İstenilen bir düğüm noktasındaki analiz sonuclarının gösterimi
, Sekil 3.35	Betonarme perdeli sisteme ait farklı zaman artımları için C noktasının yatay
3	verdeğiştirmesinin zamanla değişimi
Sekil 3.36	Geleneksel çerçeve sistemin farklı sonlu eleman sayıları için C noktasının
,	vatay verdeğiştirmesinin zamanla değişimi
Sekil 3.37	Kösegen eğik elemanlı sistemin farklı sonlu eleman sayıları için C
,	noktasının yatay yerdeğiştirmesinin zamanla değişimi
Sekil 3.38	X tipi eğik elemanlı sistemin farklı sonlu eleman sayıları için C noktasının
3	vatay verdeğiştirmesinin zamanla değişimi
Sekil 3.39	Betonarme perdeli sistemin farklı sonlu eleman sayıları için C noktasının
,	vatav verdeğistirmesinin zamanla değisimi
Sekil 3.40	Grafiklerin ciziminde dikkate alınan kolon, kesit ve düğüm noktası
, Şekil 3.41	C noktasına ait doğrusal analizden elde edilen yatay yerdeğiştirmenin
,	zamanla değişimi
Sekil 3.42	Geleneksel cerceve sisteme ait maksimum normal gerilmenin veri ve değeri
,	
Sekil 3.43	Geleneksel cerceve sisteme ait maksimum yatay yerdeğiştirmenin yeri ve
,	değeri
Şekil 3.44	Geleneksel çerçeve sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin
,	zamanla değişimi
Şekil 3.45	Geleneksel çerçeve sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla
-	değişimi
Şekil 3.46	Köşegen eğik elemanlı sisteme ait maksimum normal gerilmenin yeri ve
	değeri
Şekil 3.47	Köşegen eğik elemanlı sisteme ait maksimum yatay yerdeğiştirmenin yeri
	ve değeri
Şekil 3.48	Köşegen eğik elemanlı sistemin A kolonunun B kesitine ait normal
	gerilmenin zamanla değişimi
Şekil 3.49	Köşegen eğik elemanlı sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin
	zamanla değişimi
Şekil 3.50	X tipi eğik elemanlı sisteme ait maksimum normal gerilmenin yeri ve değeri
Şekil 3.51	X tipi eğik elemanlı sisteme ait maksimum yatay yerdeğiştirmenin yeri ve
	değeri
Şekil 3.52	X tipi eğik elemanlı sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin
	zamanla değişimi100
Şekil 3.53	X tipi eğik elemanlı sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin
	zamanla değişimi
Şekil 3.54	Betonarme perdeli sisteme ait maksimum normal gerilmenin yeri ve değeri
Şekil 3.55	Betonarme perdeli sisteme ait maksimum yatay yerdeğiştirmenin yeri ve
	değeri

Şekil 3.56	Betonarme perdeli sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin
	zamanla değişimi 102
Şekil 3.57	Betonarme perdeli sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla
	değişimi
Şekil 3.58	Mutlak değerce maksimum normal gerilmenin sistemlere göre değişimi. 103
Şekil 3.59	Mutlak değerce maksimum yatay yerdeğiştirmenin sistemlere göre değişimi
Şekil 3.60	Mutlak değerce maksimum göreli kat ötelemesinin sistemlere göre değişimi
Şekil 3.61	Geleneksel çerçeve sisteme ait periyot değerleri ve mod şekilleri 106
Şekil 3.62	Köşegen eğik elemanlı sisteme ait periyot değerleri ve mod şekilleri 107
Şekil 3.63	X tipi eğik elemanlı sisteme ait periyot değerleri ve mod şekilleri 108
Şekil 3.64	Betonarme perdeli sisteme ait perivot değerleri ve mod şekilleri 109
,	,

ÇİZELGE LİSTESİ

		Sayfa
Çizelge 2.1	Yapı sistemlerinin doğrusal olmama nedenleri [46]	
Çizelge 3.1	Sistemlere ait periyot değerleri	

FARKLI ELEMANLARLA RİJİTLEŞTİRİLMİŞ YAPILARIN DEPREM ETKİSİNDEKİ DOĞRUSAL OLMAYAN DAVRANIŞLARININ ÜÇ BOYUTLU OLARAK KARŞILAŞTIRMALI İNCELENMESİ

Mehmet Safa AYDOĞAN

İnşaat Mühendisliği Anabilim Dalı Yüksek Lisans Tezi

Tez Danışmanı: Prof. Dr. Yusuf AYVAZ

Depremler karakteristiği, yeri ve büyüklüğü kendilerine özgü olan doğa olaylarıdır. Bilindiği gibi yapı mühendislerinin çözüme kavuşturmak zorunda oldukları en önemli problemlerden birisi de yapıların depreme karşı güvenliklerini sağlamaktır. Zira depreme dayanıklı yapı tasarımında taşıyıcı sistem seçiminin önemi oldukça açıktır. Buna ek olarak daha gerçekçi sonuçlar elde edebilmek için doğrusal olmayan etkilerden geometrik doğrusal olmama ve malzemenin doğrusal olmaması durumlarını dikkate almak gerekmektedir.

Bu çalışmanın amacı farklı elemanlarla rijitleştirilmiş yapıların deprem etkisindeki malzeme bakımından doğrusal olmayan davranışlarının incelenmesi ve elde edilen bulguların karşılaştırılmasıdır. Bu inceleme zaman tanım alanında hesap yöntemiyle gerçekleştirilmiştir. Bu amaçla gerçekleştirilen çalışma dört ana bölümden oluşmaktadır. Birinci bölümde bu konuda daha önce gerçekleştirilen çalışmalara ve tezin amacına yer verilmektedir. İkinci bölümde çalışma ile ilgili genel teorik bilgilere yer verilmektedir. Üçüncü bölümde yapılan çalışmalar, bulgular ve irdelemeler sunulmaktadır. Dördüncü bölümde ise yapılan çalışmadan çıkarılabilecek bazı sonuçlar ve getirilen öneriler verilmekte olup bu bölümü kaynaklar listesi izlemektedir.

Sonuç olarak, bu çalışmada dikkate alınan tüm rijitleştirici elemanların yatay yerdeğiştirmeleri ve maksimum göreli kat ötelemelerini azalttıkları ortaya konmuştur.

Anahtar Kelimeler: Depreme dayanıklı yapı tasarımı, doğrusal olmayan analiz, taşıyıcı sistem, rijitleştirici elemanlar, karşılaştırmalı çalışma, zaman tanım alanında hesap yöntemi

YILDIZ TEKNİK ÜNİVERSİTESİ FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ

ABSTRACT

COMPARATIVE STUDY OF NONLINEAR BEHAVIOR OF 3D STRUCTURES WITH DIFFERENT STIFFENING MEMBERS SUBJECTED TO EARTHQUAKE

Department of Civil Engineering

MSc. Thesis

Adviser: Prof. Dr. Yusuf AYVAZ

Earthquakes are the natural events whose characteristic, location and magnitude are unique. It is known that one of the major problem faced by the structural engineers is to provide the earthquake safety of structures. In the earthquake resistant structural design, it is essential to select the structural form of a structure. In addition, in order to obtain more realistic results, nonlinear effects such as material nonlinearity and geometric nonlinearity must be taken into account.

The objective of this study is to investigate materially nonlinear behaviors of structures with different stiffening members when it is subjected to earthquakes and to compare the results obtained. In the analyses, the time history analysis is used. This study has four main chapters. In the first chapter, previous studies and the purpose of this study are presented. In the second chapter, the general theoretical information about the study and the purpose of the study are given. In the third chapter, the studies made and the results are presented. In the fourth chapter, the conclusions drawn from the study and some suggestion are presented and this chapter is followed by a list of references.

It is concluded that all of the stiffening members considered reduce the lateral displacement of the structures and maximum relative storey displacement.

Keywords: Earthquake resistant structural design; nonlinear analysis; structural forms; stiffening members; comparative study; time history analysis

YILDIZ TECHNICAL UNIVERSITY GRADUATE SCHOOL OF NATURAL AND APPLIED SCIENCES

BÖLÜM 1

GİRİŞ

1.1 Literatür Özeti

Dünyanın en büyük ve en şiddetli depremlerinin yaşandığı Alp – Himalaya deprem kuşağında bulunan Türkiye'de, bu depremlere karşı koyabilecek nitelikte yapılar inşaa etmenin önemi yadsınamaz. Türkiye'de ve tüm dünyada araştırmacılar ve bilim insanları tarafından depreme dayanıklı yapı tasarımı konusunda sürekli olarak bir gelişme kaydedilmektedir. Yapılan tüm bu çalışmalardan elde edilen bulgulardan biri de deprem, rüzgar gibi yatay kuvvet oluşturan etkilere karşı yapının rijitliğini artırmak amacıyla çeşitli kombinasyonlar halinde çeşitli rijitleştirici elemanların kullanılabileceğidir. Bahsi geçen konularla ilgili literatürde sayısız çalışmanın yapılmış olduğu söylenebilir. Bu bölümde yapıların deprem etkilerine karşı farklı yöntemlerle rijitleştirilmesi, doğrusal olmayan malzeme ve yapı davranışı, doğrusal olmayan analiz yöntemleri, sonlu elemanlar yöntemi, depreme dayanıklı yapı tasarımı gibi konularda bugüne kadar yapılmış olan çalışmalardan bazıları üzerinde durulmuştur.

Bazaez ve Dusicka [1], burkulması önlenmiş eğik güçlendirme elemanları vasıtasıyla betonarme köprü bentlerinin çevrimsel davranışını araştırmışlardır. Bu araştırmalar büyük ölçekli deneylerle quasi-statik çevrimsel yüklemeler yapılarak gerçekleştirilmiştir. Güçlendirilen bentler elastik davranacak veya çok küçük hasarlar alacak şekilde tasarlanmıştır. Araştırmacılar, eğik güçlendirme elemanlarını farklı iki tipte düzenleyerek, bu düzenlemenin sonuçlara olan etkisini incelemişlerdir. Sonuç olarak burkulması önlenmiş güçlendirme elemanları kullanmanın, yapıların yüksek oranda sünek yerdeğiştirme yapabilmesini sağladığı ve betonarme bentlerin zayıf bölgelerindeki mevcut hasarların kontrolü açısından bir avantaj sağladığı bulgusuna ulaşılmıştır.

Güçlendirme elemanlarının yapıyla birleştiği bölgelerde hiç hasarın gözlenmediği belirtilmiştir.

Wang, Ibarra ve Pantelides [2], yaptıkları çalışmada burkulması önlenmiş eğik güçlendirme elemanları kullanarak, bu elemanların düz köprülerin sismik açıdan iyileştirilmelerine faydalarını araştırmışlardır. Bu amaçla üç açıklıklı betonarme kutu kiriş bir köprü, çalışma konusu olarak belirlenmiştir. Bu eğik elemanların inelastik davranışları, onların izotropik ve pekleşme özelliklerini yeniden belirlemek için Menegetto – Pinto modeli kullanılarak temsil edilmiştir. Mevcut betonarme köprünün ve eğik elemanlar ile rijitleştirilmiş köprünün sismik davranışlarını değerlendirmek amacıyla doğrusal olmayan time – history analizleri yapılmıştır. Yapı, bazı performans seviyeleri altında uzak alan kayıtları kullanılarak değerlendirilmiştir. Analiz sonuçları, eğik elemanların bentlerdeki ötelemeleri azaltarak ve orijinal betonarme kolonlardaki çelik ve betonun şekil değiştirmelerini azaltarak, köprünün işletilebilirlik ve nihai sınır durumlar altında sismik performansını iyileştirdiği sonucunu göstermiştir. Bu eğik elemanların köprünün enine doğrultusundaki enerjinin dağıtılmasında ve sönümlenmesinde ve beton kolonların olası göçme ihtimallerinin azaltılmasında büyük yarar sağladığı belirtilmiştir.

Fu [3] tarafından ABAQUS sonlu elemanlar programı ile yapılan çalışmada yapının herhangi bir katında meydana gelen lokal bir kolon göçmesinin aşamalı bir şekilde ilerlemek suretiyle yani yeniden dağılım olayı gerçekleştikten sonra diğer kolonların da birinin veya birkaçının göçmesi neticesinde genel bir yapı göçmesine sebebiyet verip vermeyeceği ve ele aldığı geleneksel karkas bir yapıyı çapraz elemanlarla dayanıklı hale getirerek bu tümden yapı göçmesi olayının ne derecede önüne geçilebileceği durumu ayrıntılı bir şekilde araştırılmıştır.

Jain [4], şiddetli yer hareketleri esnasında yapıda oluşacak olan yatay yerdeğiştirmelerin azaltılması ve yapıda oluşacak enerjinin sönümlenmesi amacıyla çelik ve beton malzemeden üretilmiş rijitleştirici elemanlar kullanarak bazı çalışmalar yapmıştır. K tipi ve X tipi rijitleştici elemanlarla betonarme çerçeveler güçlendirilerek inelastik sismik tepkiler elde edilmiştir. Limit tasarım prosedürüne göre iki açıklıklı altı katlı bir çerçeve modellenmiş ve bu yapı 1940 El Centro depreminin kuzey-güney bileşeninin 1,25 katına ve yapay olarak üretilen bir başka deprem kaydına maruz bırakılmıştır. Hem K tipi hem de X tipi rijitleştirici elemanların inelastik davranışları, modifiye edilen El Centro depremi altında memnun edici sonuçlar vermiştir. Diğer yapay deprem kaydı altında analiz edilen X tipi elemanlarla güçlendirilen çerçevelerin tepkisi ise K tipi elemanlarla güçlendirilen çerçevelere kıyasla daha olumlu sonuçlar vermiştir. Araştırmacı ayrıca bu rijitleştirici elemanların kullanımının normal çerçevelere göre kolonlarda oluşan eksenel kuvvetleri oldukça artırdığı sonucuna ulaşmıştır. Bunların dışında yazar malzeme karakteristiklerinin farklılığından ötürü beton malzemeden üretilen rijitleştirici elemanların kullanıldığı çerçevelere kıyasla oldukça farklı olmasının beklendiği sonucuna ulaşmıştır.

Sinabadi [5] tarafından yapılan araştırmada burkulması önlenmiş çelik çaprazlı çerçevelerin deprem performansları araştırılmıştır. Üç farklı konfigurasyon şeklinde, yanal yük etkisindeki binaların davranışları merkezi kısa bağlantılı, dış merkezi ve uzun bağlantılı dış merkezi çaprazlı sistemler olarak incelenmiştir. Yapıların davranışını daha iyi yorumlayabilmek amacıyla FEMA 356'ya göre doğrusal olmayan statik ve doğrusal olmayan dinamik analizler yapılmıştır. Elde edilen bulgularda en temel kriterler olarak kalıcı maksimum deplasman ve katlar arasında kayma durumlarının olduğu belirtilmiştir. Çelik çapraz çerçevelerin en önemli vasıflarından birinin deprem sırasında yapıdaki kolon, kiriş gibi temel elemanların doğrusal kalmaları olduğuna ulaşılmıştır. Araştırmacı buradan hareketle çevrimsel yük altında oluşan en büyük deprem enerjisini, akma yoluyla çapraz elemanların karşılamasının beklendiği çıkarımında bulunmuştur.

Callister ve Pekelnicky [6], 1980'lerde California'da inşa edilmiş, rijitleştirilmiş çerçevelerden oluşan iki katlı bir yapının sismik değerlendirmesini yapmışlardır. Araştırmacılar bu yapının doğrusal olmayan statik analizini *ASCE 41-06 Seismic Rehabilitation of Existing Buildings*'e göre yapmışlardır. Analiz sonuçlarında yatay etkilere karşı güçlendirme sağlayan elemanların birleşim yerlerinde kırılma gerçekleşinceye kadar binanın çok rijit bir davranış sergilediği elde edilmiştir. Kırılma gerçekleştikten sonra ise binanın daha esnek bir hale geldiğine değinilmiş, öte yandan ağırlık çerçevelerinin, binanın stabilitesinden ödün vermeksizin, depremin sebebiyet verdiği ötelemelere uyum sağlamak için yeterli esnekliğe sahip olduğu belirtilmiştir. Bu analizler neticesinde mevcut binanın can güvenliği performans seviyesi koşullarını sağladığı sonucuna ulaşılmıştır.

Taşkın [7], yaptığı çalışmada ele aldığı yapılarda malzemenin doğrusal olmayan davranışını dikkate almış, binalarda köşelere yakın yerlere yerleştirilen çaprazlarla kontrollü bir şekilde plastik şekil değiştirme yapabilen ve bu sayede enerji yutabilen bir

güçlendirme yolunu teorik ve deneysel olarak gerçekleştirmiştir. Maliyeti artırmadan enerji yutma kapasitesini yükseltmek amacıyla, seçilen farklı rijitleştirme biçimleri arasında karşılaştırma yapan araştırmacı bu güçlendirme yolunu izlerken köşelere eklenen çaprazların ve bu çaprazların birbirleriyle olan bağlantılarının yapının serbest titreşim karakteristikleri ve yatay rijitliği üzerinde sınırlı etkileri olduğu sonucuna ulaşmıştır. Bunun yanında, uygulanan bütün köşe çaprazlı sisemlerde göreli kat ötelemelerinin azaldığını belirten araştırmacı, serbest titreşim karakteristikleri fazla değişmediğinden dolayı yapıya aktarılan deprem yüklerinde ciddi bir artış olmadan yapının yatay yük taşıma kapasitesini de artırdıkları sonucuna ulaşmıştır.

Ghowsi ve Sahoo [8] tarafından kolon-kiriş birleşimlerinin ve eğik elemanların düzenlenme biçiminin orta katlı burkulması önlenmiş eğik elemanlı çerçevelerin sismik tepkisi üzerine etkileri analitik olarak değerlendirilmiştir. V tipi ve X tipi eğik eleman düzenlemeleri ve moment aktaran ve moment aktarmayan kolon-kiriş birleşimlerinin kombinasyonu dikkate alınmıştır. Tepki azaltım faktörü (R) tasarımda 8 olarak dikkate alınmış ve nonlineer dinamik analizler yapılmıştır. Hasar parametreleri olarak göreli kat öteleme oranı ve artık öteleme oranı gözönüne alınarak tüm çerçeveler için narinlik eğrileri geliştirilmiştir. Sonuçlar daha büyük tepki azaltma faktörü kullanmanın burkulması önlenmiş eğik elemanlı çerçevelerin tasarımında rijit kolon-kiriş birleşimleri için kabul edilmesi gerektiğini göstermiştir. Ayrıca arzulanan sismik performansı yakalamak için X tipi eğik eleman düzenlemelerinin ve rijit kolon-kiriş birleşimlerinin

Corte, D'Aniello ve Landolfo [9] tarafından mevcut hasarlı bir betonarme yapının burkulması önlenmiş, çelik malzemeden yapılmış, sökülüp takılabilir eğik güçlendirme elemanları ile rijitleştirilmesi sonucu elde edilen yapıya tam ölçekli inelastik çevrimsel statik testler yapılmış ve sonuçları değerlendirilmiştir. Betonarme yapının kolon – kiriş birleşim yerlerine bulonlarla sabitlenen bu eğik elemanların birleşim bölgelerinin dayanımının, büyük inelastik deformasyonlara izin verilmesi için yeterli olduğu sonucuna ulaşılmıştır.

Ameen [10] tarafından yakın alan yer hareketlerine maruz bırakılan farklı tipteki geleneksel sistem biçimindeki binalar ile burkulması önlenmiş çaprazlarla güçlendirilmiş moment aktarabilen çerçevelere sahip binaların yapısal tepkilerini karşılaştırmak amacıyla doğrusal olmayan statik ve dinamik analizler gerçekleştirilmiştir. Çaprazlı

çerçeve yapılarda üç farklı tipte diyagonaller kullanan araştırmacı burkulması önlenmiş sistemlerin deprem performansında ciddi manada iyileşmeler olduğunu görmüştür.

Tan, Huang, Yan, Yi, Lu ve Bai [11] tarafından çapraz şeklindeki betonarme eğik elemanlar kullanılarak betonarme uzay çerçevelerin sismik performansı araştırılmıştır. Bu amaçla çevrimsel yükleme altındaki ¼ oranlı, iki katlı ve üç açıklıklı betonarme uzay çerçeve sistem ile çapraz şeklindeki eğik elemanlarla güçlendirilen bir başka betonarme uzay çerçeve sisteme ait deneysel sonuçlar üzerinden bir karşılaştırma yapılmıştır. Sonuç olarak çapraz şeklindeki eğik elemanlarla güçlendirilen sistemin yatay dayanım, rijitlik ve enerji sönüm kapasitesi açısından daha iyi sonuçlar verdiği görülmüştür. Bunların dışında bu dayanıklı hale getirilen sistemin, betonarme eğik elemanlarda kopma gerçekleştikten sonra bile yük taşımaya devam ettiği sonucuna ulaşılmıştır.

Badoux ve Jirsa [12], sismik açıdan yetersiz kalan betonarme çerçeve yapıların çelikten yapılmış eğik güçlendirme elemanları ile dayanıklı hale getirilmesini araştırmışlardır. Diyagonal eğik elemanların kullanımının mevcut binanın yatay kuvvetlere karşı dayanımı ve rijitliği açısından en iyi yaklaşım olduğu sonucuna ulaşmışlardır. Ötelemenin kontrolünden göçmenin önlenmesine kadar çeşitli kriterler dikkate almışlardır. Güçlendirilen çerçevelerin, çevrimsel yatay yüklemeler altındaki davranışını anlamak için analitik bir çalışma yapmışlardır. Eğik elemanların inelastik burkulmalarının, güçlendirilen çerçevenin inelastik çevrimsel davranışına kötü bir biçimde etki ettiği sonucuna ulaşmışlardır.

Ayvaz, Doğangün ve Durmuş [13] tarafından farklı eğik elemanlar ve betonarme perde kullanılarak daha rijit hale getirilen çerçeve sistem yapıların deprem etkisi altındaki davranışları karşılaştırmalı olarak incelenmiştir. Araştırmacılar, kullandıkları tüm rijitleştirici elemanların, gelen yatay yükleri normal kuvvete aktarmak suretiyle taşıdıkları için eğilme momentini azalttıkları sonucuna ulaşmışlardır. Bu durumun şayet önlem alınmazsa kolonların taşıma güçlerini basınç kırılması şeklinde kaybedebileceği anlamına geldiği vurgulanmıştır.

Pincheira ve Jirsa [14] tarafından üç prototip binanın inelastik statik ve dinamik tepki analizleri kullanılarak sünek olmayan betonarme çerçeveler üzerinde yapılan güçlendirme uygulamalarının sismik performansları araştırılmıştır. Güçlendirme uygulamalarında ardgermeli elemanlar, yapısal çelik elemanları ve betonarme için dolgu duvarlar kullanılmıştır. Sert ve yumuşak zemin şartlarında, büyük depremleri temsil eden

beş adet zemin hareketi kullanılarak dinamik analizler yapılmıştır. Orijinal ve güçlendirilen yapıların tepkileri maksimum yerdeğiştirme ve göreli kat ötelemeleri açısından değerlendirilmiştir. Elde edilen sonuçlar tek bir çözümün olmadığını ve yeterli performansı sağlamak için birtakım farklı güçlendirme uygulamalarının yapılabileceğini göstermiştir.

Ağar [15] tarafından yapılan çalışmada farklı yükseklikteki betonarme çerçeve sistemlerin çelik çapraz elemanlar kullanılarak güçlendirilmesinin yolları analitik olarak araştırılmıştır. Güçlendirilen çerçevelerin yatay yük taşıma kapasitelerini yük kontrollü statik itme analizi yöntemiyle belirleyen araştırmacı tarafından ön yüklemenin art-germe etkisi de ayrıca incelenmiştir. Elde edilen bulgulara göre çapraz elemanlar kullanmanın sistemin yatay yük taşıma kapasitesini ciddi manada artırdığı belirlenmiştir. Bunun yanında beton kalitesinin değişiminin güçlendirmeye hangi oranlarda etki edeceği de araştırılmıştır.

Abdallah [16], yanal yüklemeye maruz kalan yapıların korunması ve tepkilerin azaltılması amacıyla burkulması önlenmiş çapraz elemanlar kullanarak bu durumun etkilerini araştırmıştır. Bu konu ile ilgili analitik bir araştırma sunan araştırmacı geleneksel tipteki ve burkulması önlenmiş çapraz elemanların kullanıldığı sistemlerin deprem etkisindeki davranışlarını doğrusal olmayan statik analiz yöntemiyle incelemiştir. Araştırmacı, burkulması önlenmiş eğik elemanların göreli kat ötelemelerini çok önemli ölçüde azalttığı sonucuna ulaşmıştır. Ayrıca bina yüksekliğine bakılmaksızın diyagonal ve zikzak şeklinde kullanılan eğik elemanların çapraz ve v tipi eğik elemanlara nazaran daha uygun ve güvenli plastikleşme mekanizması oluşturduğu neticesine varmıştır.

Üzer [17] tarafından yapılan araştırmada çelik bir endüstri yapısı ele alınarak asma germe sistemlerin endüstriyel yapılarda kullanımı SAP2000 sonlu elemanlar programı yardımıyla araştırılmıştır. Farklı tiplerde düzenlenmek suretiyle ele alınan çaprazsız, çelik çaprazlı, halatlı ve dolgu duvarlı modellerin zaman tanım alanında hesap yöntemiyle analizleri ve statik itme analizleri gerçekleştirilmiştir. Analiz sonuçlarına göre çelik çaprazlı modelin diğer modellerden daha rijit olduğu ve yerdeğiştirmeleri önemli ölçüde sınırlandırdığı bulgularına ulaşılmıştır.

Xie [18], sismik etkilere karşı yapıların dayanımını artırma amaçlı kullanılan çapraz elemanların, sadece basınç ya da çevrimsel yüklemeler altında ciddi anlamda burkulma riski taşıdığı için bu elemanların burkulmalarını engellemek amacıyla bazı çalışmalar yapmıştır. Çalışmasında çeşitli tipteki burkulması önlenmiş elemanların Asya'da özellikle Japonya'daki farklı düzenleme biçimlerinin araştırılması ve geliştirilmesine değinmiştir. Burkulmayı önleme amaçlı çeşitli teorik ve deneysel çalışmalarda bulunmuştur. Araştırma sonucunda burkulması önlenmiş elemanlar sayesinde hem çok katlı çelik binalarda hem de mevcut binalarda yapılan analizlerde, yapıların dayanım açısından oldukça iyi bir performans sergilediği belirtilmektedir.

Gürsoy [19] tarafından yapılan çalışmada deprem durumunda geleneksel betonarme çerçeve sistem ve farklı elemanlarla rijitleştirilen çerçeve sistemlerin deprem performansları ve kaba inşaat maliyetleri 2007 DBYBHY 'de önerilen farklı zemin türleri de dikkate alınarak karşılaştırılmıştır. Buradan hareketle farklı elemanlarla rijitleştirilen yapıların maliyetleri ve deprem performansları Sta4-CAD programı ile elde edilmiştir. Elde edilen bulgular irdelendiğinde beklenilenin aksine farklı elemanlarla rijitleştirilen yapıların geleneksel çerçeve sistem yapılara göre kaba inşaat maliyetlerinin daha düşük olduğu sonucuna ulaşılmıştır.

Kılıç [20] tarafından 2007 DBYBHY 'ye göre tarihi betonarme bir yapının doğrusal olmayan analizi yapılmış ve söz konusu binanın güçlendirilmesi konusuyla ilgili çalışmalarda bulunulmuştur. Yönetmelikte belirtilen hemen kullanım performans düzeyini ve can güvenliği performans düzeyini sağlamayan binanın mevcut haliyle göçme durumunda olduğunu belirten araştırmacı, bu binanın hem perdelerle hem de çelik çaprazlarla güçlendirilmesi sonucunda sistemin yanal kapasitesinin ve rijitliğinin önemli ölçüde arttığı ve binanın istenen performans seviyesine geldiği sonucuna ulaşmıştır.

Akın [21] tarafından betonarme çerçeve sistemlerin çapraz elemanlar yardımıyla güçlendirilmesi konusu araştırılmıştır. Yanal ötelenmelerin azaltılması, yatay yük taşıma kapasitesinin artırılması, rijitliğin süneklikten ödün verilmeden artırılması için bir model öneren araştırmacı, önerdiği bu modelde kolon kiriş birleşim bölgesine epoksi yardımıyla ankraj yapılan, burkulma durumunun önem arz etmediği, çekmeye çalışan çapraz elemanlar kullanmıştır. Yapılan bu çalışmada çapraz elemanların kolon-kiriş birleşim bölgelerine ankrajlanması ile güçlendirilen betonarme çerçeve sistemlerin, deprem etkisini yansıtan tersinir-tekrarlanır yatay yükler altında deneysel ve analitik olarak değerlendirilmesi hedeflenmiştir. Araştırmacı tarafından ayrıca dolgu duvarların deprem durumundaki etkisi de araştırılmıştır. Buradan hareketle deneysel kısımda, 1/5 ölçekle modellenmiş farklı yapısal özellikteki betonarme çerçeve sistemler depremi benzeştiren tersinir-tekrarlanır yatay yükler altında test edilmiştir. Elde edilen sonuçlarda

hesaplamalara dahil edilmemelerine karşın dolgu duvarların, yapının deprem dayanımına katkısının önemsenmesi gereken boyutlarda olduğu görülmüştür. Ayrıca çapraz çubuk ve dolgu duvar kullanmanın, çerçeve sistemlerin rijitliğini, taşıma gücünü, dayanımını ve enerji tüketme kapasitesini hangi yönlerde değiştirdiğine ilişkin bulgulara ulaşılmıştır.

El-Sokkary ve Galal [22] tarafından sünek davranış sergilemeyen mevcut betonarme çerçeve sistem yapıların sismik performansını artırmak amacıyla farklı rehabilitasyon teknikleri kullanılmak suretiyle analitik olarak bu tekniklerin etkinliklerini araştırılmıştır. Bu amaçla az katlı ve çok katlı çerçeve sistemler seçilmiştir. İyileştirme teknikleri olarak betonarme perde duvarlar, celik capraz elemanlar, polimer lifli diyagonal elemanlar ve çerçevelere ait kolon ve kiriş elemanların kısmi ya da tamamen polimer lifli kompozitlerle kaplanması yöntemleri kullanılmıştır. Üç farklı deprem ivme kaydı altında mevcut ve iyilestirilen çerçeve sistemler için doğrusal olmayan dinamik analizler yapılmıştır. İvme kayıtları düşük, orta ve yüksek frekansa sahip depremler arasından seçilmiştir. Elde edilen sonuçlardan düşük katlı çerçeveler için perde duvar kullanmanın pik zemin ivmesini, kat kesme talebini ve enerji sönümleme kapasitesini artırdığı, polimer lifli kompozitlerle kolon ve kirişlerin sarılmasının ise göreli kat ötelemesi oranını artırdığı görülmüştür. Yüksek katlı çerçevelerde ise perde duvar kullanmanın kat kesme talebini artırdığı, polimer lifli kompozitlerle kolon ve kirişlerin sarılmasının pik zemin ivmesini, göreli kat ötelemesi oranını ve enerji sönümleme kapasitesini artırdığı ifade edilmiştir. Diğer rehabilitasyon tekniklerinde ise sınırlı sayıda çerçevenin istenilen düzeyde etkin davranış sergilediği sonucuna ulaşılmıştır. Araştırmacılar en uygun rehabilitasyon tekniğinin yapısal özelliklere, sismik tehlikeye ve geliştirilmesi hedeflenen performans parametresine göre belirlenmesi gerektiğini vurgulamaktadırlar.

Baş [23] tarafından yapılan çalışmada, burkulması önlenmiş çaprazlı çelik çerçeveli farklı yükseklikteki sistemlerin büyütme katsayısı incelenmiştir. Büyütme katsayısını, doğrusal olmayan statik itme analizi sonucu çizilen kuvvet – yerdeğiştirme eğrisi üzerinden elde edilen gerçek dayanımın tasarım dayanımına oranı olarak tanımlayan araştırmacı bu amaçla deprem yüklerini burkulması önlenmiş çaprazlarla karşılayan farklı kat sayılarına sahip sistemler tasarlamıştır. Çalışma sonucunda çapraz elemanların akmaya başlaması durumunda, kolonların eksenel kuvvet taşıma kapasitelerinin aşılmadığı bulgusu elde edilmiştir.

Düzel [24] tarafından düşey doğrultuda rijitlik düzensizliği bulunan düzlem çerçeveler ilk olarak çelik çapraz elemanlarla güçlendirilmiş ardından aynı yapılar doğrusal viskoz

sönüm elemanları ile de güçlendirilerek bu iki yöntem yapısal davranış etkileri açısından karşılaştırılmıştır. SAP2000 sonlu elemanlar programı ile yumuşak katlı modeller kurularak analizler gerçekleştirilmiştir. Malzemeler doğrusal elastik kabul edilerek zaman tanım alanında hesap yöntemiyle, Marmara ve El Centro NS deprem ivme kayıtları ile analizler yapılarak kat ivmeleri, kat deplasmanları ve göreli kat deplasmanları elde edilmiştir. Bunun yanında sönümleyicilerin ve çelik çaprazların farklı yerleşim şekillerine göre oluşacak değişimlerin davranış üzerindeki etkileri araştırılmış ve buradan hareketle farklı davranış parametrelerine göre en uygun yerleşimler belirlenmiştir. Elde edilen sonuçlara göre hem çelik çaprazlar ile hem de viskoz sönümleyiciler ile yapılan güçlendirmeler sayesinde yapının tepe deplasmanının azaldığı görülmüştür. Edinilen en önemli bulgulardan biri de viskoz sönüm elemanlarının hem deplasmanları hem de kat ivmelerini azaltmasına rağmen çelik çapraz elemanların deplasmanları azaltması ancak kat ivmelerini artırmasıdır.

Toksoy [25] tarafından yapılan çalışmada geleneksel sistem ile farklı eğik elemanlarla ve betonarme perde sistemlerle daha rijit hale getirilen yapıların doğrusal ve doğrusal olmayan davranışları statik analizleri yapılarak karşılaştırılmıştır. Araştırmacı tarafından farklı kat sayıları kullanılarak yük faktörü, eşdeğer gerilme ve eşdeğer yerdeğiştirme açısından incelemeler gerçekleştirilmiştir. Elde edilen sonuçlarda, doğrusal olmayan analiz yapmanın yapının davranışını daha güvenli ve gerçekçi bir şekilde ifade ettiği ve rijitleştirilen sistemlerin dikkate alınan unsurlar açısından daha iyi davranış gösterdiği belirtilmiştir.

Sivritepe [26] tarafından yapılan çalışmada, çelik çaprazlı ve betonarme perde sistemlerle daha rijit hale getirilen yapıların yatay yükler altındaki davranışları incelenmiştir. Tasarlanan bu yapılarda deprem etkisinde oluşan deplasman değerlerine bakılmıştır. Çelik çaprazlı sistemlerin kesitleri büyütülerek sistemlerde değişen deplasman değerleri karşılaştırılmıştır. Öte yandan mevcut olan dokuz katlı betonarme perdeli bir yapının perdelerinin kaldırılıp yerine farklı şekillerde çelik çapraz elemanlar eklenmesiyle elde edilen yapılarda analizler gerçekleştirilmiştir. Elde edilen bulgulara göre çelik çaprazlarla rijitleştirilen yapıların perdelerle rijitleştirilen yapılara göre daha rijit davranış sergiledikleri belirlenmiştir. Yerdeğiştirme açısından da çaprazlı sistemlerin perdeli sistemlere nazaran daha pozitif sonuçlar verdiğine ulaşılmıştır. Ayrıca çapraz elemanlar sayesinde kolon boyutlarında küçültme yoluna gidilebileceği çıkarımında bulunularak, bu durumun yapılardaki kullanılabilir hacmi de artıracağı belirtilmiştir. Lee ve Fenves [27] tarafından yapılan çalışmada çevrimsel yüklemelere maruz kalan beton için yeni bir plastik-hasar modeli geliştirildi. Bu modelde sürekli ortam hasar mekaniğindeki kırılma enerjisi tabanlı hasar ve rijitlik azalması kavramları kullanıldı. Farklı hasar durumlarını dikkate almak amacıyla çekme ve basınç durumları için iki adet hasar değişkeni ve çoklu pekleşme değişkenleriyle geliştirilen akma fonksiyonu tanımlanmıştır. Bu çalışmada, deneysel sonuçlarla uyumlu sonuçlar elde edebilmek amacıyla akma yüzeyinin gelişimini kontrol etmek adına efektif gerilmeler için dayanım fonksiyonu kullanılmıştır. Önerilen model monotonik veya çevrimsel yükler altındaki betonların davranışını çok iyi bir şekilde temsil etmiş, ayrıca deneysel sonuçlarla da uyumlu sonuçlar vermiştir. Çatlakların açılması ve kapanmasının neden olduğu rijitlik azalması ve rijitlik iyileşmesi kavramları iyi bir şekilde tasvir edilmiştir.

Phuvoravan [28], yaptığı çalışmada betonarme döşemeler için yeni bir sonlu eleman önermiştir. Bu sonlu eleman, betonu dört düğüm noktalı Kirchoff kabuk eleman, donatıyı ise iki düğüm noktalı Euler kiriş eleman olarak gözönüne alan beton ve donatı arasındaki etkileşimi ise rijit bağlarla sağlayan bir özelliğe sahiptir. Rijit bağlar için transformasyon yöntemi kullanılarak nihai olarak elde edilen sonlu eleman ağında donatıya ait düğüm noktaları çıkarılmıştır. Önerilen sonlu eleman donatıların bulunduğu yerleri de göz önüne alabilmektedir. Bu sayede betonarme döşemelerin davranışlarını çok iyi bir şekilde dikkate alabilmektedir. Ayrıca bu sonlu eleman beton ve donatı arasındaki bond-slip etkisini de dikkate alabilmek için genişletilebilme özelliğine sahiptir. Önerilen sonlu eleman ile yapılan analizlerde deneysel sonuçlarla çok iyi bir uyum elde edilmiştir.

Lale [29] tarafından davranışı oldukça karmaşık olan betonda küçük çekme gerilmelerinde bile çatlaklar oluşması, basınç gerilmeleri altında kalıcı şekil değiştirmeler gözlenmesi ve bunlara ek olarak yanal basınç gerilmelerinin etkimesi durumunda betonun hem şekil değiştirme kapasitesinde hem de dayanımında bir yükselme gözlenmesinden dolayı plastisite ve sürekli ortam hasar mekeniği teorileri temel alınarak beton için yanal basınca duyarlı bir malzeme modeli geliştirilmiştir. Geliştirilen bu modelde bünye bağıntıları fortran dilinde yazılmıştır. Betondaki hasarın izotropik kabul edildiği bu modelde hasar, plastik şekil değiştirmelerin bir fonksiyonu olarak kabul edilmiştir. Bu malzeme modeli kullanılarak literatürdeki monotonik biçimde artan tek eksenli çekme, tek eksenli basınç ve üç eksenli basınç deneyleri ile oldukça yakın sonuçlar elde edilmiştir. Ayrca betonun tekrarlı çekme ve basınç etkilerindeki davranışının gerek önerilen modelin hasar mekaniği kısmının rijitlik azalmasını gerekse de plastisite teorisi kısmının kalıcı şekil değiştirmeleri iyi bir biçimde yansıtması sayesinde oldukça gerçekçi olduğu sonucuna ulaşılmıştır.

Wang ve Hsu [30], genel amaçlı program olan FEAP 'ı modifiye ederek betonarme yapılarda kullanılmak üzere FEAPRC adını verdikleri bir sonlu elemanlar programı geliştirmişlerdir. Bu program çatlamış betonarme elemanın dört önemli karakteristiğini hesaba katmaktadır. Bunlar basınç etkisindeki betonun yumuşama etkisi, çekme etkilerine maruz kalan beton için çekme rijitleşmesi etkisi, beton içine gömülen çelik donatıların ortalama gerilme-şekil değiştirme eğrileri ve beton için yeni ve makul bir kayma modülüdür. Geliştirilen programın kirişlerde, panellerde ve çerçeveli-perde duvarlı sistemlerde deneysel sonuçlarla çok iyi bir uyum sağlayan sonuçlar verdiği bulgusuna ulaşılmıştır.

Tezer [31], araştırmasında iki temel inelastik davranış mekanizması olan plastisite ve hasarı dikkate alarak bir yapısal malzeme modeli geliştirmiştir. Geliştirilen bu modelin amacı tekrarlı yüklemeler altındaki davranışın incelenmesidir. Bu sayede hem izotropik hem de doğrusal kinematik pekleşme etkilerinin gözönüne alınması amaçlanmıştır. Elastik olmayan mekanizmaları tariflerken plastikleşme davranışına karşı hasar ölçütlerinin bağımsız olarak kullanılması geliştirilen modelin en büyük artısıdır. Plastik ve hasar bölgelerinde eğilme ve kesme etkilerini düşünerek bozulan ve bozulmayan sonlu eleman şekilleri gözlenmiştir. Geliştirilen modelde histeritik döngüler plastik-hasar davranışı gözönüne alınarak çok iyi bir şekilde temsil edilmiştir. Ayrıca baskın bir şekilde eğilme davranışının gözlendiği problemleri çözmek için Pian-Simuhara gerilme enterpolasyon fonksiyonunun çok iyi performans sergilediği sonucuna ulaşılmıştır.

Lubliner, Oliver, Oller ve Onate [32] tarafından betonun doğrusal olmayan analizi için yeni bir yapısal model sunulmuştur. Bu modelde, deneysel sonuçlarla çok iyi uyum sağlayan ve hem elastik hem de plastik rijitlik azalmasını dikkate alan yeni bir akma kriteri kullanılmıştır. Model sayesinde betonda oluşan çatlağın başlangıcı ve miktarı sonlu elaman plastisite çözümlemesiyle incelenebilmektedir. Beton bir yapıda çatlama davranışının, hasarın en önemli göstergesi olduğu belirtilen bu çalışmada deneysel sonuçları mevcut olan bazı numunelerin, önerilen modelle sonlu eleman analizi yapılmıştır. Elde edilen sonuçlardan plastisite teorisinin kırılma mekaniği ve sürekli ortam hasar mekaniği yaklaşımlarına kıyasla oldukça basit bir model olduğu bulgusuna ulaşılmıştır. Ayrıca modelin uygunluğunu test etmek için karmaşık ve zor örnekler üzerinde çalışmalar yapan araştırmacılar deney sonuçlarıyla çok iyi uyum gösteren bulgular sayesinde önerdikleri modelin çok iyi sonuçlar vermekte olduğunu belirtmişlerdir. Araştırmacıların üç boyutlu gerilme uzayında betonun göçmesini tanımlamayı amaçladıkları bu çalışma, plastik-hasar modelinin diğer araştırmacılar tarafından geliştirilmesi ve sıkça kullanılması adına öncü bir niteliğe sahip olmuştur.

Dede [33] tarafından literatürde beton için önerilmesine rağmen çok fazla kullanılmayan akma kriterleri ve basınç ve çekme etkilerinde farklı gerilme-şekil değiştirme eğrileri kullanılarak betonarme kirişlerin malzeme bakımından doğrusal olmayan davranışları incelenmiştir. Buradan hareketle MATLAB programlama dilinde bir bilgisayar programı geliştiren araştırmacı bu programa çok fazla kullanılan akma kriterlerinin yanısıra Bresler-Pister ve Hsieh-Ting-Chen gibi neredeyse hiç kullanılmayan akma kriterlerini entegre etmiştir. Ayrıca programa farklı gerilme-şekil değiştirme eğrileri de entegre edilerek bunların etkinliği de literatürde verilen deneysel ve analitik sonuçlarla karşılaştırılmıştır. Elde edilen bulgulara göre betonarme kirişler için geliştirilen bilgisayar programının literatürde verilen sonuçlarla oldukça uyumlu olduğu ve kullanılan bu göçme kriterlerinin betonarme kirişlerin doğrusal olmayan analizinde kullanılmasına elverişli olduğu sonucuna ulaşılmıştır.

Alinoori [34] tarafından yüksek deprem riskinin olduğu bir fay hattı üzerinde 1970 yılında inşa edilen bir betonarme okul binasının farklı yöntemler kullanılarak onarım ve güçlendirilmesi konusu incelenmiştir. Bahsi geçen binanın taşıyıcı sistemi düşey ve yatay yükler altında incelenmiş olup binada kullanılan betonun mukavemetinin belirlenmesi için deney yapılmıştır. Ardından araştırmacı tarafından, modellemesi yapılan binanın FEMA-356 kuralları çerçevesinde SAP2000 sonlu elemanlar programı ile doğrusal olmayan itme analizleri yapılmıştır. Analizler neticesinde binanın güçlendirilmeye ihtiyacı olduğu sonucuna ulaşılmıştır. Binanın tasarım depremi altında hemen kullanım performans seviyesini sağlaması, maksimum depremde ise can güvenliği performans seviyesini sağlaması amaçlanan bu araştırmada güçlendirme yöntemleri olarak mevcut çerçevelere perde duvarlar eklemek, çelik diyagonal elemanlar eklemek ve kolonların mantolanması uygulamalarına başvurulmuştur. Elde edilen bulgulardan, çapraz elemanlar kullanmanın yapının rijitliğini ve yatay dayanımını artırmasına rağmen sünekliğini azalttığı, mantolamanın da benzer şekilde yapının dayanımını artırdığı ancak maliyetli bir tercih olduğu, perde duvar eklemenin ise hem en az maliyetli hem de rijitliği ve yatay dayanımı en çok artıran yöntem olmasından dolayı tercih edilmesi gerektiği sonucuna ulaşılmıştır.

Çoşgun [35] tarafından yapı sistemlerinin, artan yükler altında ortaya çıkan malzeme ve geometrik doğrusal olmama durumunu dikkate alarak analiz edilmesi ve göçme yüklerinin bulunması amacıyla bir bilgisayar programı geliştirilmiştir. Bu program, stabilite fonksiyonlarını kullanarak normal kuvvetlerin eleman rijitliği üzerindeki etkisini dikkate alan öte yandan her plastik mafsalın meydana geldiği anda rijitlik matrisini sistematik olarak güncelleyerek plastik mafsal oluşumunu göz önüne alan bir matris yerdeğiştirme yöntemidir. Araştırmacı tarafından, yapı sistemlerine ait ikinci mertebe çözüm sonuçları, yüksek katlı binaların boyutlandırılmasında geometrik doğrusal olmama durumunun mutlaka dikkate alınması gerektiğini ortaya koymuştur.

Obaidat [36] tarafından polimer liflerle güçlendirilen kirişlerin davranışını incelemek için doğrusal olmayan 3D sonlu eleman analizi yapılmıştır. Bu amaçla ABAQUS sonlu elemanlar programından yararlanılmıştır. Doğrusal olmayan çözümleme Newton Yöntemi 'ne ait iterasyonlar ile yapılmıştır. Beton plastik-hasar malzeme modeliyle, çelik lifler ise elasto-plastik malzeme modeliyle modellenmiştir. Beton ve lifler arasında çok iyi bir bağ olması sağlanmıştır. Polimer lifli betonun arayüzünü modellemek için bir kohezif model kullanılmıştır. Güçlendirilen kirişlerin davranışını araştırmak için deneysel testler de yapılmıştır. Model, göçme modu ve yük-yerdeğiştirme davranışı ile ilgili deneysel verilerle kıyaslanmak suretiyle doğrulanmıştır. Polimer liflerin boy, genişlik ve yapışma gibi birçok özelliğinin etkinliği araştırılmıştır. Sonuçlar polimer liflerin boylarının artmasının kirişlerin hem kesme hem de eğilme dayanımı kapasitesini artırdığını göstermiştir. Genel olarak bakıldığında ise sonlu eleman analiz sonuçları ve deney sonuçlarının polimer lif kullanmanın hem yük taşıma kapasitesini hem de rijitliği önemli oranda artırdığını göstermektedir. Ayrıca lif kullanmanın kesme dayanımına nazaran eğilme dayanımına daha belirgin bir şekilde katkıda bulunduğu görülmüştür. Bunlara ek olarak, yapılan bu çalışma polimer liflerin geometri ve rijitlik özeliklerine bağlı olarak birçok farklı göçme modlarının oluşabileceğini göstermiştir.

Polat, Doran ve Köksal [37] tarafından yarı gevrek bir malzeme olan betonun doğrusal olmayan davranışı, plastisite teorisi ile Drucker-Prager kriterinin akma yüzeyinin, Mohr-Coulomb kriterinin sürekli eğrisel bir ifadesi olmasından yararlanmak suretiyle, doğrusal olmayan davranışa neden olan en önemli etkenlerden biri olan basınç gerilmeleri altındaki çatlaklarda bulunan sürtünme etkisi dikkate alınmış ve ANSYS sonlu elemanlar programı ile betonun davranışı incelenmiştir. Araştırmacıların betonun çekme dayanımını dikkate

almadıkları bu çalışmada basınç elemanında yapılan uygulamalarda tatminkar sonuçlar elde edilmiştir.

Grassl, Lundgren ve Gylltoft [38], plastisite teorisini kullanarak betonun basınç gerilmeleri altındaki davranışını modellemeye çalışmışlardır. Bu çalışmanın esas amacı betonun tek, iki ve üç eksenli basınç altındaki yük taşıma kapasitesinin ve şekil değiştirme kapasitesinin mümkün olduğunca az parametre ile kolayca belirlenmeye çalışılmasıdır. Önerilen modelde, non-associated akış kuralına dayanan özgün bir pekleşme kuralı ve pekleşme parametresi olarak hacimsel plastik şekil değiştirme literatürde önerilen bir akma yüzeyi ile kombine edilmiştir. Özgün bir pekleşme ve yumuşama kuralı elde edilmiştir. Bu yüzden şekil değiştirme kapasitesi üzerine çok eksenli basıncın etkisini tanımlamak için doğrusal olmayan plastik potansiyelden yararlanılmıştır. Ardından araştırmacılar tarafından tek eksenli, iki eksenli ve üç eksenli basınç testleri yapılmıştır. Önerilen modelin, deneysel sonuçlarla dayanım ve şekil değiştirme davranışı açısından çok iyi bir uyum içerisinde olduğu sonucuna ulaşılmıştır.

1.2 Tezin Amacı

Bilindiği gibi yapı mühendisliğinin karşılaştığı en önemli problemlerden biri depremlerdir. Zira depremler karakteristiği, yeri ve büyüklüğü kendilerine özgü olan doğa olaylarıdır. Yapı mühendisliğinin de en önemli araştırma alanlarından birisi depremlerdir. Mühendisler deprem etkilerine göre tasarım yaparken, elde ettikleri çözümün gerçeğe mümkün olduğunca yakın sonuçlar vermesini amaçlamaktadırlar. Dolayısıyla gerçeğe yakın çözümler yapabilmenin yolunun da doğrusal olmayan analizlerden geçtiğinin vurgulanması gerekir.

Buradan hareketle bu çalışma kapsamında deprem etkilerine karşı betonarme yapıların güvenliğinin sağlanabilmesi için farklı elemanlar kullanılarak rijitliği artırılan bu yapıların deprem etkisi altındaki doğrusal olmayan davranışları karşılaştırmalı olarak incelenmiştir. Gerçeğe olabildiğince yakın analizler yapabilmek için doğrusal olmayan davranışı etkileyen faktörlerden malzemenin doğrusal olmaması durumu dikkate alınmıştır. Beton malzemenin davranışını iyi bir şekilde yansıtabilmek için de ABAQUS/CAE sonlu elemanlar programı bünyesinde bulunan plastisite ve hasar mekaniği tabanlı bir malzeme modeli olan Concrete Damaged Plasticity modeli kullanılmıştır. Bu modelde kalıcı plastik şekil değiştirmelerin yanısıra, hasar parametreleri tanımlanmak suretiyle malzemedeki rijitlik azalması durumu da dikkate

alınabilmektedir. Mevcut çalışmada, gerçeğe yakın çözümler elde edebilmek için yapılan şeylerden birisi de kullanılması gereken sonlu eleman sayısını belirleyebilmek adına yapılan yakınsama analizleridir. Bunlara ek olarak sonlu elemanlara ait şekil fonksiyonlarının kuadratik olarak seçilmesi de daha gerçekçi bir analiz için dikkate alınmış argümanlardandır. Literatüre bakıldığında ise çoğunlukla, çubuk elemanlar kullanılarak iki boyutlu çerçevelerin analizleri yapılarak, yapıların deprem davranışları elde edilmeye çalışılmıştır. Bu çalışmada ise solid elemanlar kullanılarak, üç boyutlu uzayda, kolon, kiriş, döşeme ve rijitleştirici elemanları dahil olmak üzere tüm elemanlarıyla modellenmiş yapılar analiz edilerek gerçek bir yapının deprem etkisi altındaki davranışı modellenmeye çalışılmıştır.

1.3 Hipotez

Deprem etkisindeki yapıların davranışlarının gerçeğe en yakın şekilde belirlenebilmesi için yapı tüm hatlarıyla modellenmeli ve doğrusal olmayan malzeme özellikleri dikkate alınarak analizler yapılmalıdır.

BÖLÜM 2

GENEL BİLGİLER

2.1 Depreme Dayanıklı Yapı Kavramı

Depreme dayanıklı yapı kavramı, seyrek aralıklarla gerçekleşen şiddetli depremlere maruz kalan yapıların enerji yutma kapasitelerinin istenilen biçimde düzenlenebileceği yaklaşımından yola çıkılarak geliştirilmiş bir kavramdır. Buradaki esas amaç hafif şiddetteki depremlerde hasar görmeyen, orta şiddetteki depremlerde onarılabilir düzeylerde hasarlar görmesine izin verilen, şiddetli depremlerde ise yapının, taşıyıcı olmayan elemanlarında hasar oluşmasına izin verilmesine karşın taşıyıcı olan elemanlarında yapının toptan göçmesine ve ciddi can ve mal kayıplarına neden olacak türden hasarlar görmesine asla izin verilmeyen yapılar tasarlamaktır.

2.2 Depreme Dayanıklı Yapı Taşıyıcı Sisteminin Seçiminde Dikkat Edilecek Hususlar

2.2.1 Basitlik ve Simetri

Bugüne kadar yapılan araştırmalardan, yapının ne kadar basit düzenlenmişse deprem dayanımının da o kadar yüksek olduğu belirlenmiştir. Zira basit yapıların inşaası daha kolaydır ve yapım aşamasında hatalı üretim ihtimali oldukça düşüktür. Böyle tasarlanan yapıların deprem davranışlarını tahmin etmek de daha kolaydır. Yapı daha karmaşık ve düzensiz bir hal aldıkça gerek modellemede ortaya ciddi zorluklar çıkabilmekte gerekse ortaya çıkan burulma etkisini göz önüne almak için oldukça uzun işlemler yapmak gerekmektedir [39].

Benzer şekilde mümkün olduğunca yapının her iki doğrultuda da simetrik olarak tasarlanması istenmektedir (Şekil 2.1). Simetrik yapılarda kütle merkezi ve rijitlik

merkezi çakışacağı için ve deprem kuvvetlerinin de rijitlik merkezinden etkidiği göz önünde bulundurulursa, yapının maruz kalacağı burulma etkisinden de kurtulabileceği göz önünde bulundurulmalıdır.



Şekil 2.1 (a) Planda ani rijitlik değişimi ve (b) planda simetri

2.2.2 Düzgünlük ve Süreklilik

Yapıdaki bazı bölgelerin aşırı zorlanmalarını engellemek amacıyla kolon, kiriş ve perde gibi yapı elemanları planda ve düşey doğrultuda düzgün olarak dağıtılmalıdır (Şekil 2.2). Taşıyıcı elemanların temelden çatıya kadar sürekli olmalarına dikkat edilmeli ve elemanların birbirlerine dışmerkez mesnetlenmelerinden kaçınılmalıdır. Taşıyıcı sistemi süreklilik arz eden yapılarda elastik ötesi yük taşıma kapasitesi de artırılmış olmaktadır. Bunun yanında ortaya çıkan plastik mafsalların sayısı yapının enerji yutma kapasitesini artırmış olacaktır [40].



Şekil 2.2 (a) Süreksiz kolon ve (b) Sürekli kolon [44]

2.2.3 Rijitlik ve Dayanım

Yapılarda sürekliliğin sağlanmamasının doğuracağı olumsuz durumlara benzer şekilde rijitlikte de ani değişimlerin oluşması ciddi sorunlara yol açabilmektedir (Şekil 2.3). Cephe süreksizlikleri ya da cephedeki ani rijitlik değişimleri, büyük gerilme yığılmalarına ve depremde katlar arası farklı davranışa sebep olacaktır. Yani deprem etkisi altında

büyük yerdeğiştirmeler yapabilen yapılarda katlar arasındaki göreli yerdeğiştirmelerin de sınırlanabilmesi için yapıya gerekli ölçüde rijitliğin kazandırılmış olması gerekmektedir. Yapı, gereken miktarda ve tüm plan ve kesit boyunca düzgün bir şekilde dağıtılmış rijitlik sayesinde hem statik hem de dinamik dış etkilere karşı yeterli direnci gösterebilecektir.

Yapılarda yeterli ölçüde dayanımın sağlanabilmesi için kesitte gerekli donatının bulunması, aderansın sağlanması, gerekli kenetlenme boyu ve betonun yerleştirilmesini zorlaştıracak donatı düzeninden kaçınılması gibi birçok şartın sağlanması gerekmektedir [25].



Şekil 2.3 (a) Bina kesitinde ani rijitlik değişimi ve (b) rijitlik düzenlemesi

2.2.4 Süneklik

Deprem esnasında ortaya çıkan enerjinin büyük bir bölümünü, yapı ve elemanlarının, mukavemetlerinde önemli kayıplarla, kararsız denge hali olmaksızın büyük şekil değiştirme ve elastik olmayan davranışlarla yutma yeteneğine süneklik denir.

Yüklemenin aşırı artmasıyla akma durumuna ulaşan kesitlerde, süneklik sayesinde plastik şekil değiştirmelerle enerji sönümlenirken, iç kuvvetlerin daha az zorlanan kesitlere dağılması sağlanır. Sünek olmayan bir yapıda meydana gelen deformasyonlar elastik şekil değiştirmelerle sınırlı kalırken, sünek bir yapıda plastik şekil değiştirmeler meydana gelerek oldukça büyük miktarlarda enerji sönümlenmesi gerçekleşebilmektedir (Şekil 2.4). Süneklik, yapının güvenliği ile doğrudan ilişkili olduğu için inşaası düşünülen yapıların projelendirme aşamalarında çok önem arz etmektedir [41].


Şekil 2.4 Sünek ve sünek olmayan gerilme-şekil değiştirme ilişkisi [40]

2.2.5 Göçme Modu

Şiddetli bir deprem durumunda yapının elastik ötesi davranışı gözönüne alınarak göçme durumunun incelenmesi gerekmektedir. Düşey taşıyıcı elemanların, dayanımlarını kaybetmeleri suretiyle ya da burkulma gibi ani bir şekilde gerçekleşen stabilite kaybına uğrayarak göçme durumuna ulaşmaları asla istenmemektedir. Halihazırda kullanılan deprem yönetmeliğinin bu konuda güçlü kolon-zayıf kiriş prensibi vardır. Bu prensibe göre taşıyıcı sistemde belirli bir deprem doğrultusu için her bir kolon-kiriş düğüm noktasında birleşen kolonların taşıma gücü momentlerinin toplamı, o düğüm noktasında birleşen kirişlerin taşıma gücü momentleri toplamından daha büyük olmalıdır. Bu ilkeye uygun olmayan tasarımlarda plastik mafsallar, ilk olarak zayıf olan kolon kesitinde oluşmaya zorlanır ve deprem enerjisini kolonlardaki plastik mafsallar harcamaya zorlanırken sistem istenmeyen bir şekilde aniden göçer. Kat mekanizması biçiminde ortaya çıkan bu tür göçme hallerinde ciddi manada can ve mal kaybının olması olasılığından dolayı bu durumun oluşmasından daima kaçınılmalıdır. Oysa güçlü kolonzayıf kiriş ilkesi ile yapılan tasarımlarda öncelikle kiriş uçlarında plastik mafsal oluşması beklenir ve deprem enerjisinin önemli bir kısmı bu kirişlerde oluşan plastik mafsallarda tüketilir. Plastik mafsalların ilk olarak kiriş uçlarında oluşmaşı sistemi sünek davranışa götürür [42].

2.2.6 Temel Zemini Koşulları

Yapının, uzun yıllar boyunca düzgün bir şekilde hizmet verebilmesi için statik, dinamik, sıcaklık, sünme-rötre gibi dış etkilere karşı rijit ve dayanıklı olmasının yanında sağlam bir zemine oturması da gerekmektedir. Projelendirme aşamasında yapının oturacağı zeminle ilgili detaylı araştırmalar yapılmalıdır. Zemin dayanımı düşük, aşırı oturma yapan veya izin verilenden daha fazla farklı oturma yapan zeminler kesinlikle tercih

edilmemeli şayet mümkünse ekonomik kriterler de düşünülerek zemin iyileştirme çalışmaları yapılmalıdır. Mümkün olduğunca kaya zeminlere inşaa edilen yapıların tercih edilmesine özen gösterilmelidir.

2.3 Yapılarda Kullanılan Başlıca Yapı Elemanları

2.3.1 Çerçeveler

Daha çok düşey yük taşıyan, kolon ve kirişlerin birleşmesi ile meydana gelen yapı elemanlarıdır. Şayet donatıları iyi düzenlenirse yükseklikleri belli bir değeri aşmayan yapılarda aynı zamanda yatay yüklere karşı da emniyet sağladığı söylenebilir. Çünkü çerçeveler yüksek süneklik oranlarına sahip oldukları için yatay yükler altında önemli miktarlarda enerji yutma kapasitesine sahiptirler. Şekil 2.5'te görüldüğü gibi bunlardan kolon ve kirişleri aynı düzlem içinde olanlar düzlem çerçeve olarak adlandırılırken farklı düzlem içinde olanlar uzay çerçeve olarak adlandırılırlar [39].



Şekil 2.5 (a) Düzlem çerçeve ve (b) uzay çerçeve [25]

2.3.2 Perdeler

Yatay yüklerin taşınmasında etkili olarak kullanılan perdeler, plandaki uzun kenarının kısa kalınlığa oranı en az yedi olan, düşey taşıyıcı sistem elemanlarıdır. Bir yapıda tek başına da olabilen perdeler, çerçeve sistemiyle birlikte kullanıldığında, rijitlikleri fazla olduğundan, deprem veya rüzgardan oluşan yatay yüklerin büyük bir kısmını karşılayabilirler.

Yüksek yapılarda, yatay yükler etkisinde kat yerdeğiştirmelerinin sınırlandırılması amacıyla perdelerin kullanılması önem arz etmektedir. Döşemeler, kendi düzlemleri içerisinde çok rijit olduklarından dolayı perdelerin rölatif hareketlerini engellerler. Perdelerin, yapının güvenliğini sağlaması ve kat yerdeğiştirmelerini sınırlandırarak yapısal hasarları önlemeleri açısından etkili davrandıkları belirlenmiştir [43]. Perdeler boşluklu ve boşluksuz olmak üzere iki tiptedir (Şekil 2.6). Boşluklu perdeler, belirli bölümlerde kapı ve pencere gibi boşlukların bırakıldığı perde tipidir.



Şekil 2.6 (a) Boşluksuz perde ve (b) boşluklu perde [25]

2.3.3 Eğik Elemanlar

Yapıların rijitliğini önemli ölçüde artıran, kolon ve kirişlere 90 dereceden farklı açılarla bağlanarak yapının yatay yerdeğiştirmesini azaltan yapı elemanlarıdır (Şekil 2.7). Çoğunlukla yapının içinden ziyade dışında inşa edilirler. Eğik elemanların, yapının kütlesini ciddi manada artırmadan rijitliğini artırmaları önemli bir özellikleridir. Zira kütlenin artması demek yapıya etkiyecek olan deprem kuvvetlerinin artması anlamına gelmektedir. Tasarıma göre farklı şekillerde düzenlenerek yapıya rijitlik kazandırılması sağlanabilir.



Şekil 2.7 Eğik elemanlarla rijitleştirilmiş çok katlı çok açıklıklı bir yapı [25]

2.3.4 Çekirdekler

Bina yükseklikleri arttıkça çerçeveler tek başlarına yatay yerdeğiştirmenin belli sınırları aşmasını önlemede ve yapının ihtiyacı olan rijitliği sağlamada yetersiz kalmakta ve bu durumda betonarme perdeler kullanmak ihtiyaç haline gelmektedir. Bu perdelerin kapalı bir kutu oluşturmak suretiyle oluşturdukları yeni yapı elemanına ise çekirdek denir (Şekil 2.8). Çekirdekler, çoğunlukla çok katlı binaların asansör boşluklarında ve merdiven boşluklarında kullanılır.



Şekil 2.8 Boşluklu ve boşluksuz perdelerle teşkil edilmiş bir çekirdek örneği [25]

2.3.5 Tüpler

Tüpler, çok katlı binaların inşasına imkan veren, Şekil 2.9'da görüldüğü gibi kolonların ve kirişlerin çok sık bir şekilde kullanılmaları ile oluşturulan, süneklikleri ve burulma rijitlikleri yüksek, deprem, rüzgar gibi büyük yatay kuvvetler oluşturabilen dış etkilere karşı yeterli direnci gösterebilen yapı elemanlarıdır [40].



Şekil 2.9 Betonarme tüp eleman [25]

2.3.6 Kompozit Sistemler

En az iki malzemeden oluşan ve bu malzemelerin farklı özelliklerinden faydalanılarak kullanılmaları suretiyle oluşturulan yapı elemanlarıdır (Şekil 2.10).



Şekil 2.10 Kompozit eleman [40]

2.4 Yapılarda Kullanılan Başlıca Taşıyıcı Sistemler

2.4.1 Çerçeve Sistemler

Kolonlarla ve kirişlerle oluşturulan çerçevelerin kullanılmasıyla meydana gelen sistemlerdir (Şekil 2.11). Sünek bir yapıya sahip olan bu sistemler bu özellikleri sayesinde yatay kuvvetler altında fazlaca yerdeğiştirme yapabilmektedirler. Ekonomik olarak avantaj sağladığından ötürü az katlı binalarda oldukça yaygın bir şekilde kullanılmaktadırlar. Fakat çok katlı binalarda yeterli rijitliği sağlayamadıklarından ötürü tek başlarına kullanılmaları oldukça sakıncalıdır.



Şekil 2.11 Çerçeve sistem [25]

2.4.2 Betonarme Perde Sistemler

Boşluklu veya boşluksuz perde elemanların kullanılmasıyla oluşturulan sistemlerdir (Şekil 2.12). Çerçeve sistemlere nazaran daha maliyetli oldukları için onlar kadar çok tercih edilmezler. En önemli avantajı rijitliklerinin çok yüksek olmasından dolayı yapılardaki yatay yerdeğiştirmeleri azaltmalarıdır. Dezavantajı ise sünekliklerinin çerçevelere göre düşük olmasıdır. Bundan dolayı bu tür sistemlerde gevrek kesme kırılmaları oluşabilir.



Şekil 2.12 Betonarme perde sistem [44]

2.4.3 Eğik Elemanlı Sistemler

Çerçeve sistemlerin yatay yerdeğiştirmelerini sınırlandırmak amacıyla eğik yapı elemanlarının kullanılmasıyla oluşturulan sistemlerdir. Eğik yapı elemanlarının farklı şekillerde düzenlenmeleriyle oluşturulabilirler (Şekil 2.13). Eğik elemanlar kolon-kiriş birleşim bölgelerine mesnetlenebileceği gibi dışmerkezlik durumu oluşturularak kiriş üzerine de oturtulabilirler [25].



Şekil 2.13 Bazı eğik elemanlı sistem örnekleri [25]

2.4.4 Tüp Sistemler

Oldukça sık olarak inşa edilen kolon ve kirişlerden ibaret olan ya da çerçeve sistem ile perdelerin birlikte kullanılmasıyla oluşturulan sistemlere denir (Şekil 2.14). Bu nedenlerden dolayı bu sistemler çerçeve sistemler ile betonarme perde sistemler arasında kalan sistemler olarak dikkate alınmaktadırlar [39].



Şekil 2.14 Tüp sistem örneği

2.4.5 Kompozit Sistemler

Bu sistemler, Şekil 2.15'te de görüldüğü gibi kompozit ya da betonarme ve çelik elemanların beraber kullanılmasıyla oluşturulan sistemlerdir [39].



Şekil 2.15 Bir kompozit sistem örneği [40]

2.4.6 Karışık Sistemler

Bu sistemler yukarıda bahsi geçen sistemlerden iki ya da daha fazlasının kullanılmasıyla elde edilen sistemlerdir (Şekil 2.16). Yaygın olarak kullanılan karışık sistemlere betonarme perde-çerçeve sistemler ve betonarme perde-çerçeve-çekirdek sistemler örnek olarak verilebilir [44].



Şekil 2.16 Perde-çerçeve-çekirdek sistem örneği [44]

2.4.7 İzolasyonlu ve Enerji Dağıtıcılı Sistemler

Bilimin gelişmesiyle paralel olarak ortaya çıkan ve son dönemlerde giderek aşama kaydedilen ve git gide daha da çok kullanılmaya başlanan sistemlerdir. Bu sistemleri kullanmadaki esas amaç binaya gelen rüzgar ve deprem gibi yatay kuvvetlerden doğan büyük miktardaki enerjiyi sönümlemektir. Bunlara örnek olarak binanın temel kısmına yerleştirilen sismik izolatörler verilebilir (Şekil 2.17). Bu izolatörler binaya gelen deprem kuvvetlerinin sönümlenmesinde görev almaktadır. Ayrıca gökdelenlerin iç kısmında kullanılan damperler de özellikle rüzgardan fazlasıyla etkilenen bu tür yapıların son

katlarındaki salınımı azaltmada yani gelen enerjiyi sönümlemede oldukça işe yaramaktadırlar.



Şekil 2.17 a) Sismik izolatörün kullanılmadığı bir yapı ve b) sismik izolatöre sahip bir yapı

2.5 Doğrusal Olmayan Davranış

Bilindiği gibi doğrusal olmayan davranış yerdeğiştirmelerin büyük olması, şekil değiştirmelerin büyük olması, malzemenin doğrusal davranış göstermemesi olmak üzere üç durumda ortaya çıkmaktadır. Bunlardan ilk ikisinde, denge denklemlerinin, cismin şekil değiştirmiş konumu üzerinde yazılması ihtiyacı duyulur. Bu duruma en iyi örnek olarak stabilite problemleri verilebilir.

Diğer bir durum ise, malzeme davranışını ifade eden gerilme-şekil değiştirme bağıntısının doğrusal olmamasıdır [45]. Mevcut tez çalışması kapsamında üçüncü durum yani malzemenin doğrusal olmayan davranış göstermesi durumu dikkate alınmış olup geometrik doğrusal olmama durumu dikkate alınmamıştır.

Bazı özel durumlar hariç tutulursa, işletme yükleri altında yapı sistemleri genellikle doğrusal davranış sergilerler. Bu özel durumlara örnek olarak ise narin yapılar, elastik zemine oturan sistemler ile bölgesel zayıflıklar ve stabilite yetersizlikleri verilebilir [46].

Doğrusal davranışı temel alan analiz yöntemlerinde, malzemeye ait gerilme-şekil değiştirme eğrisi doğrusal olarak dikkate alınmakta ve sistemdeki yerdeğiştirmelerin ihmal edilebilecek kadar küçük mertebelerde olduğu varsayılmaktadır. Buna karşılık, dış tesirler malzemenin doğrusal-elastik davrandığı sınırı aşarsa veya yerdeğiştirmeler artık ihmal edilemeyecek boyutlara ulaşmışsa doğrusal olmayan analiz yöntemlerini kullanmak bir ihtiyaç haline gelmiş olacaktır [46].

Betonarme yapı sistemleri oldukça karmaşık bir doğrusal olmayan davranış sergilemektedir. Yüklemeye bağlı olarak hem beton hem de donatı doğrusal olmayan davranış gösterebilir. Betonun çatlaması malzeme nonlineerliğinin esas nedenidir ve bunun nedeni ise betonun çekme dayanımının oldukça düşük olmasıdır. Sonuç olarak betonarme yapıların gerçek davranışlarının belirlenebilmesi için doğrusal olmayan modellerin kullanılması gerekmektedir [28].

Yapı sistemlerinin doğrusal olmayan teoriye göre hesabı alanında meydana gelen gelişmelere ek olarak, yapı elemanlarının doğrusal olmayan davranışlarını inceleyen teorik ve deneysel çalışmalar sonucunda elde edilen önemli bulgular, yapıların dış etkiler altındaki gerçek davranışlarının daha yakından izlenmesine imkan vermektedir. Buradan hareketle yapıların gerçek göçme güvenliklerinin belirlenmesi ve göçme yükü esasına göre boyutlandırılmaları, malzemenin ve geometri değişimlerinin doğrusal olmayan etkilerini birlikte gözönüne alan hesap yöntemlerinin geliştirilmesini gerekli kılmaktadır [47].

Günümüzde doğrusal teoriye göre analiz uygulamaları çok yaygın bir şekilde gerçekleştirilmektedir. Doğrusal hesabın getirdiği dezavantajları giderebilmek için ise doğrusal olmayan davranış çeşitli uygulamalarla dikkate alınmaya çalışılmıştır. Bunlara, ikinci mertebe etkilerini dikkate almak için moment katsayıları kullanmak ve deprem hesabında malzemenin doğrusal-elastik sınır ötesindeki davranışını ve sünekliğini hesaba katmak için taşıyıcı sistem davranış katsayısını tanımlamak örnek olarak verilebilir [46].

Yapı sistemlerinin doğrusal-elastik sınır ötesindeki taşıma kapasitesi dikkate alınarak, yapının dış tesirler altındaki davranışı daha yakından izlenebilir ve nihayetinde gerçeğe daha yakın ve ekonomik sonuçlar elde edilebilir [46].

"Bir yapı sisteminin dış etkiler altında hesabı (analizi) ile elde edilen iç kuvvet, şekil değiştirme ve yerdeğiştirmelerin çözüm olabilmeleri için aşağıdaki üç koşulu biradada sağlamaları gerekmektedir.

1- Bünye denklemleri: Malzemenin cinsine ve özelliklerine bağlı olan gerilme-şekil değiştirme bağıntılarına bünye denklemleri denilmektedir.

2- Denge koşulları: Sistemi oluşturan elemanların ve bu elemanların birleştiği düğüm noktalarının denge denklemlerinden oluşmaktadır.

3- Geometrik uygunluk (süreklilik) koşulları: Elemanların ve düğüm noktalarının süreklilik denklemleri ile mesnetlerdeki geometrik koşullardır" [46].

Lineer analiz, yapıların gerçek davranışını genellikle iyi temsil etmediği için yapıların gerçekçi sonuçlarını ifade etmekte yetersiz kalmaktadır. Bundan dolayı gerçekçi sonuçlara ulaşabilmek amacıyla özellikle deprem analizlerinde lineer olmayan analiz yöntemlerini kullanmak daha uygun olmaktadır [39].

2.5.1 Yapı Sistemlerinin Doğrusal Davranış Göstermemelerinin Nedenleri

"Bir yapı sisteminin dış etkiler altındaki davranışının doğrusal olmaması genel olarak iki nedenden kaynaklanmaktadır.

1- Malzemenin doğrusal-elastik olmaması nedeniyle gerilme-şekil değiştirme bağıntılarının (bünye denklemlerinin) doğrusal olmaması.

2- Geometri değişimleri nedeniyle denge denklemlerinin (ve bazı hallerde geometrik süreklilik denklemlerinin) doğrusal olmaması" [46].

Çizelge 2.1 de yapı sistemlerinin doğrusal olmamasına neden olan etkenler ve bu etkenleri gözönüne alan teoriler toplu olarak özetlenmiştir.

Çözümün Sağlaması Gereken Koşullar	Doğrusal Sistemler	Doğrusal Olmayan Sistemler				
		Malzeme Bakımından	Geometri Değişimleri Bakımından		Her İki Bakımdan	
			İkinci	Sonlu	İkinci	Sonlu
			Mertebe	Deplasman	Mertebe	Deplasman
			Teorisi	Teorisi	Teorisi	Teorisi
Bünye Denklemleri (Gerilme - Şekil Değiştirme Bağıntıları)	Doğrusal - elastik	Doğrusal - elastik Değil	Doğrusal - elastik	Doğrusal - elastik	Doğrusal - elastik Değil	Doğrusal - elastik Değil
Denge Denklemlerinde Yer Değiştirmeler	küçük	küçük	küçük Değil	küçük Değil	küçük Değil	küçük Değil
Geometrik Uygunluk Koşullarında Yer Değiştirmeler	küçük	küçük	küçük	küçük Değil	küçük	küçük Değil

Çizelge 2.1 Yapı sistemlerinin doğrusal olmama nedenleri [46]

2.5.1.1 Geometrik Bakımdan Doğrusal Olmama Durumu

Dış etkiler altındaki bir sistemde meydana gelen yerdeğiştirmeler ve şekil değiştirmeler ihmal edilemeyecek boyutlara ulaşmışsa yani sistemin geometrisinde ciddi bir değişim söz konusu ise artık denge denklemleri şekil değiştirmemiş sistem üzerinde yazılamaz. Şayet yazılırsa, yapılmış olan çözümle gerçek çözümden bir hayli uzaklaşılmış olur. Böyle bir durumda artık denge denklemleri şekil değiştirmiş sistem üzerinde yazılmak zorundadır. İkinci mertebe teorisi denen bu teorinin kullanılmasıyla da geometrik doğrusal olmama durumu dikkate alınmış olur.



Şekil 2.18 Birinci ve ikinci mertebe teorilerinin karşılaştırılması [46]

Şekil 2.18'de de görüldüğü gibi Δ yerdeğiştirmesi önemli bir boyuta ulaşmışsa sistem artık sadece H kuvvetinden doğan momentten dolayı değil buna ek olarak P kuvvetinden doğan momentten dolayı da zorlanmaya başlayacaktır. Burada ikinci mertebe etkilerin dikkate alınmaması durumu, yukarıda da değinildiği gibi gerçek sonuca ulaşmada analizi yapan kişiyi ciddi bir yanılgıya sevkedecektir.

Daha önce de belirtildiği gibi bu tez çalışması kapsamında geometrik doğrusal olmama durumu dikkate alınmamış olup, malzemenin doğrusal olmama durumu incelenmiştir.

2.5.1.2 Malzeme Bakımından Doğrusal Olmama Durumu

Doğadaki tüm malzemeler, dış kuvvetler, sıcaklık, sünme-rötre gibi dış etkiler altında belli noktadan sonra doğrusal bir şekilde davranmamaya başlar. Bu noktadan itibaren malzeme, elastik özelliklerini kaybederek plastik şekil değiştirmelerin oluşturduğu kalıcı deformasyonlara uğramaya başlar.

Malzeme davranışının doğrusal olmamasından kasıt gerilme-birim şekil değiştirme ilişkisinin doğrusal olmamasıdır. Bu ilişki tüm malzemeler için kendilerine özgü bir karakteristiğe sahiptir.

Yük geçmişi, yükleme süresi, çevre ve sınır şartları gibi birçok neden malzemenin gerilme-birim şekil değiştirme ilişkisini etkileyen faktörlerdir. Malzeme açısından doğrusal olmayan davranışın anlamı, yapı sisteminin rijitliğinin değişkenlik arz etmesidir. Bunların dışında şayet malzeme homojen değilse, malzeme bileşenlerinin (kristaller, dane, molekül v.b.) gelişigüzel dağıldığı kabul edilir. Zaten doğada tam anlamıyla homojen bir malzeme bulmak çok kolay değildir. Birçok mühendislik uygulamasında

işlemleri basitleştirmek adına malzemenin homojen olduğu kabul edilir. Plastisite, hiperelastisite, sünme, viskoelastisite malzeme açısından doğrusal olmayan davranış tipleri olarak sıralanabilir [45].

Betonarme iki malzemeden oluşur. Bu iki malzemeden betonun doğrusal olmayan davranışı, artan gerilmeler sayesinde elastik davranıştan git gide uzaklaşarak yavaş yavaş belirgin duruma gelmeye başlar. Bir taraftan eğilme momenti artmak suretiyle beton basınç gerilmelerinin dağılışı doğrusal olmayan bir değişimle oluşurken diğer taraftan donatı akma gerilmesine ulaşır. Momentin bu değerine akma momenti denir. Momentin artmasıyla donatıda plastik uzama gözlenirken betonda da doğrusal olmayan gerilmeşekil değiştirme değişimi çok daha belirgin bir hal alır. Genellikle, donatının uzama kapasitesi betondan daha büyük olduğu için, güç tükenmesi betonun en büyük kısalma kapasitesine ulaşmasıyla ortaya çıkar ve kesit taşıma gücüne erişmiş olur [48].

Yapı sistemlerinde kullanılan gerçek malzemelere ait şekil değiştirme özellikleri üzerinde, hesaplarda kullanırken bazı idealleştirmeler yapılarak ideal malzemeler tanımlanır. Bu ideal malzemelere ait gerilme-şekil değiştirme özellikleri Şekil 2.19'da görülmektedir.





Şekil 2.19 İdeal malzemelerin gösterimi [25]

Şekil 2.19'da gösterilen ideal malzemelere bakılırsa şekil değiştirmelerin gerilmelerle doğru orantılı bir biçimde artması malzemenin doğrusal davranış sergilediği anlamına gelmektedir. Bunun yanında şayet malzeme üzerindeki gerilmeler kalktıktan sonra şekil değiştirmeler tamamen yok oluyorsa bu malzemelere de elastik malzemeler denmektedir. Aynı zamanda üzerindeki şekil değiştirmelerin tamamen geri döndüğü bu tip malzemelere tersinir malzemeler denir. Diğer elastoplastik ve plastik malzemelere bakılırsa, malzeme üzerine uygulanan gerilme kalktıktan sonra yalnızca elastik şekil değiştirmelerin geri dönebildiği ve malzeme üzerinde kalıcı plastik şekil değiştirmelerin oluştuğu sonucu çıkarılabilir. Ayrıca plastisite teorisi gereği plastik şekil değiştirmelerin gerilme oluşturmadığı, bundan dolayı gerilmelerin sadece elastik şekil değiştirmelere bağlı olduğu da belirtilmelidir.

Şekil 2.20'de görülen betona ait gerilme-şekil değiştirme eğrisinde ε_1 olarak ifade edilen ve gerilmenin yaklaşık olarak basınç dayanımının %40'ı mertebesine kadar olduğu bölgede malzemenin doğrusal davranış gösterdiği anlaşılmaktadır. Bu sınıra orantılılık sınırı denmektedir. Gerilmelerin bu sınırın altında kalması durumunda gerilme-şekil değiştirme eğrisinin doğrusal olduğu kabul edilebilir. Bunun yanında betona ait bu eğride görüldüğü gibi gerilmenin belirli bir seviyenin altında kalması durumunda, malzemenin doğrusal olmayan elastik davranış sergilediği görülebilir. Şekil değiştirmenin ε_{p1} olarak ifade edildiği bu sınıra da akma sınırı veya akma noktası denir. Elastik bölge ile plastik bölge arasında tanımlanmış olan bu sınır çoğunlukla tek bir sınır olarak ele alınır. Şayet malzeme üzerindeki gerilmeler artmaya devam ederse önce ε_{c0} olarak anılan maksimum gerilmeye ait şekil değiştirme seviyesine ulaşılacak ardından ise şekil değiştimeler ε_{cu} seviyesine erişerek beton malzeme yük taşıyamaz hale gelerek taşıma gücüne ulaşmış olacaktır. Betonun çekme etkileri altındaki davranışında ise şekil değiştirmelerin çatlama gerilmesine kadar doğrusal-elastik bir biçimde arttığı, bu noktadan sonra parabolik olarak gerilmenin hızlı bir şekilde azalması ve şekil değiştirmelerin de hızlı bir biçimde artması ile malzemenin taşıma gücüne ulaştığı yapılan deneysel ve akademik çalışmalar sayesinde belirlenmiştir.



Şekil 2.20 Basınç etkisi altındaki beton malzemeye ait gerilme-şekil değiştirme eğrisi Bunların dışında, betonun basınç ve çekme etkileri altındaki davranışlarına ait pekleşme ve yumuşama denilen kavramlar da söz konusudur. Pekleşme, artan plastik şekil değiştirmelerle birlikte akma gerilmesinin de artmasıdır. Yumuşama ise şekil değiştirmelerin artmasıyla birlikte gerilmelerin azalmaya başlaması olayıdır.

2.6 Göçme Kriterleri

Plastisite teorisi kısaca, uygulanan yükler altında malzemenin sürekli şekil değiştirdiği bir malzeme davranışı olarak tanımlanabilir [45]. Bu teori esas olarak metallerin davranışını modellemek için geliştirilmiştir. Fakat mekanizması farklı da olsa betonun basınç gerilmeleri altında kalıcı şekil değiştirmelere uğramasından dolayı plastisite teorisi beton için geliştirilecek malzeme modellerinde kullanılmış ve kullanılmaya da devam etmektedir [29]. Plastisite teorisinin beton, kaya ve toprak gibi sürtünmeli malzemelere uygulanabilmesi için akma yüzeyi, pekleşme kuralı, akış kuralı ve göçme kriteri varsayımlarının yapılması gerekmektedir [25].

Malzemeye ait plastik davranışın modellenebilmesi için artımsal ya da akış teorisi olarak bilinen teori yaygın bir şekilde kullanılmaktadır. Akış teorisi, gerilme artımına karşılık plastik şekil değiştirme artımına dayanarak yüklemeye bağlı davranışı dikkate almaktadır. Plastik şekil değiştirme artımı akma yüzeyi, pekleşme kuralı ve akış kuralı olarak adlandırılan üç temel kural sayesinde hesaplanmaktadır [33].

Akma kavramı daha çok sünek malzemelerin, göçme kavramı ise daha çok gevrek malzemelerin nihai dayanıma ulaşmalarını ifade etmektedir. Akma (göçme) kriteri, gerilmelere ve malzeme parametrelerine bağlı olarak belirlenen bir fonksiyon olup, malzemedeki göçme davranışının modellenmesi konusunda kullanılmaktadır. Akma yüzeyi, malzemede plastik şekil değiştirmelerin oluşup oluşmayacağını belirlemeye yarayan başka bir ifadeyle mevcut gerilme durumunun elastik aşamada mı yoksa plastik aşamada mı olduğunu bildiren bir kavramdır. Akma yüzeyi, akma kriterinin asal gerilmeler düzleminde belirlemiş olduğu bir yüzeydir [33]. Akma yüzeyinin sınırını akma fonksiyonu belirler. Herhangi bir gerilme durumu akma fonksiyonunu sağlamak zorundadır. Yani ya akma yüzeyi içerisinde kalır ya da akma yüzeyi üzerinde bulunabilir, akma yüzeyinin dışına asla çıkamaz [29]. Bu durum, *f* akma fonksiyonunu göstermek üzere matematiksel olarak şöyle ifade edilebilir:

$$f(\sigma, \sigma_y) \le 0 \tag{2.1}$$

Buradaki σ_y ifadesi akma gerilmesini göstermektedir. Şayet gerilme durumu akma yüzeyi içinde bulunuyorsa (f<0) yükleme elastik sınırlar içerisindedir ve bu nedenden dolayı plastik şekil değiştirmeler oluşmaz. Diğer taraftan yükleme durumu akma yüzeyi üzerinde (f=0) ise ve bu esnada yük artışı da devam ediyorsa plastik şekil değiştirmeler oluşur [29].

Eğer şekil değiştirmelerin artmasına rağmen akma yüzeyinin değişmediği kabul edilirse Şekil 2. 19 (d)' de de gösterilen ideal elasto-plastik malzeme davranışı elde edilir. Fakat gerçekte ise büyük bir çoğunlukla malzemelerin plastik şekil değiştirmelerin artmasıyla birlikte akma sınırları değişmektedir. Bu duruma pekleşme-yumuşama denmektedir. Sonuç olarak plastik şekil değiştirme söz konusu ise akma gerilmesinin nasıl değiştiğinin tanımlanması, başlangıç akma yüzeylerinden sonra oluşacak olan akma yüzeylerinin şekillerinin nasıl olacağı hususunun belirlenmesi gerekmektedir. Bu husus, yani ardışık akma yüzeylerinin değişimi pekleşme kuralı tarafından gerçekleştirilebilmektedir [29].

İzotropik, kinematik ve karma olmak üzere üç pekleşme tipinden söz edilebilir (Şekil 2.21). İzotropik pekleşmede akma yüzeyinin merkezi sabit kalarak akma yüzeyi genişler veya küçülürken, kinematik pekleşmede akma yüzeyinin yüzey alanı sabit kalmak

suretiyle merkezi ötelenerek gerilme uzayında yerdeğiştirmektedir. Karma pekleşmede ise hem ötelenme hem de yüzey alanında değişme olmaktadır [33].



Şekil 2.21 a) İzotropik pekleşme, b) kinematik pekleşme ve c) karma pekleşme [33] Beton ile ilgili yapılan deneysel çalışmalarda plastik şekil değiştirme doğrultusunun yüklemeyle birlikte değiştiği görülmektedir. Bu çalışmalar plastik şekil değiştirme artımı ile gerilme artımının aynı doğrultuda olduğunu göstermektedir. Bu doğrultuyu tanımlayan kavrama akış kuralı denmektedir. Akış kuralı sayesinde, başlangıç akma fonksiyonundan sonra oluşacak olan artımsal gerilme-şekil değiştirme ilişkisi tanımlanabilmektedir.

Uygun akma kriterinin seçilmesi malzeme ve mevcut gerilme durumu dikkate alınarak yapılmalıdır. Literatüre bakıldığında bugüne kadar beton için birçok akma kriterinin önerildiği görülmektedir. Bu akma kriterlerinden bazıları kullandıkları parametre sayısına göre şu şekilde sınıflandırılabilir:

- (1) Tek parametreli kriterler
 - * Rankine
 - * Tresca
 - * Von Mises
- (2) İki parametreli kriterler
 - * Mohr-Coulomb
 - * Drucker-Prager
- (3) Üç parametreli kriterler
 - * Bresler-Pister
 - * William-Warnke

(4) Dört parametreli kriterler

- * Ottosen
- * Hsieh-Ting-Chen
- (5) Beş parametreli kriterler
 - * William-Warnke

Bu kriterleri tanımlama işlemine geçmeden önce bazı kavramların açıklanmasında fayda vardır. Bilindiği gibi göçme konusu irdelenirken çoğunlukla üç boyutlu gerilme durumu dikkate alınır. Hidrostatik gerilme ve deviyatorik gerilme olmak üzere ikiye ayrılabilen bu üç boyutlu gerilme durumundaki hidrostatik kısım uniform basınca eşittir. Burada üç normal gerilmenin birbirine eşit olduğu ve kayma gerilmelerinin de sıfır olduğu söylenebilir. Deviyatorik gerilmeler ise hem normal hem de kayma gerilmelerinden oluşur. Deviyatorik gerilmelerin aksine hidrostatik gerilmeler sadece ya çekme etkisinde genişlemeye ya da basınç etkisinde büzülmeye neden olurlar. Hidrostatik eksen orijinden geçen ve mümkün olan bütün hidrostatik gerilme durumlarını temsil eden bir doğrudur ve üç asal gerilme ekseninden de eşit uzaklıkta bulunmaktadır. Deviyatörik düzlem ise hidrostatik eksene dik olan bir düzlemdir. Hidrostatik eksenleri içeren düzleme de meridyen düzlemi denmektedir [25]. Bahsi geçen akma kriterlerinden bazılarına ait gerilme meridyenleri ve deviatorik kesitler Şekil 2. 22, Şekil 2. 23, Şekil 2. 24, Şekil 2. 25, Şekil 2. 26 ve Şekil 2. 27 'de verilmiştir [33].



Şekil 2.22 Bir parametreli Von Mises akma kriterine ait a) gerilme meridyenleri ve b) deviatorik kesit



Şekil 2.23 İki parametreli Mohr-Coulomb akma kriterine ait a) gerilme meridyenleri ve b) deviatorik kesit



Şekil 2.24 İki parametreli Drucker-Prager akma kriterine ait a) gerilme meridyenleri ve b) deviatorik kesit



Şekil 2.25 Üç parametreli Bresler-Pister akma kriterine ait a) gerilme meridyenleri ve b) deviatorik kesit



Şekil 2.26 Dört parametreli Ottosen akma kriterine ait a) gerilme meridyenleri ve b) deviatorik kesit



Şekil 2.27 Beş parametreli William-Warnke akma kriterine ait a) gerilme meridyenleri ve b) deviatorik kesit

Beton malzemesi için burada belirtilen akma kriterlerinden en çok kullanılanları iki parametreli akma kriterleri olan Mohr-Coulomb ve Drucker-Prager'dır. Her ikisinde de malzeme parametreleri olarak içsel sürtünme açısı ve kohezyon kullanılır. Bu kriterler betonun çekme etkisinde çatlaması, basınç etkisinde ise ezilmesiyle ilgili olan plastik davranışlarını dikkate alırlar. Fakat bu kriterlerin, çatlama durumu söz konusu olduğunda oldukça yetersiz kaldığı belirtilmektedir [33].

Mohr-Coulomb kriterinin deviatorik kesitinin altıgen şeklinin dezavantajlarını gidermek amacıyla Drucker ve Prager adlı araştırmacılar bu kriteri kendilerine göre revize ederek yine kendi isimleri ile anılan akma kriterini önermişlerdir. Ayrıca Drucker-Prager kriteri önerilirken tek parametreli Von Mises kriterinden de faydalanılmıştır. Yukarıda da belirtildiği gibi üç boyutlu gerilme durumu hidrostatik gerilme ve deviatorik gerilme bileşenlerinden oluşmaktadır. Yapılan araştırmalar hem Mohr-Coulomb hem de Drucker-Prager kriterinin hidrostatik gerilmeye karşı duyarlı olduklarını ortaya koymuştur. Fakat Von Mises kriteri hidrostatik gerilmeye duyarlı değildir. Yani Von Mises kriteri hidrostatik gerilme durumunda meydana gelen plastik şekil değiştirmeleri dikkate alamaz. Von Mises'in bir diğer dezavantajı da hem basınç hem de çekme etkilerine karşı aynı davranışı sergilemesidir [29]. Drucker ve Prager, Von Mises'in bu dezavantajını gidererek hidrostatik gerilme etkisini ek bir terim ile dikkate almak suretiyle kendi kriterlerini önermişlerdir [37]. Sonuç olarak Drucker-Prager kriteri, gerilme meridyenleri Von Mises akma kriterinin revize edilmesiyle, deviatorik kesiti ise Mohr-Coulomb akma kriterinin revize edilmesiyle, geliştirilmiş bir modeldir.

Hem Mohr-Coulomb hem de Drucker-Prager kriterinin en sakıncalı tarafi deneysel çalışmaların parabolik meridyenleri göstermesine rağmen, meridyen düzlemindeki izdüşümlerinin doğru olmasıdır. Buna ek olarak Drucker-Prager kriterinin bir diğer olumsuz tarafı ise deviatorik şeklin değişimini belirleyen lode açısından bağımsız olmasıdır. Mohr-Coulomb kriterinin böyle bir dezavantajı yoktur fakat bu kriterin deviatorik kesitinin köşeli olması sayısal sorunlara yol açabilmektedir. Zira matematiksel açıdan, seçilen akma kriterine ait deviatorik kesitin kırıklı ve köşeli olmaması daha uygun olmaktadır [29]. Daha önce de belirtildiği gibi bu kriterler çatlama durumu söz konusu olduğunda oldukça zayıf bir performans göstermektedir.

Tüm bu durumlar gözönünde bulundurularak bu tez çalışması kapsamında ABAQUS/CAE v6.14 sonlu elemanlar programı bünyesinde bulunan Concrete Damaged Plasticity plastisite modeli kullanılmıştır. Zira bu model, Drucker-Prager akma kriterinin belirli ölçülerde iyileştirilmesi ve plastisite ve hasar teorilerinin birlikte kullanılması ile geliştirilmesi sonucunda ortaya çıkmıştır. Bu modelle yapılan analiz sonuçlarına bakıldığında deneysel sonuçlarla oldukça uyumlu olduğu görülmüştür. Concrete Damaged Plasticity modeli daha önce bahsi geçen modellerin çekme etkisi altındaki betonun davranışındaki yetersizliklerini iyileştirmiştir. Aşağıda bu plastisite modeli ile ilgili detaylar açıklanmıştır.

2.6.1 Hasarlı Beton Plastisitesi (Concrete Damaged Plasticity) Modeli

Bu plastisite modeli ile sadece beton bir yapı ya da yapı elemanı modellenebildiği gibi betonarme bir yapı da modellenebilir. Monotonik, çevrimsel ya da dinamik yüklemelere maruz kalan betonlar için geliştirilmiş bir modeldir [49].

Concrete Damaged Plasticity modeli beton için geliştirilmiş sürekli, plastisite tabanlı bir hasar modelidir. Beton için çekme etkisinde çatlama, basınç etkisinde ise ezilme olmak üzere iki temel göçme mekanizması olduğunu varsayar. Göçme yüzeyinin gelişimi $\tilde{\epsilon}_t^{pl}$ ve $\tilde{\epsilon}_c^{pl}$ olmak üzere iki pekleşme parametresi tarafından kontrol edilmektedir. Bunlar sırasıyla çekme ve basınç eşdeğer plastik şekil değiştirmelerini ifade etmektedir. Bu iki terim ilerleyen aşamalarda daha detaylı olarak açıklanacaktır.



Şekil 2.28 Eksenel çekme etkisindeki betona ait gerilme-şekil değiştirme eğrisi [49]

Şekil 2. 28 'den görüldüğü gibi tek eksenli çekme etkisi altında gerilme-şekil değiştirme ilişkisi göçme gerilmesi yani σ_{t0} anına kadar doğrusal-elastik bir yörünge takip eder. Göçme gerilmesi betondaki mikro çatlakların başladığı ana tekabül eder. Göçme gerilmesinin ötesinde, beton yapıda şekil değiştirmelerin yerelleşmesine sebebiyet veren, yumuşama bölgesine ait gerilme-şekil değiştirme ilişkisi ile mikro çatlaklar gözle görülebilecek boyutlara ulaşır.



Şekil 2.29 Eksenel basınç etkisindeki betona ait gerilme-şekil değiştirme eğrisi [49] Tek eksenli basınç etkisi altındaki betona ait gerilme-şekil değiştirme eğrisi başlangıç akma değeri olan σ_{c0} 'a kadar doğrusal bir yörünge izler. Plastik bölgede bu ilişki pekleşme ve bunu takiben yumuşama bölgesiyle betimlenir.

Bu model gereğince gerilme-şekil değiştirme eğrisi, gerilmeye karşı plastik şekil değiştirme eğrisine dönüştürülür. Bu dönüştürmeyi ABAQUS/CAE programı gerilmeye karşılık inelastik şekil değiştirme değerleri girildiği takdirde otomatik olarak yapmaktadır. Bu konuya ilerleyen kısımlarda değinilecektir.

Şekil 2.28 ve Şekil 2.29 'da görüldüğü gibi beton numune üzerindeki yükleme, gerilmeşekil değiştirme eğrisinin pik gerilme değerinden sonra gelen bölgesindeki herhangi bir anda boşaltılmaya başladığı zaman, numune bu boşalmaya karşı zayıf bir tepki verecektir. Zira malzemenin elastik rijitliği azalmıştır. Bu elastik rijitliğin azalması dt ve dc olmak üzere iki hasar değişkeni ile betimlenir. Bunlar sırasıyla çekmede ve basınçta hasarı ifade etmektedirler ve bu hasar parametreleri eşdeğer plastik şekil değiştirmelerin bir fonksiyonudur. Burada her iki parametre de sıfır ile bir arasında değerler alabilmektedir. Bir değerinin anlamı malzemenin tamamen hasar gördüğü yani elastik rijitliğini tamamen kaybetmek suretiyle yük taşıyamaz hale geldiği, sıfır değerinin anlamı ise hiçbir şekilde hasar görmediği yani mevcut elastik rijitliğini tamamen koruduğudur.

Malzemenin başlangıç yani hasarsız elastik rijitliği E_0 olarak kabul edilirse gerilme-şekil değiştirme ilişkisi tek eksenli durumda çekme ve basınç yükleri altında sırasıyla,

$$\sigma_{t} = (1 - d_{t})E_{0}(\varepsilon_{t} - \tilde{\varepsilon}_{t}^{pl})$$
(2.2)

$$\sigma_{\rm c} = (1 - d_{\rm c}) E_0(\varepsilon_{\rm c} - \tilde{\varepsilon}_{\rm c}^{\rm pl}) \tag{2.3}$$

bağıntılarıyla ifade edilir.

Tek eksenli çevrimsel yükleme şartları altında hasar mekanizması daha kompleks bir hal alır. Deneysel olarak, çevrimsel yükleme testlerinde yükleme tipi değiştikçe elastik rijitlikte bir iyileşmenin olduğu görülmüştür. Literatürde *stiffness recovery* olarak karşımıza çıkan bu durum çevrimsel yükleme altındaki betonun davranışı için oldukça önemli bir durum arz etmektedir. Bu duruma ilerleyen aşamalarda tekrar değinilecektir. Concrete Damaged Plasticity modeli elastisite modülünün azalmasını d sembolü ile ifade edilen rijitlik azalma değişkeni ile dikkate alır. Rijitliğin azalmış olduğu herhangi bir andaki elastisite modülünün değeri,

$$E = (1 - d)E_0$$
(2.4)

ile hesaplanır. Bu rijitlik azalma faktörü gerilme durumunun ve hasar parametrelerinin bir fonksiyonudur. (Daha ayrıntılı bilgi için [49] 'a bakılabilir).

2.6.1.1 Concrete Damaged Plasticity Modelinde Çekme ve Basınç Durumunda Gerilme-Şekil Değiştirme İlişkilerinin Belirlenmesi

Bu modelde çekme gerilmelerine karşı çatlama şekil değiştirmelerinin tanımlanması istenmektedir. Çatlama şekil değiştirmesi, yumuşama kuralını ve rijitlik azalma değişkeninin gelişimini kontrol eder [50]. Bu şekil değiştirme, toplam şekil değiştirmelerden hasarsız malzemeye tekabül eden elastik şekil değiştirmelerin çıkarılması ile elde edilir. Şekil 2. 30'da da görüldüğü gibi $\tilde{\epsilon}_{t}^{ck}$ ile sembolize edilen bu şekil değiştirme değerleri,

$$\varepsilon_{0t}^{el} = \sigma_t / E_0 \tag{2.5}$$

$$\tilde{\varepsilon}_{t}^{ck} = \varepsilon_{t} - \varepsilon_{0t}^{el} \tag{2.6}$$

bağıntıları ile elde edilir.



Şekil 2.30 Çekme gerilmeleri altındaki betonun çatlama şekil değiştirmelerinin elde edilmesi [49]

Yumuşama bölgesindeyken yükün boşalması durumunda geriye kalacak olan şekil değiştirme değerleri Abaqus programı tarafından $d_t - \tilde{\epsilon}_t^{ck}$ çekme hasar eğrisi vasıtasıyla otomatik olarak hesaplanır. Yani çatlama şekil değiştirme değerleri, plastik şekil değiştirme değerlerine dönüştürülmektedir. Şekil 2. 30 'da da görülen bu ilişki şöyle tariflenir:

$$\tilde{\varepsilon}_{t}^{pl} = \tilde{\varepsilon}_{t}^{ck} - \frac{d_{t}}{(1-d_{t})} \frac{\sigma_{t}}{E_{0}}$$
(2.7)

Burada gerek çekme durumu için gerekse basınç durumu için hasar tanımlaması yapılmazsa $\tilde{\epsilon}_t^{pl} = \tilde{\epsilon}_t^{ck}$ ve $\tilde{\epsilon}_c^{pl} = \tilde{\epsilon}_c^{in}$ durumu söz konusu olacağı için concrete damaged plasticity modeli geçerliliğini yitirerek bu model, klasik plastisite durumu olarak adladırılabilecek concrete plasticity haline dönüşmüş olacaktır.

Basınç gerilmelerine karşı ezilme şekil değiştirmelerinin tanımlanması gerekmektedir. Buna inelastik şekil değiştirme de denmektedir. Basınç etkisinde meydana gelen pekleşme durumu inelastik şekil değiştirmeler tarafından belirlenir. İnelastik şekil değiştirmeler, pekleşme kuralını ve rijitlik azalma değişkeninin gelişimini kontrol eder [50]. Bu şekil değiştirme, toplam şekil değiştirmelerden hasarsız malzemeye tekabül eden elastik şekil değiştirmelerin çıkarılması ile elde edilir. Şekil 2. 31'de de görüldüğü gibi $\tilde{\epsilon}_{c}^{in}$ ile sembolize edilen bu şekil değiştirme değerleri,

$$\varepsilon_{0c}^{el} = \sigma_c / E_0 \tag{2.8}$$

$$\tilde{\varepsilon}_{\rm c}^{\rm in} = \varepsilon_{\rm c} - \varepsilon_{\rm 0c}^{\rm el} \tag{2.9}$$

bağıntıları ile elde edilir.



Şekil 2.31 Basınç gerilmeleri altındaki betonun inelastik şekil değiştirmelerinin elde edilmesi [49]

Şekil 2. 30 ve Şekil 2. 31 'deki gerilme-şekil değiştirme eğrileri ve (2.5), (2.8) bağıntıları birlikte düşünülürse, ε_{0t}^{el} ve ε_{0c}^{el} şekil değiştirme değerlerinin sabit birer değer olmadıkları ve gerilmenin değiştiği her nokta için bu şekil değiştirme değerlerinin de değiştiği sonucu çıkarılır.

Pekleşme bölgesindeyken yükün boşalması durumunda geriye kalacak olan şekil değiştirme değerleri Abaqus programı tarafından $d_c - \tilde{\epsilon}_c^{in}$ basınç hasar eğrisi vasıtasıyla otomatik olarak hesaplanır. Yani ezilme şekil değiştirme değerleri, plastik şekil değiştirme değerlerine dönüştürülmektedir. Şekil 2. 31 'de de görülen bu ilişki şöyle tariflenir:

$$\tilde{\varepsilon}_{c}^{pl} = \tilde{\varepsilon}_{c}^{in} - \frac{d_{c}}{(1-d_{c})} \frac{\sigma_{c}}{E_{0}}$$
(2.10)

2.6.1.2 Malzemede Hasarın Tanımlanması

Hasar, bir elemanın rijitliğinde ve dayanımında meydana gelen azalma olarak ifade edilmektedir [29]. Elastik rijitliğin azalması olarak da tanımlanabilir. Yani hasar

parametresi, rijitliği azaltma parametresidir. Concrete damaged plasticity modeli, çekme ve basınçta oluşan plastik şekil değiştirmelerin sebebiyet verdiği hasarın oluşturduğu elastik rijitlik azalmasını dikkate alır. Zaten daha önceki kısımlarda hasarın, plastik şekil değiştirmelerin bir fonksiyonu olduğuna değinilmişti.

Yüklemeye başlamadan önce bile beton içerisinde bulunan birçok boşluk ve mikro-çatlak vardır. Yüklemeden sonra bu çatlaklar yayılıp birleşerek makro çatlak haline gelir. Bu durumun neticesinde makroskopik ölçekte betona ait gerilme – şekil değiştirme ilişkisi değişmeye başlar. Sürekli ortam hasar mekaniği de küçük çatlakların büyüyerek oluşturdukları makro boyutlardaki çatlakların sonucunda malzemenin mekanik özelliklerinin bozulması sürecini incelemektedir. Betona ait tekrarlı yükleme sonucunda elde edilen tipik gerilme – şekil değiştirme ilişkisi Şekil 2. 32 'de verilmiştir. Şekle bakıldığında malzeme rijitliğinde tekrar sayısının artmasıyla birlikte bir azalma olduğu görülmektedir. Hasar mekaniği sayesinde rijitlikteki bu azalma modellenebilmektedir. Bunun için bir hasar değişkeninin çeşitli parametrelere bağlı olarak tanımlanması gerekmektedir. Hasar parametresi skaler olabildiği gibi vektörel veya tensörel bir büyüklük de olabilir. Gerçekte hasar doğrultuya bağlı olarak değişmektedir. Fakat hasarın doğrultudan bağımsız olduğu kabulüyle bir basitleştirme yoluna gidilebilir. Bu sayede izotropik hasar teorisine ulaşılmış olur. İzotropik hasarın formülüze edilmesi ve uygulanması daha pratik olduğu için araştırmacılar tarafından sıklıkla tercih edilmektedir [29]. Concrete Damaged Plasticity modeli, betonun inelastik davranışını temsil etmek amacıyla yapılan izotropik çekme ve basınç plastisitesine ek olarak izotropik hasar kabulü de yapılarak geliştirilmiş bir modeldir [49].



Şekil 2.32 Betonun tekrarlı yüklemeler altındaki gerilme – şekil değiştirme eğrisi [29]

Yapısal analiz aşamalarının en önemli safhalarından biri de malzeme davranışını gerçeğe en yakın bir şekilde yansıtabilmek amacıyla uygun bünye denklemlerini elde edebilmektir. Bu denklemlerin kurulmasında plastisite teorisi ve hasar mekaniği tabanlı malzeme modelleri sıkça kullanılmaktadır.

Beton için sıkça kullanılan plastisite modeli ile kalıcı-plastik şekil değiştirmeler iyi bir şekilde modellenebilirken hasar mekaniği sayesinde de malzemedeki rijitliğin azalması iyi bir şekilde dikkate alınabilmektedir [51]. Fakat hasar mekaniği ve plastisite teorilerinin tek başına kullanılması betonun gerçek davranışının modellenmesi noktasında yetersiz kalmaktadırlar [29]. Şekil 2. 33'ten de görüldüğü gibi elastik hasar modelleri rijitliğin azalmasını dikkate alıp kalıcı şekil değiştirmeleri dikkate almadıkları için, elasto-plastik modeller ise kalıcı şekil değiştirmeleri dikkate alıp rijitliğin azalmasını dikkate almadıkları için yetersiz kalmaktadırlar. Bunlar tek başlarına kullanıldıkları durumda çevrimsel yüklemeler altında, hasar olarak tanımlanan davranışı gerçekçi bir şekilde dikkate alamamaktadırlar.



Şekil 2.33 Tipik Malzeme Modelleri [29]

Elastik-hasar modelleri malzemede hiçbir durumda plastik şekil değiştirme öngörmezken malzemede olması gerekenden daha fazla bir hasar oluşacağı tahmininde bulunurlar. Elasto-plastik modeller ise malzemede hasarı yani rijitlik kaybını hiçbir zaman dikkate almazlarken oluşacak olan plastik şekil değiştirmeleri de gerçekte olandan daha fazla hesap ederler [51]. Dolayısıyla betonun gerçeğe en yakın davranışını dikkate alabilmek amacıyla plastik-hasar modelleri kullanılmalıdır. Bu modelde rijitliğin azalması dikkate alınır ayrıca hesaplanan plastik şekil değiştirme değerleri de elasto-plastik modellerdeki kadar büyük olmayıp daha gerçekçi seviyelerdedir. Zira bu tez çalışması kapsamında kullanılan Concrete Damaged Plasticity malzeme modeli de plastik-hasar durumunu dikkate almaktadır.

Plastik-hasar modelinin kullanıldığı benzer bir çalışmada Şekil 2. 34 'te görüldüğü gibi toplam şekil değiştirmeler $\varepsilon = \varepsilon^{e} + \varepsilon^{p} + \varepsilon^{d}$ olarak tariflenmiştir. Burada ε^{p} 'nin geri gönmesi mümkün olmayan şekil değiştirmeleri ifade ettiği, ε^{e} 'nin yük kalktıktan sonra elastik bölgedeki eğimle yani başlangıç elastisite modülü ile paralel olacak şekilde geri dönen elastik şekil değiştirmeleri ifade ettiği, ε^{d} 'nin ise hasar sırasında elastisite modülünün değişiminden dolayı yani rijitlik azalmasının beraberinde getirdiği, ek olarak geri dönen şekil değiştirmeleri ifade ettiği belirtilmektedir [31].



Şekil 2.34 Plastik-hasar modelinde var olan şekil değiştirme tipleri [31]

Başka bir bilimsel çalışmada ise betonun çevrimsel yüklemeler altında hem çekme hem de basınç etkilerine maruz kalmasından dolayı betonun hasar durumunu etkin bir şekilde dikkate alabilmenin tek bir hasar değişkeni ile mümkün olamayacağı ifade edilmektedir. Bu iki durum için ayrı ayrı hasar değişkenlerinin tanımlanması gerektiği belirtilmektedir [52].



Şekil 2.35 Tipik hasar değişkeni eğrisi

Malzemede hasar durumu tanımlanırken gerek basınç gerekse çekme durumları için hasar-plastik şekil değiştirme eğrisinin tanımlanması gerekmektedir (Şekil 2.35). Bu eğri esas anlamda tekrarlı yükleme deneyleri yapılarak tekrarlı yükleme eğrisinden, artan plastik şekil değiştirmeler sonucu elastisite modülündeki azalmalar okunarak elde edilebilir. Tipik bir hasar eğrisi Şekil 2.35 'teki gibi olmaktadır [29]. Daima tekrarlı yükleme deneyleri yapılamayabileceği için [50] 'da önerildiği gibi yumuşama bölgesinden itibaren oluşacak olan bu hasarların gerilmelerle orantılı bir şekilde meydana geleceği düşünülebilir. Buna göre σ_{cu} maksimum gerilme ve σ_{c} yumuşama bölgesinin herhangi bir anındaki gerilme değeri olmak üzere,

$$1 - \sigma_c / \sigma_{cu} \tag{2.11}$$

bağıntısı ile, oluşacak olan hasarlar belirlenerek hasar eğrisi çizilebilir.

Daha önce, dt ve dc olarak sembolize edilen bu hasar parametrelerinin en fazla 1 değerini alabileceğinden, bunun anlamının da malzemenin tamamen hasar görerek rijitliğini kaybetmesi olduğundan bahsedilmişti. Abaqus sonlu elamanlar programının, yakınsama problemleri doğabileceğinden dolayı bu değerin en fazla 0.99 alınmasının iyi olacağı [49] 'da belirtilmektedir.

2.6.1.3 Rijitlik İyileşmesi Durumu

Literatürde ve [49] 'da *stiffness recovery* olarak karşılaşılan bu durum, çevrimsel yükleme altındaki betonun mekanik davranışı için oldukça önem arz etmektedir.

Deneysel araştırmalar betonun da içinde bulunduğu birçok yarı gevrek malzemenin basınç rijitliğinin, yük çekmeden basınca döndüğü esnada çatlakların kapanmasından dolayı bir iyileşmeye yöneldiğini göstermektedir. Öte yandan tam tersi bir durum var olduğunda yani yük basınçtan çekmeye döndüğünde böyle bir durum söz konusu olmadığı için çekme rijitliğinde de bir iyileşme gözlenmemektedir [49]. Fakat burada, basınçtaki iyileşmenin tam anlamıyla %100 bir iyileşme olmayabileceği, çekmedeki iyileşmenin de tamemen sıfır olduğunu söylemenin yanlış olduğu belirtilmelidir. Abaqus User's Guide tarafından ise ω_c olarak adlandırılan basınç rijitlik iyileşmesinin 1 olarak, ω_t çekme rijitlik iyileşmesinin de 0 olarak alınabileceği önerilmektedir. Şekil 2. 36 'da da bu durum ifade edilmektedir.



Şekil 2.36 Çevrimsel yükleme altında (çekme-basınç-çekme) rijitlik iyileşme faktörleri [49]

2.6.1.4 Concrete Damaged Plasticity Modelinin Plasticity Parametrelerinin Belirlenmesi

Bu modelin tanımlanabilmesi için çekmede ve basınçta çatlama şekil değiştirmesi ve inelastik şekil değiştirmeye ek olarak hasar parametrelerinin de belirlenmesi gerektiği üzerinde durulmuştu. Tüm bunlara ek olarak bu modelde plasticity olarak bilinen değişkenlerin de tanımlanması gerekmektedir. Bu parametreler, bir göçme kriteri olarak concrete damaged plasticity modelinin akma yüzeyinin ve deviatorik kesitinin şeklini belirler, akış potansiyelini ve visko-plastik düzenlemeyi tanımlar [53].

Daha önce de bahsedildiği gibi Concrete Damaged Plasticity modeli Drucker-Prager kriterinin geliştirilmesiyle elde edilmiştir. Drucker-Prager modelinin, Şekil 2. 24-a 'da görüldüğü gibi, akma yüzeyine ait meridyen düzleminin doğrusal olup bu durumun deneysel verilerle uyuşmadığı zira deneysel verilerin eğrisel meridyenlere işaret ettiği de vurgulanmıştı. Concrete Damaged Plasticty modelinde de deneysel verilerin işaret ettiği bu durum gözardı edilmemiş olup,

$$G = \sqrt{(\epsilon \sigma_{t0} \tan \psi)^2 + \bar{q}^2} - \bar{p} \tan \psi$$
(2.12)

akış potansiyeli bağıntısıyla Şekil 2. 37 'de görüldüğü gibi bu eğrisel durum dikkate alınmıştır.



Şekil 2.37 Meridyen düzlemdeki hiperbolik akış potansiyeli [53]

Akış kuralı, başlangıç akma fonksiyonundan sonra oluşacak olan artımsal gerilme-şekil değiştirme ilişkisinin nasıl olacağını belirlemektedir. Akış kuralının uygulanması bir fonksiyon seçilmesi ile gerçekleşir. Şayet bu fonksiyon akma yüzeyi ile aynı alınırsa litaratürde plastik şekil değiştirmelerin diklik koşulu olarak adlandırılan associated plasticity durumu sağlanmış olur. Bu fonksiyon akma yüzeyinden farklı seçilirse nonassociated plasticity durumu sağlanmış olur. Yani bu durumda diklik koşulu geçerli değildir. Yapılan deneysel çalışmalar betonda diklik koşulunun geçerli olmadığını ortaya koyduğu için betona ait bir akış kuralının akma yüzeyinden farklı seçilmesi gerekir. Diklik koşulu beton gibi granüler malzemelerde geçerli olmayıp metallerde geçerlidir. Şayet plastik potansiyel olarak akma yüzeyi seçilirse betondaki hacimsel şekil değiştirmelerin olması gerekenden daha yüksek hesaplandığı ve betonda aşırı yanal şekil değiştirmelerin oluştuğu görülmektedir [29]. Drucker-Prager kriterinde associated plasticity durumu geçerli olup bahsi geçen dezavantajlar bu akma kriteri için de geçerlidir. Concrete Damaged Plasticty modelinde ise Şekil 2. 37 'de görüldüğü gibi bu olumsuz durum giderilerek plastik potansiyel fonksiyon şekil üzerinde çizgi çizgi olarak gösterilen akma yüzeyinden farklı seçilmiştir.

Concrete Damaged Plasticity modelinin, tanımlanması gereken beş adet plasticity parametresi vardır. Bunlardan ψ ile sembolize edilen terim *dilation angle* yani genişleme açısı olarak adlandırılmaktadır. Şekil 2. 37 'de görüldüğü gibi bu parametre akma yüzeyi ile hidrostatik eksen (*p*) arasında kalan açıdır. Fiziksel anlamda bu açı betonun içsel sürtünme açısına müdahale eder ve 36° ile 40° arasında alınması uygundur [54]. Genişleme açısının sıfır olması, malzemenin hiçbir şekilde sıkışmadığı ve dolayısıyla malzemede inelastik şekil değiştirmelerin de oluşmadığı anlamını taşımaktadır. Bu açının betonun içsel sürtünme açısına eşit alınması durumunda ise associated plasticity durumu

geçerli olacağı için model Drucker-Prager modeline benzeyecektir [49]. Bu tez çalışması kapsamında bu açı [54] 'de de kullanıldığı gibi 36° olarak dikkate alınmıştır.

İkinci plasticity parametresi ϵ ile sembolize edilen *eccentricity* parametresidir. Bu parametre Şekil 2. 37 'de görüldüğü gibi hiperbolik potansiyel fonksiyonun tepe noktası ile hiperbolün merkezi arasında kalan mesafedir. Bu değerin sıfıra yaklaşması durumunda akma yüzeyi ile akış potansiyeli aynı hale geleceği için model Drucker-Prager modeline benzeyecektir. Eccentricity parametresi dilation angle parametresi ile birlikte Şekil 2. 37 'de görüldüğü gibi non-associated akış potansiyelini belirler [53]. [54] 'te belirtildiğine göre eccentricity parametresinin değeri betonun çekme dayanımının basınç dayanımına oranı olarak alınabilmektedir. Buradan hareketle bu çalışmada seçilen beton sınıfına bağlı olarak bu değer 0.059 olarak belirlenmiştir.

Bir diğer plasticity parametresi σ_{b0}/σ_{c0} olarak dikkate alınan, iki eksenli basınç dayanımının tek eksenli basınç dayanımına oranıdır. Akma yüzeyinin belirlenmesinde rol alır (Şekil 2.38). [32] 'de, yapılan deneysel çalışmalara göre bu değerin 1,10 ile 1,16 arasında alınabileceği belirtilmektedir. Abaqus User's Guide tarafından bu değerin 1,16 alınabileceği tavsiye edilmektedir. Buradan yola çıkarak bu çalışma kapsamında bu parametre 1,16 olarak dikkate alınmıştır.



Şekil 2.38 Düzlem gerilme durumunda akma yüzeyleri [49]

Akma yüzeyinin belirlenmesinde görev alan bir diğer parametre ise K parametresidir. Bu parametrenin belirlenebilmesi için mutlaka üç eksenli basınç deneylerinin yapılması gerekmektedir [50]. Fiziksel olarak bu parametre deviatorik kesitteki basınç ve çekme meridyenleri ile hidrostatik eksen arasındaki mesafelerin oranı olarak yorumlanır [54]. Yani K sayesinde deviatorik kesitin şekli belirlenebilir. Önceki bölümlerde de belirtildiği gibi Drucker-Prager kriterinin deviatorik kesiti sabit olup istenilen şekilde ayarlanamamaktadır. Bu parametre 0,5< K<1,0 şartı sağlanacak şekilde deviatorik kesitin şeklinin esnek bir biçimde değişebilmesini sağlayarak Drucker-Prager kriterinin bu dezavantajını ortadan kaldırmaktadır. K parametresinin 1,0 değerini alması Şekil 2. 39 'da da görüldüğü gibi deviatorik kesitin şeklini dairesel konuma getireceği için Concrete Damaged Plasticity modeli Drucker-Prager modeline benzemiş olacaktır. Bu parametrenin [53] 'te 0,64 ile 0,8 arasında alınabileceği belirtilmektedir. Bu tez çalışması kapsamında yapılan analizlerde de bu parametre 0,667 olarak kullanılmıştır.



Şekil 2.39 K 'nın farklı değerlerine göre deviatorik kesitin şeklinin değişimi [49]

Plasticity parametrelerinden beşincisi μ ile sembolize edilen viskozite parametresidir. Bu parametre ile yumuşama bölgesindeykan yakınsama hızı artırılabilir. Abaqus User's Guide tarafından bu değerin sıfır olarak kullanılması önerilmektedir. Bu çalışmada da bu değer sıfır olarak kullanılmıştır.

2.7 Beton İçin Önerilen Gerilme-Şekil Değiştirme Eğrileri

Literatüre bakıldığında gerek basınç etkisi altındaki gerekse çekme etkisi altındaki betona ait birçok gerilme-şekil değiştirme ilişkisinin önerildiği görülmektedir.

Basınç etkisi altındaki beton için Hognestad, Kent ve Park, Popovics, Euroceode 2, CEB-FIB, Park ve Paulay, Desayi ve Krishnan, Saenz, Hoshikuma gibi gerilme-şekil değiştirme ilişkileri literatürde rastlanılan modellerden sadece bazılarıdır. Bu eğrilere bakıldığında, genellikle pik gerilme değerine kadar ilk kısımları doğrusal-elastik olan diğer kısmı doğrusal olmayan, pik gerilme değerinden sonra ise azalan gerilmelerle tariflenen bir ilişkiden söz edilebilir. Adı geçen gerilme-şekil değiştirme eğrilerinin pik gerilmeden önceki kısımları çoğunlukla birbirine oldukça benzer matematiksel ifadelerle tanımlanırken pik değerden sonraki kısımlarda ise ya azalan doğru ya da azalan parabol şeklinde tanımlamalar görülmektedir.

Çekme etkisi altındaki beton için ise Collins ve Mitchell 1987, Wang ve Hsu, Vecchio 1982, Izumo vd. 1992, Bentz 1999 gerilme-şekil değiştirme eğrilerine literatürde rastlanılmaktadır. Bu eğrilere bakıldığında, genellikle pik gerilme değeri olan çatlama gerilmesine kadar doğrusal-elastik bir ilişki söz konusudur. Beton çatladıktan sonra ise parabolik olarak azalan bir ilişki olduğu söylenebilir.

Bu tez çalışması kapsamında basınç etkisi altındaki beton için Eurocode 2 'de doğrusal olmayan yapısal analizlerde kullanılması önerilen gerilme-şekil değiştirme eğrisi kullanılmıştır. Bu standart aynı zamanda ülkemizde TS EN 1992-1-1 standardı olarak kullanılmaktadır. Çekme etkisindeki beton için ise literatürde sıkça kullanılan Wang ve Hsu gerilme-şekil değiştirme eğrisi tercih edilmiştir.

Eurocode 2 tarafından önerilen ve Şekil 2. 40 'ta görülen gerilme-şekil değiştirme ilişkisi,

$$\frac{\sigma_{\rm c}}{f_{\rm cm}} = \frac{k\eta - \eta^2}{1 + (k-2)\eta} \tag{2.13}$$

bağıntısı ile tarif edilmektedir. Burada ε_{c1} maksimum gerilme anındaki şekil değiştirme değeridir. Seçilen beton sınıfına bağlı olarak bu değer Eurocode 2 'den 0,0024 olarak alınmıştır. Öte yandan kopma şekil değiştirmesi olarak adlandırılan ε_{cu1} ise yine aynı standarttan 0,0035 olarak alınmıştır. Ayrıca (2.13) 'te,

 $\eta = \frac{\varepsilon_c}{\varepsilon_{c1}}$ ve k = 1,05E_{cm} ε_{c1}/f_{cm} olarak ifade edilmektedir. Ayrıca Şekil 2. 40 'ta betonun, maksimum basınç dayanımının yaklaşık olarak %40 'ına kadar olan kısımda elastik davrandığı belirtilmektedir.



Şekil 2.40 Basınç etkisindeki betonun gerilme-şekil değiştirme eğrisi [55]

Wang ve Hsu tarafından önerilen ve Şekil 2. 41 'de görülen gerilme-şekil değiştirme ilişkisi,

$$\sigma_1 = \mathcal{E}_c \varepsilon_1 \qquad \qquad \varepsilon_1 \le \varepsilon_{cr} \tag{2.14}$$

$$\sigma_1 = f_{cr} \left(\frac{\varepsilon_{cr}}{\varepsilon_1}\right)^{0.4} \qquad \varepsilon_1 > \varepsilon_{cr} \tag{2.15}$$

bağıntıları yardımıyla belirlenmektedir [30]. Buradaki terimlerden f_{cr} çatlama gerilmesini, ε_{cr} çatlama anındaki şekil değiştirmeyi, ε_1 ise grafik boyunca herhangi bir andaki şekil değiştirme değerini ifade etmektedir.



Şekil 2.41 Çekme etkisindeki betonun gerilme-şekil değiştirme eğrisi

Betonun çekme etkisi altında koptuğu andaki şekil değiştirme değerinin 0,001 alınabileceği Abaqus User's Guide tarafından belirtilmektedir.

Betonun gerek basınç gerekse çekme dayanımı Eurocode 2 tarafından önerilen ve değeri 1,5 olan malzeme katsayısına bölünmüş ve analizlerde bu değerler kullanılmıştır.

2.8 Sonlu Elemanlar Yöntemi

Sonlu Elemanlar Yöntemi (SEY), yapı mühendisliği, nükleer mühendislik, akışkanlar mekaniği, zemin mekaniği, kaya mekaniği, uçak mühendisliği, elektromanyetik alanlar, termal analiz ve daha sayılabilecek birçok mühendislik ve fizik problemlerinin çözümünde araç olarak kullanılabilen, temel felsefesi mevcut probleme ait sistemin alt parçalara bölünmesi ve nihayetinde bu alt parçaların matematiksel modelinin problemi temsil etmesi esasına dayanır.

Son yıllarda bilgisayar teknolojisindeki hızlı ilerleme sayesinde gelişen hesap yöntemleri arasında çok önemli bir yer edinen sonlu elemanlar yöntemi, oldukça güçlü ve çağdaş bir sayısal hesaplama yöntemidir. Gerçek çözüm anlamına gelen analik çözümün kullanılmasıyla doğada karşılaşılabilen birçok mühendislik probleminin son derece az bir kısmı çözülebilir. Zira analitik çözüm ile, çözüm aranan bölgedeki matematiksel ifadelerin bulunabilmesi, yani sonsuz noktada çözümün gerçekleştirilmesi gerekmektedir. Analitik çözümün yapılması doğrusal olmayan malzeme davranışı, karışık sınır koşulları, üniform olmayan yüklemeler, düzgün olmayan geometri gibi nedenlerle çok daha güçleşmekte hatta olanaksız hale gelebilmektedir. Bazı varsayımlar
ve basitleştirmeler de yapılarak sonlu elemanlar yöntemi sayesinde bu olumsuzluklar bertaraf edilmek suretiyle gerçek çözüme kabul edilebilir bir yakınlıktaki yaklaşık çözüm elde edilebilir [56].

Yapı mühendisliğinde sonlu elemanlar yöntemi kullanılırken, çözümü aranan yapı ya da yapı elemanı, mevcut problemi en iyi biçimde temsil edecek şekilde sonlu sayıda elemana ayrılır. Bu elemanlar birbirleri ile düğüm noktası denen yerler sayesinde ilişki içerisinde bulunurlar. Sonlu elemanlar yönteminde bilinmeyen olarak kabul edilen nicelikler de bu düğüm noktalarındaki yerdeğiştirmelerdir. Sonlu elemanların içindeki yerdeğiştirme değişimi de şekil fonksiyonları olarak adlandırılan fonksiyonlar sayesinde elemanın düğüm noktalarındaki bilinen yerdeğiştirme değerlerinden yararlanılarak belirlenebilir. Yerdeğiştirmeler elde edildikten sonra şekil değiştirmelere oradan da gerilmelere geçilebilir.

Sonlu eleman çözümlemesi düğüm noktalarında kurulmuş olan denge denklemleri vasıtasıyla gerçekleştirilir. Çözüm sırasında, sistem denge denklemleri doğrusal olduğunda yerdeğiştirmeler,

$$\{u\} = [K]^{-1}\{F\}$$
(2.16)

bağıntısıyla kolayca elde edilebilirler. Yani doğrusal problemlerde [K] ile ifade edilen rijitlik matrisi ve {F} ile betimlenen yük vektörü yerdeğiştirmelerden bağımsızdır. Bununla birlikte yapı mühendisliğinde karşılaşılan birçok problemde rijitlik matrisi ve/veya yük vektörü yerdeğiştirmelere bağlı olabilmektedir. Böyle bir durumda geometri değişimlerinin büyük olması, malzeme davranışının doğrusal olmaması veya sınır şartlarının yüklemeye bağlı olmasından dolayı sistem denge denklemleri doğrusal denklem takımı olışturmazlar. Dolayısıyla bu tipteki problemlerin çözümü de yukarıda bahsedildiği gibi doğrudan elde edilemez [29]. Böyle problemlerin çözümünün nasıl gerçekleştirileceği ile ilgili detaylı bilgi bölüm 2. 9 'da verilecektir.

Dikkate alınan problemin sonlu eleman ağı oluşturulurken problemin tipine göre bir boyutlu, iki boyutlu ve üç boyutlu sonlu eleman tipleri kullanılır. Bu tez çalışması kapsamında kullanılan ABAQUS/CAE sonlu elemanlar programında bahsi geçen eleman tiplerinin var olduğu, farklı tipteki problemlerin çözümünü oldukça gerçekçi bir şekilde sağlayacak olan çok zengin bir eleman kütüphanesi bulunmaktadır. Bu programda gerilme analizlerinde, ısı transfer analizlerinde, akustik analizlerde v.b. kullanılmak üzere ayrı ayrı sonlu eleman tipleri mevcuttur. ABAQUS/CAE programında her mesh bölgesi varsayılan olarak atanan bir ya da birden fazla eleman tipine sahiptir. Her eleman tipi, ilgili bölgede kullanılabilen bir eleman şekline tekabül eder. Örneğin Şekil 2. 42 b) 'de görüldüğü gibi kabuk elemanlara ait mesh bölgesi varsayılan olarak atanan quadrilateral (dört kenarlı) ve triangular (üçgen şeklinde) eleman tiplerine sahiptir [49].



Şekil 2.42 ABAQUS/CAE sonlu elemanlar programındaki a) bir boyutlu, b) iki boyutlu ve c) üç boyutlu sonlu eleman tipleri [49]

ABAQUS/CAE programı kütüphanesinde bulunan ve bir boyutlu elamanlar için kullanılan **line** eleman şekline sahip sonlu eleman örneği olarak B31 elamanı verilebilir.

Bu eleman, uzayda iki düğüm noktalı doğrusal bir çubuk eleman olarak tanımlanmıştır. İki boyutlu elemanlar için kullanılan **quadrilateral** ve **triangular** eleman şekilleri vardır. Quadrilateral eleman şekline SFM3D8 elemanı örnek olarak verilebilir. Bunun anlamı, sekiz düğüm noktalı dörtgensel yüzey elamandır. Triangular eleman şekline STRI65 örnek olarak verilebilir. Bunun anlamı da altı düğüm noktalı, herbir düğüm noktasında beş tane serbestliği bulunan üçgensel tipte, ince kabuk elemandır. Üç boyutlu elemanlar için ise **tetrahedra**, **triangular prism** ve **hexahedra** eleman şekilleri kullanılmaktadır. Hexahedra eleman şekline C3D8 elemanı örnek olarak verilebilir. Bunun anlamı, sekiz düğüm noktalı doğrusal tuğla elemandır. Triangular prism eleman şekline C3D15 elemanı örnek olarak verilebilir. Bu eleman, onbeş düğüm noktalı parabolik üçgensel bir prizma olarak tariflenmiştir. Tetrahedra eleman şekline ise C3D10 elemanı örnek verilebilir. Bu eleman on düğüm noktalı parabolik bir dörtyüzlüdür [49].

Yukarıdaki elemanların özellikleri açıklanırken doğrusal ve parabolik ifadeleri kullanılmıştır. Bu durum ABAQUS/CAE programında *Geometric Order* olarak ifade edilen özellikten kaynaklanmaktadır. Bu özellik sayesinde herbir sonlu elemanda kullanılan şekil fonksiyonunun doğrusal mı yoksa parabolik mi olması gerektiği belirlenir. Örneğin bu sayede eleman içinde bulunan bir noktadaki şekil değiştirme değeri düğüm noktalarındaki şekil değiştirme değerlerinden yola çıkılarak doğrusal ya da parabolik nitelikteki şekil fonksiyonlarıyla belirlenebilir. Büyük şekil değiştirmelerin beklendiği durumlarda parabolik şekil fonksiyonlarının kullanılması daha doğru sonuçlar vermektedir. Buradan hareketle bu çalışma kapsamında 17 Ağutos 1999 Kocaeli Depremi 'nin ivme kaydına tabi tutulan yapılarda oluşabilecek muhtemel büyük şekil değiştirmelerin göz önünde bulundurulabilmesi amacıyla şekil fonksiyonları parabolik olarak seçilmiştir.

Bu tez çalışmasında C3D10 tipi eleman kullanılmıştır. Bugüne kadar yapılan çalışmalar aynı eleman sayısı için hexa tipinde eleman kullanmanın tetra eleman kullanmaya nazaran doğruluğunun daha yüksek olduğunu ortaya koymuştur. Fakat bu çalışmadaki modellerin hexa tipi elemanlarla alt bölgelere ayrılması problemli bir durum oluşturduğu için tetrahedron elemanlar kullanılmıştır. Hexahedron elemanlarla modelleme yapılsaydı 15000 – 20000 civarında eleman kullanılacaktı. Fakat bu çalışmada tetrahedron elemanlarla 90000 – 120000 civarında eleman kullanılarak analizler gerçekleştirilmiştir. Yukarıda aynı eleman sayısı kullanıldığı takdirde hexa elemanlarla modellenen analizlerde daha doğru sonuçlar elde edildiği belirtilmişti. Tetra elemanların daha fazla miktarda kullanılmasıyla da bu dezavantaj nispeten giderilmiştir. Fazla eleman kullanmanın zaman maliyeti açısından getireceği dezavantajlı durum ise yüksek performanslı bilgisayar kullanmakla minimize edilmiştir.

2.9 Doğrusal Olmayan Çözüm Yöntemleri

Sonlu elemanlar yöntemine ait denge denkleminin genel anlamda,

$$[K]\{\Delta\} = \{F\} \tag{2.17}$$

şeklinde olduğu söylenebilir.

Doğrusal problemlerde rijitlik matrisi [K] ve kuvvet vektörü {F} sabit olup yerdeğiştirmelerden { Δ } bağımsızdırlar. Çünkü malzeme özellikleri yerdeğiştirmenin ve gerilmenin bir fonksiyonu değildir. Öte yandan doğrusal olmayan problemlerde rijitlik matrisi ve kuvvet vektörü yerdeğiştirmelerin bir fonksiyonudur. Bu yüzden doğrusal olmayan denklemlerin çözümü iteratif bir süreci gerektirmektedir.

Genellikle doğrusal olmayan denklemlerin çözümü için üç temel yöntem kullanılır. Bunlar Artımsal Yöntem, Newton-Raphson ya da İterasyon Yöntemi ve Artımsal İterasyon Yöntemidir [57].

2.9.1 Artımsal Yöntem

Bu yöntemde, k artım sayısını göstermek üzere F toplam yükü bu artım sayısı kadar yükün toplanmasıyla elde edilir. Bu durum,

$$\{F\} = \sum_{i=1}^{k} \{\delta F_i\}$$
(2.18)

şeklinde ifade edilir. Şekil 2. 43 'te görüldüğü gibi ilk yük artımı için $[K_0]$ başlangıç rijitlik matrisi kullanılır. i'inci artım için rijitlik matrisi, (i-1) 'inci yük artımı sonundaki mevcut gerilme-şekil değiştirme ilişkisine göre belirlenir.

$$[K_{i-1}]\{\delta\Delta_i\} = \{\delta F_i\} \tag{2.19}$$

Burada $[K_{i-1}]$ ifadesi $\{\Delta_{i-1}\}$ in bir fonksiyonudur. Bu durumda i inci yük artımındaki toplam yerdeğiştirme vektörü,

$$\{\Delta_i\} = \sum_{j=1}^i \{\delta \Delta_j\}$$
(2.20)

ile belirlenir.



Şekil 2.43 a) Artımsal yöntem ve b) değiştirilmiş artımsal yöntem [57]

Bu yöntemin dezavantajlarından birisi yaklaşık çözümün her artımda gerçek çözümden biraz daha uzaklaşmasıdır (Şekil 2.43). Bu kusuru gidermek için yük terimine düzeltme uygulanır. Bu düzeltme terimi herbir artımdaki dengelenmemiş yüklerin hesabından yola çıkılarak elde edilir. i 'inci adımda dengelenmemiş yük $\{F_U\}$, uygulanan artım yükü $\{F_i\}$ ile rijitlik matrisinin mevcut yerdeğiştirme vektörüyle çarpımından hesaplanan kuvvet vektörü $\{F_R\}$ 'nin farkından hesaplanır. Örneğin i 'inci artım için bu durum,

$$\{\Delta_{i+1}\} = \{\Delta_i\} + [K_i]^{-1}[\{\delta F_{i+1}\} + (\{F_i\} - \{F_R\})]$$
(2.21)

ile ifade edilir.

Dengelenmemiş kuvvetlerin sisteme uygulanmasıyla, herbir artımda uygulanan yük düzeltilir ve gerçek çözümden uzaklaşma durumu azaltılmış olur [57]. Ayrıca bu yöntemin doğruya yakın sonuçlar verebilmesi için adım aralıklarının oldukça küçük tutulması zorunluluğu vardır.

2.9.2 Newton-Raphson Yöntemi ya da İterasyon Yöntemi

Bu yöntemde toplam yük uygulanır ve iterasyonlara tatmin edici bir yakınsaklık kriteri sağlanıncaya kadar devam edilir. Artımsal yönteme benzer şekilde, ilk iterasyon başlangıç rijitlik matrisiyle başlar ve sonraki iterasyonlar için rijitlik matrisi önceki iterasyon sonuçlarına dayalı olarak hesaplanır. Bu hesaplanan rijitlik tanjant rijitliği olarak adlandırılır. Her iterasyondan sonra, dengelenmemiş kuvvetler hesaplanır ve bir sonraki iterasyonda yük olarak uygulanır. i 'inci iterasyon için dengelenmemiş kuvvet vektörü (2.22) 'de olduğu gibi elde edilir.

$$\{F_U\} = \{F\} - \{F_R\} \tag{2.22}$$



Şekil 2.44 a) Tanjant rijitlik yöntemi ve b) başlangıç rijitlik yöntemi [57]

Burada {*F*} uygulanan toplam yük, {*F_R*} ise bir önceki rijitlik matrisinin mevcut yerdeğiştirme vektörüyle çarpımından elde edilen kuvvet vektörüdür. Dengelenmemiş kuvvetin bilinmesi sayesinde {*F_U*} ya karşılık gelen { $\delta \Delta_i$ } yerdeğiştirme artımı (2.23) 'te olduğu gibi hesaplanır.

$$[K_{i-1}]\{\delta\Delta_i\} = \{F_U\}$$
(2.23)

Öte yandan i 'inci iterasyondan sonraki toplam yerdeğiştirme Artımsal Yöntem 'dekine benzer şekilde (2.24) 'te olduğu gibi hesaplanır.

$$\{\Delta_i\} = \sum_{j=1}^i \{\delta \Delta_j\}$$
(2.24)

Değiştirilmiş Newton-Raphson adıyla anılan bir başka yöntem daha vardır. Bu yöntemde tüm süreç için esas itibarı ile başlangıç rijitliği olan tanjant rijitliği, ya hiç güncellenmez ya da çok nadiren güncellenir. Bu yüzden karmaşık yapılarda rijitlik matrisinin herbir iterasyonda tekrarlanmasından kaçınılmış olur. Şekil 2. 44 'te görüldüğü gibi bu yöntem, yakınsamanın sağlanabilmesi için birçok iterasyon döngüsüne ihtiyaç duymaktadır.

2.9.3 Artımsal-İterasyon Yöntemi

Bu yöntem daha önce bahsi geçen iki yöntemin birleştirilmesiyle elde edilmiştir. Bu yöntemde yük, parçalara ayrılmak suretiyle artımsal olarak uygulanır (Şekil 2.45). Herbir yük artımının uygulanmasından sonra iterasyona geçilir. i 'inci yük artımının uygulanmasından sonra, ilk iterasyon için, bir önceki yük artımının sonunda, (i-1)'inci artımın sonunda, hesaplanan tanjant rijitliği, mevcut iterasyon için artımsal yerdeğiştirmeyi hesaplamak amacıyla kullanılır.

Yerdeğiştirme artımının bilinmesiyle,

$$\{\varepsilon\} = [B]\{\Delta_i\} \tag{2.25}$$

bağıntısı yardımıyla artımsal şekil değiştirmeler, $\delta \varepsilon_i$, hesaplanır ve toplam şekil değiştirme bir önceki toplam şekil değiştirmeye, $\{\varepsilon_i\}$, artımsal şekil değiştirmenin eklenmesiyle hesaplanır. Toplam şekil değiştirmeye karşılık gelen gerilme ve düğüm noktası iç kuvvetleri bulunur ve daha sonra iç kuvvetler ile dış kuvvetler arasındaki denge kontrol edilir. Eğer $\{\delta F_U\}$ olarak adlandırılan herhangi bir arta kalan bir kuvvet varsa başka bir iterasyonun daha gerekli olduğu anlaşılır ve bu dengelenmemiş kuvvetler ters işaretli olacak şekilde yeni düğüm noktası kuvvetleri olarak uygulanır. İterasyon süreci, iç ve dış kuvvetler arasındaki denge daha önce sınırı belirlenen tatmin edici bir yakınsaklık ile sağlanıncaya kadar tekrarlanır. Artımsal-İterasyon yönteminin daha önce tanımlanan iki yönteme göre doğrusal olmayan analizlerde kullanımının daha uygun olduğu belirtilebilir [57]. Bu çalışma kapsamında kullanılan ABAQUS/CAE sonlu elemanlar programında yapılan analizlerde de Artımsal-İterasyon yöntemi kullanılmıştır.



Şekil 2.45 Artımsal-İterasyon Yöntemi [57]

BÖLÜM 3

YAPILAN ÇALIŞMALAR, BULGULAR ve İRDELEME

3.1 Analizlerde Kullanılacak Malzeme Verilerinin ve Modellerin Oluşturulması

Bu tez çalışması kapsamında ABAQUS/CAE v6.14 sonlu elemanlar programı bünyesinde bulunan *Concrete Damaged Plasticity* malzeme modeli kullanılmıştır. Bu malzeme modelinde, bölüm 2.6.1.4'te detaylı bir şekilde ifade edilen ve **plasticity** olarak adlandırılan parametrelerden *dilation angle*'ın değeri 36°,*eccenticity'nin* değeri 0,059, σ_{b0}/σ_{c0} 'ın değeri 1,16, K'nın değeri 0,667 ve son olarak *viskozite* parametresinin değeri de 0 olarak dikkate alınmıştır.

Bunlara ek olarak Eurocode 2'den beton malzemeye ait elastisite modülü **E**, 36000 MPa poisson oranı **v**, 0,2 ve özkütle değeri ρ , 2400 kg/m³ olarak alınmıştır. Hesaplamalarda karakteristik basınç dayanımı 45 MPa olan ve **C45** ile sembolize edilen beton kullanılmıştır. Beton malzemeye ait analizlerde kullanılan dayanım, Eurocode 2 tarafından belirtilen ve karakteristik dayanımın malzemeye ait kısmi güvenlik katsayısına bölünmesiyle elde edilen hesap dayanımı olarak kullanılmıştır. Kısmi güvenlik katsayısı değeri bu standartta beton için 1,5 olarak önerilmiştir. Dolayısıyla f_{cd} ile tariflenen betona ait hesap dayanımı 30 MPa olarak dikkate alınmıştır. Öte yandan yine bu standarttan yola çıkılarak çekme gerilmeleri altındaki betonun davranışı modellenirken, C50 ve daha altındaki dayanım sınıfında bulunan betonlar için önerilen,

$$f_{ctm} = 0.30 f_{ck}^{(2/3)} \tag{2.26}$$

bağıntısından yola çıkılarak betonun ortalama çekme dayanımı elde edilmiş, daha sonra ise bunun 0,7 katı alınarak betonun minimum çekme dayanımı anlamına gelen f_{ctk} , 0,05 'ya ait değer hesaplanmıştır. Daha sonra ise bu değer malzeme katsayına bölünerek f_{ctd} ile tariflenen betonun hesap çekme dayanımı değeri 1,771 olarak elde edilmiş ve hesaplarda bu değer kullanılmıştır. Bu değer (2.15) ile belirtilen ve f_{cr} ile sembolize edilen, betonun çekme etkisindeki çatlama gerilmesi değerinin kendisidir. Elde edilen tüm bu veriler kullanılarak (2.13)'te verilen bağıntı ile basınç etkisindeki betona ait gerilme-şekil değiştirme grafiği, (2.14) ve (2.15)'te verilen bağıntı ile ise çekme etkisindeki betona ait gerilme-şekil değiştirme grafiği çizilmiştir. Buradan yola çıkılarak da Concrete Damaged Plasticity modeline ait gerilmeye karşılık inelastik şekil değiştirme ve çatlama şekil değiştirmesi grafikleri bölüm 2.6.1.1'de detaylı bir şekilde ifade edildiği gibi çizilmiş ve ABAQUS/CAE programına bu grafiklerin çizilmesine ait sayısal değerler girilmiştir. Bu grafikler Şekil 3.1 ve Şekil 3.2'de gösterildiği gibi çizilmiştir. Bunun yanında bölüm 2.6.1.2'de verilen malzemede hasarın tanımlanması ve bölüm 2.6.1.3'te verilen rijitlik iyileşmesi durumlarına ait elde edilen sayısal değerler de ABAQUS/CAE programına girilmiştir.

Ayrıca Eurocode 2'de C45 betonu için ε_{c1} ile ifade edilen maksimum gerilmeye karşılık gelen şekil değiştirme değeri 0,0024 ve ε_{cu1} ile belirtilen kopma anındaki şekil değiştirme değeri de 0,0035 olarak alınması önerilmiştir. Bunların yanında, basınç gerilmelerine maruz betonun pik gerilme değerinin %40'ı mertebesine kadar doğrusal davrandığı, bu andan sonra ise doğrusal olmayan bir davranış sergilediği belirtilmektedir.

Öte yandan bu tez çalışması kapsamında, Şekil 3.3'te verilen basınç etkisindeki C45 betonuna ait hasar-inelastik şekil değiştirme grafiği ve Şekil 3.4'te verilen çekme etkisindeki C45 betonuna ait hasar-çatlama şekil değiştirmesi grafiği kullanılmıştır.



Şekil 3.1 Basınç etkisindeki C45 betonuna ait gerilme-inelastik şekil değiştirme



Şekil 3.2 Çekme etkisindeki C45 betonuna ait gerilme-çatlama şekil değiştirmesi



Şekil 3.3 Basınç etkisindeki C45 betonuna ait hasar-inelastik şekil değiştirme



Şekil 3.4 Çekme etkisindeki C45 betonuna ait hasar-çatlama şekil değiştirmesi

Farklı elemanlar kullanılarak rijitleştirilen yapıların deprem etkisindeki doğrusal olmayan davranışlarının incelendiği bu çalışmada Model 1, Model 2, Model 3 ve Model 4 olarak adlandırılan dört tip yapı modeli oluşturulmuştur. Bunlardan Model 1 geleneksel çerçeve sistemi, Model 2 köşegen eğik elemanlı sistemi, Model 3 X tipindeki eğik elemanlı sistemi ve Model 4 ise betonarme perde ile rijitleştirilen sistemi ifade etmektedir. Yapılan

önboyutlandırma hesabına göre tüm yapılar için geçerli olmak üzere kenar kolonların enkesit boyutları 50 x 50 cm, orta kolonların enkesit boyutları ise 60 x 60 cm olarak belirlenmiştir. Ayrıca kirişler 25 x 50 cm enkesit boyutlarında ve döşeme plak kalınlığı ise 12 cm olarak seçilmiştir. Dört modelde bulunan tüm rijitleştirici elemanların enine boyutları kirişlerle aynı olacak şekilde yani 25 cm olarak seçilmiştir. Köşegen eğik elemanlı ve X tipi eğik elemanlı sistemlerin enkesitlerine ait yükseklik değeri de 50 cm olarak belirlenmiştir.

Ayrıca planda her iki yönde de simetriye sahip bu sistemde kenar akslar arası mesafe 4m, orta akslar arası mesafe ise 5m olarak dikkate alınmıştır. Bunun yanında kat yüksekliği 3m olup tüm yapılar 10 kat olarak modellenmişir.

Bu çalışma kapsamında Şekil 3.5'teki geleneksel çerçeve sistem, Şekil 3.6'daki köşegen eğik elemanlı sistem, Şekil 3.7'deki X tipi eğik elemanlı sistem ve Şekil 3.8'deki betonarme perdeli sistem kullanılmıştır.



Şekil 3.5 Model 1 – Geleneksel Çerçeve Sistem



Şekil 3.6 Model 2 – Köşegen Eğik Elemanlı Sistem



Şekil 3.7 Model 3 – X Tipi Eğik Elemanlı Sistem



Şekil 3.8 Model 4 – Betonarme Perdeli Sistem

Bu sistemler zaman tanım alanında analiz yöntemiyle, 1999 yılında Kocaeli ilinin Gölcük ilçesinde meydana gelen depremin Kocaeli Merkez Meteoroloji İstasyon Müdürlüğü'ne ait doğu-batı doğrultusundaki ivme kaydı altında analiz edilmiştir (Şekil 3.9). 0,005'lik zaman adımıyla tutulan bu kayıtta maksimum ivme değeri 7,53. saniyede oluştuğu için yaklaşık 52 saniyelik olan bu kaydın ilk 9 saniyesi dikkate alınarak analizler gerçekleştirilmiştir. Bu kayıtta maksimum ivme değeri yaklaşık 2,25 m/s² 'dir. Analizlere başlamadan önce yapılan zaman adımını belirleme işlemlerine geçmeden önce ise 0,005'lik bu ivme kaydı kullanılarak her iki zaman adımının arası beş parçaya bölünmek suretiyle 0,001'lik ivme kaydı oluşturulmuştur.



Şekil 3.9 Kullanılan deprem ivme kaydının a) tamamı ve b) 9 sn'lik kısmı

Yukarıda bahsi geçen zaman tanım alanında analiz yönteminde (*time-history analysis*) adım adım çözüm yapılmak suretiyle yapıya ait genel davranış elde edilmeye çalışılır. Dinamik yüklere maruz kalan bir sistemin matematiksel modeli oluşturulduktan sonra yaygın şekilde bilinen hareket denklemi olan $m\ddot{u}(t) + c\dot{u}(t) + ku(t) = p(t)$ ikinci dereceden adi diferansiyel denklemi elde edilmektedir. Fakat bu denklemin analitik çözümü her zaman mümkün olmadığı için bu tür denklemlerin çözülebilmesi amacıyla yaklaşık çözümler veren sayısal integrasyon yöntemleri geliştirilmiştir [58].

Bu tez çalışması kapsamında, ABAQUS/CAE sonlu elamanlar programındaki Dynamic Implicit ile analizler gerçekleştirilmiştir. Burada doğrudan integrasyon yöntemi kullanılmaktadır. ABAQUS/CAE programında çözüm tekniği olarak "Full Newton" seçildiği takdirde Hilber-Hughes-Taylor zaman integrasyon operatörü kullanılmaktadır. Hilber-Hughes-Taylor, Newmark- β 'nın geliştirilmiş bir versiyonudur [49]. Doğrusal olmayan dinamik denge denklemlerinin çözümünde ise Artımsal-İterasyon yönteminin kullanıldığı daha önce belirtilmişti. Bu konularda daha detaylı bilgi edinmek için Abaqus User's Guide'dan yararlanılabilir.

Zaman tanım alanında hesap yönteminde zaman adım aralığı Δt , doğrusal analizlerde daima sabit alınabilir. Fakat hızın değişimine bağlı olarak, doğrusal olmayan analizlerde bu adım aralığının kendi içerisinde alt adımlara bölünmesiyle hesap yapılması gerekebilir. Sayısal integrasyon yöntemlerinde Şekil 3.10'da görüldüğü gibi her adımdaki değişken parametreleri hesap edilerek, her p_i kuvvetine karşı u_i , \dot{u}_i , \ddot{u}_i değerleri bulunur ve sistemin davranışı elde edilmiş olur [58].



Şekil 3.10 Grafik olarak adım adım çözümlemenin gösterimi [58]

3.2 ABAQUS/CAE v6.14 Sonlu Elemanlar Programı ile Modellemelerin Yapılması

Bu bölümde ABAQUS/CAE v6.14 sonlu elemanlar programı ile bir yapının zaman tanım alanında hesap yöntemiyle deprem etkileri altındaki doğrusal olmayan analizinin nasıl yapılacağı adım adım olarak detaylı bir şekilde anlatılmıştır. Programa ait menü ve alt menüler tanıtılarak bu menüler sayesinde modellemenin nasıl yapılacağı ile ilgili bilgiler verilmiştir.

3.2.1 Model Ağacı

Model ağacı, verilerin girildiği ve modellemenin gerçekleştirildiği, Abaqus ana ekranının sol tarafında bulunan kısımdır (Şekil 3.11). Burada bulunan alt bölümler sayesinde modellerin çizilmesi, malzemelerin tanımlanması, kesitlerin atanması, analiz tipinin seçilmesi, yüklerin ve sınır şartlarının tanımlanması, şayet varsa elemanlar arası etkileşimlerin modellenmesi ve elemanların sonlu elemanlara ayrılması gibi işlemler yapılabilmektedir.



Şekil 3.11 Abaqus programına ait model ağacı

3.2.2 Kısım (Parts) Menüsü

Bu menüde elemanlara ait geometrilerin oluşturulması işlemleri gerçekleştirilir. Bu amaçla model ağacındaki "*Parts*" ikonuna çift tıklandığı zaman ekrana Şekil 3.12'deki pencere açılacaktır. Açılan pencereden, tüm elemanlar solid olarak modelleneceği için *Modeling Space* olarak **3D**, *Type* olarak **Deformable** ve *Base Feature* olarak da *Shape* kısmından **Solid**, *Type* kısmından ise **Extrusion** seçilir. En alttaki *Approximate size* kısmına da her bir karelajın kenarının 1 m olmasını sağlamak amacıyla **40** girilebilir. Bu arada Abaqus programında birim kavramı geçerli değildir. Birim kontrolü kullanıcı tarafından yapılmaktadır. Bu çalışmada birim olarak kuvvetler için Newton, uzunluklar için metre ve zaman için de saniye kullanılmıştır. *Approximate size* kısmına ilgili değer girildikten sonra *Continue* ikonuna tıklanır ve küçük karelajlardan ibaret olan açılan sayfada, sayfanın solunda açılan menüler vasıtasıyla elemanların çizim işlemleri yapılabilir.

÷ (Create	Part ×
Name: Part-1		
Modeling Spa	ice	
● 3D () 2D	Planar	○ Axisymmetric
Туре		Options
Deformab	le	
O Discrete rig	gid	Nene sveileble
O Analytical	rigid	None available
○ Eulerian		
Base Feature		
Shape	Туре	
Solid	Extrus	ion
◯ Shell	Revolu	ution
⊖ Wire	Sweep	0
⊖ Point		
Approximate siz	ze: 40	

Şekil 3.12 Model bilgi girişinin yapılışı

Yukarıda anlatılan şekliyle sadece bir yapı elemanı, örneğin bir kolon veya bir kiriş, modellenebilmektedir. Yapıya ait tüm elemanların modellenebilmesi için ya bu işlemlerin her bir eleman için tekrarlanması ya da benzer özellikteki elemanların gruplandırılıp kopyalanması gerekmektedir. İkinci alternatife ait durumun bile büyük bir yapının modellenmesi sürecinde ciddi bir zahmet getireceği aşikardır. Ardından bu elemanlar modellendikten sonra, sistemdeki herbir elemanın kendisiyle etkileşim halinde bulunan elemanlarla temas özelliklerinin tanımlanması gerekir. Bu işlem model ağacındaki (Constraints) ikonuna tıklanarak açılan pencerede Şekil 3.13'te gösterildiği gibi Tie Constraint seçeneğinin tıklanıp ilgili kısımların doldurulması ile gerçekleştirilir.

Create Constraint
Name: Constraint-1
Туре
Tie
Rigid body
Display body
Coupling
Adjust points
MPC Constraint
Shell-to-solid coupling
Embedded region
Equation
Continue Cancel

Şekil 3.13 Elemanların Tie Constraint ile birbirine bağlanması

Bu tez çalışmasında, yapı modellendiği için ve bu yapı da yüzlerce elemandan oluştuğu için herbir elemanın modellenmesi ve birbirleriyle olan etkileşimlerinin tanımlanması gibi ciddi bir zorlukla karşılaşılmaktadır. Bunu aşmak için bu çalışmada, tüm yapı AutoCAD 2016 programı ile programın *"merge"* özelliği sayesinde tek bir part halinde modellenmiş ve daha sonra bu model Abaqus programına *"import"* edilmiştir. Bu *import* işlemi *parts* ikonuna sağ tıklandıktan sonra, import denilerek gerçekleştirilmiştir. Yapılan bu işlem sayesinde hem elemanların tek tek modellenmesi zorunluluğu hem de tüm bu elemanların birbirleriyle temas özelliklerinin tanımlanması zorunluluğu ortadan kalkmıştır.

3.2.3 Malzeme (Materials) Menüsü

Bu menüde malzemelere ait özellikler tanımlanabilmektedir. Bu menüye erişebilmek için model ağacındaki *"materials"* ikonuna çift tıklanır ve ekrana Şekil 3.14'teki pencere gelir. Açılan pencerede *name* kısmına malzemenin adı yazılır. Ardından **General** >> **Density** kısmından malzemeye ait özkütle değeri girilir. Daha sonra **Mechanical** >> **Elasticity** >> **Elastic** kısmından ise malzemeye ait elastisite modülü ve poisson oranına ait veriler girilir. Bu işlemlerden sonra ise daha önce bahsi geçen Concrete Damaged Plasticity modeline ait veriler girilir. Bunun için **Mechanical** >> **Plasticity** >> **Concrete Damaged Plasticity** kısmından bu malzeme modeline ait *"plasticity, compressive behavior ve tensile behavior"* kısımlarına ait veriler girilir. Ayrıca *Concrete Damaged Plasticity* modülünde iken *Suboptions* bölümünden *"compression damage ve tensile damage"* ile ilgili kısımlar doldurularak malzemede hasar tanımlanması işlemleri de gerçekleştirilmiş olur. Son olarak *OK* ikonuna tıklanmasıyla malzemenin tanımlanmasına ait işlemler tamamlanmış olur.

Description	· · ·				
Descript	lion:				1
Mater	ial Behaviors				
Densit	у				
Elastic					
Concr	ete Damaged Plas	ticity			
Con	crete Compressior	n Damage			
Con	crete Tension Dam	nage			
Gene	ral <u>M</u> echanical	Thermal Elect	rical/Magnetic	<u>O</u> ther	4
					[
Concr	ete Damaged Plas	ticity			
Plast	ticity Compressi	ve Behavior Ten	sile Behavior		
Plast	icity Compressi	ve Behavior Ten	sile Behavior		— Culturations
Plast	icity Compressi se strain-rate-dep	ve Behavior Ten endent data	sile Behavior		▼ Suboptions
Plast	se strain-rate-depose temperature-de	ve Behavior Ten endent data ependent data	sile Behavior		▼ Suboptions
Plast	ticity Compressi se strain-rate-dep se temperature-de ber of field variab	endent data ependent data les: 0	sile Behavior		▼ Suboptions
Plast	ticity Compressi se strain-rate-dep se temperature-de ber of field variab ta	endent data ependent data les: 0	sile Behavior		 Suboptions
Plast	compressi se strain-rate-dep se temperature-de ber of field variab ta Yield	ve Behavior Ten endent data ependent data les: 0 -	sile Behavior		▼ Suboptions
Plast	icity Compressi se strain-rate-dep se temperature-de uber of field variab ta Yield Stress	ve Behavior Ten endent data ependent data les: 0 + Inelastic Strain	sile Behavior		▼ Suboptions
Plast	icity Compressi se strain-rate-dep se temperature-de uber of field variab ta Yield Stress 12000000	ve Behavior Ten endent data ependent data les: 0 Inelastic Strain 0	sile Behavior		▼ Suboptions
Plast U: U: Num Dat	compressi se strain-rate-depo se temperature-de uber of field variab ta Yield Stress 12000000 21532695.09	ve Behavior Ten endent data ependent data les: 0 - ve linelastic Strain 0 0.00030187	sile Behavior		▼ Suboptions
Plast U: U: Num Dat	compressi se strain-rate-depose se temperature-de ber of field variab ta <u>Yield</u> Stress 12000000 21532695.09 28019017.43	ve Behavior Ten endent data ependent data les: 0 - Inelastic Strain 0 0.00030187 0.000821694	sile Behavior		▼ Suboptions
Plast U: U: Num Dat 1 2 3 4	compressi se strain-rate-depose se temperature-de ber of field variab ta <u>Vield</u> Stress 12000000 21532695.09 28019017.43 30000000	ve Behavior Ten endent data ependent data les: 0 ↓ Inelastic Strain 0 0.00030187 0.000821694 0.001566667	sile Behavior		▼ Suboptions
Plast U: U: Num Dat 1 2 3 4 5	compressi se strain-rate-dep se temperature-de ber of field variab ta <u>Yield</u> Stress 12000000 21532695.09 28019017.43 30000000 27472426.47	ve Behavior Ten endent data ependent data les: 0	sile Behavior		▼ Suboptions
Plast U: U: Num Dat 1 2 3 4 5	compressi se strain-rate-dep se temperature-de uber of field variab ta <u>Yield</u> Stress 12000000 21532695.09 28019017.43 30000000 27472426.47	ve Behavior Ten endent data ependent data les: 0 € Inelastic Strain 0 0.00030187 0.000821694 0.001566667 0.002736877	sile Behavior		▼ Suboptions

Şekil 3.14 Malzemenin tanımlanması

3.2.4 Kesitler (Sections) Menüsü

Bu menüde elemanlara kesit atanması işlemleri gerçekleştirilmektedir. Bu amaçla model ağacındaki "*Sections*" ikonuna çift tıklanır ve açılan pencerede *name* kısmına kesitin adı yazılır (Şekil 3.15). Yine bu pencerede *Category* kısmından **Solid**, *Type* kısmından ise **Homogeneous** seçilerek *Continue* denir. Daha sonra açılan pencerede ise kesite atanması istenen malzeme seçilerek *OK* ikonuna tıklanır. Kesit tanımlanması işlemi tamamlandıktan sonra kesit atanması işlemine geçilir. Bunun için *Sections* menüsünde iken sayfanın solunda bulunan *Assign Section* (\bigcirc) ikonuna tıklanarak sayfanın aşağı kısmında çıkan "*Select the regions to be assigned a section*" bilgisi uyarınca ana ekrandaki modelin tamamı seçilir ve *Done* daha sonra da *OK* ikonlarına tıklanarak kesit atanması işlemleri de tamamlanmış olur.

\$	Create Section ×
Name: Kesit	t
Category	Туре
Solid	Homogeneous
🔿 Shell	Generalized plane strain
⊖ Beam	Eulerian
◯ Fluid	Composite
◯ Other	
Continu	e Cancel

Şekil 3.15 Elemanlara kesit atanması işlemi

3.2.5 Birleştirme (Assembly) Menüsü

Bu menüde, kesitleri atanan modellerin birleştirilmeleri sağlanarak tek bir platformda yer almaları amaçlanmaktadır. Bu tez çalışmasında, ele alınan yapı tek part olarak modellendiği için bu tek parçanın assembly aşaması gerçekleştirilmiştir. Bu amaçla model ağacından *"Assembly"* alt menüsüne ait ikona çift tıklanarak sol tarafta açılan menüden *Create Instance* () seçilir. Ardından, açılan pencerede Şekil 3.16'da olduğu gibi birleştirilmesi istenen parça ya da parçalar seçilir ve *OK* ikonuna tıklanarak bu menüye ait yapılması gereken işlemler tamamlanmış olur.

♣ Create Instance ×				
Create instances from:				
Parts				
Model 3				
Instance Type				
A meshed part has been selected, so				
the instance type will be Dependent.				
Note: To change a Dependent instance's mesh, you must edit its part's mesh.				
Auto-offset from other instances				
OK Apply Cancel				

Şekil 3.16 Assembly menüsünün kullanımı

3.2.6 Adımlar (Steps) Menüsü

Oldukça kapsamlı olan "Steps" menüsü bünyesinde, ayrı alt menüler olarak da tanımlanabilen Boundary Conditions, Loads, Field Output menüleri de bulunmaktadır. Steps menüsünde esas itibarı ile statik analiz, dinamik analiz, burkulma analizi, modal analiz, geostatik analiz gibi analiz cesitlerinden yapılması istenen analiz ya da analizler seçilir. Menünün adından da anlaşılacağı gibi analiz süreci boyunca hangi adımda hangi analizin yapılacağına, hangi adımda hangi sınır şartlarının ve yük tiplerinin geçerli olacağına v.b. bu menü sayesinde karar verilebilmektedir. Bu menünün bünyesinde initial isminde bir alt menü varsayılan olarak daima yer almaktadır. Örneğin bu initial alt menüsü sayesinde analizin en başından itibaren geçerli olması istenen bir sınır şartı veya yükleme çeşidi varsa bu kriterler bu alt menüde tanımlanabilmektedir. Bu çalışmada da *initial* alt menüsünde deprem analizi yapılacak yapıya ait sınır şartları ve ivme atanması işlemi tanımlanmıştır. Buradan hareketle, öncelikle Şekil 3.17'de görüldüğü gibi boundary conditions alt menüsünde yapıya ait sınır şartları, yani mesnet bağları, atanması işlemleri gerçekleştirilmiştir. Bu amaçla initial menüsü bünyesindeki boundary conditions menüsüne çift tıklanarak açılan pencerede Step kısmından Initial, Category kısmından Mechanical ve Types for Selected Step kısmından da Displacement/Rotation seçildikten sonra Şekil 3.17'de görüldüğü gibi yapının zemin kat kolonlarının alt

kesitlerine mesnet atanması işlemi gerçekleştirilir. Deprem ivmesi x-x yönünde atanacağı için burada, mesnetler atanırken x yönündeki yerdeğiştirme (U1) hariç diğer tüm bağların tutulu olmasına dikkat edilmelidir. Çünkü Abaqus programında ivme atanırken, ivmenin atandığı doğrultudaki yerdeğiştirmenin serbest bırakılması istenmektedir. Mesnetler atanırken zemin kat kolonlarının alt kesitleri seçildikten sonra *Done* ikonuna tıklanır. Ardından Şekil 3.18'deki gibi U2, U3, UR1, UR2, UR3 seçenekleri işaretlendikten sonra *OK* ikonu tıklanarak mesnet şartlarının tanımlanması işlemleri tamamlanmış olur.



Şekil 3.17 Mesnet şartlarının tanımlanması

Edit Boundary Condition
Name: Mesnetler
Type: Displacement/Rotation
Step: Initial
Region: Set-1 🞝
CSYS: (Global) 🔈 🙏
□ U1
✓ U2
✓ U3
✓ UR1
✓ UR2
UR3
Note: The displacement value will be maintained in subsequent steps.
OK Cancel

Şekil 3.18 Mesnet şartlarının seçilmesi

Sınır şartı olarak deprem ivmesi atanmadan önce model ağacındaki *Amplitudes* alt menüsü (Amplitudes) sayesinde 1999 Kocaeli Depremine ait ivme kaydı atanması işlemi gerçekleştirilmelidir. Bu amaçla *Amplitudes* ikonuna çift tıklanır ve açılan pencerede *Name* kısmından atanacak kaydın ismi girilir ve *Type* kısmından ise **Equally spaced** seçilir ve *Continue* denir. Daha sonra Şekil 3.19'da görüldüğü gibi, açılan pencereden *Fixed interval* alanına zaman adımı değeri olan 0,005 girilir. *Amplitude* sütununa da ilgili dosyadan ivme değerleri kopyalandıktan sonra bu değerler yapıştırılır.

\$	Edit Amp	litude	×
Name: k	cocaeli_deprem_k	aydi	
Туре: Е	qually spaced		
Time spa	n: Step time 🛛	•	
Smoothi	ng:		
🖲 Use so	olver default		
O Specif	fy:		
Amplitu	ude Data Basel	ine Correction	
F1			
Fixed in			
	Fime/Frequency	Amplitude	^
1	0	-0.29554	_
2	0.005	-0.25219	
3	0.01	-0.20885	
4	0.015	-0.16551	
5	0.02	-0.12217	
6	0.025	-0.07882	
7	0.03	-0.03548	~
<			>
	OK	Consul	1
	UN	Cancel	

Şekil 3.19 Deprem ivmesine ait kaydın programa girilmesi

İvme kaydı programa tanımlandıktan sonra ivme atanması işlemine geçilir. Bu işlem mesnet şartlarının tanımlanmasına oldukça benzerdir. Yani *initial* menüsü bünyesindeki *boundary conditions* menüsüne çift tıklanarak açılan pencerede *Step* kısmından **Initial**, *Category* kısmından **Mechanical** ve *Types for Selected Step kısmından* da **Acceleration/Angular acceleration** seçildikten sonra Şekil 3.20'de görüldüğü gibi yapının zemin kat kolonlarının alt kesitlerine ivme atanması işlemi gerçekleştirilir.

💠 Create	Boundary Condition	<mark>₩</mark>	<u> </u>
Name: ivme atama Step: Initial			
Procedure: Category Mechanical Fluid	Types for Selected Step Symmetry/Antisymmetry/Encastre Displacement/Rotation		
 Electrical/Magnetic Other 	Velocity/Angular velocity Acceleration/Angular acceleration Connector displacement Connector velocity Connector acceleration		
Continue	Cancel		

Şekil 3.20 Zemin kat kolonlarının alt kesitlerine deprem ivmesinin tanımlanması

İvme atanırken zemin kat kolonlarının alt kesitleri seçildikten sonra *Done* ikonuna tıklanır. Ardından Şekil 3.21'deki gibi A1 seçeneği işaretlendikten sonra *OK* ikonu tıklanarak sınır şartı olarak ivmenin tanımlanması işlemleri tamamlanmış olur. Buradaki A1, deprem ivmesinin x-x doğrultusunda tanımlandığı anlamına gelmektedir.

🜩 – Ee	dit Boundary Condition
Name:	ivme atama
Type:	Acceleration/Angular acceleration
Step:	Initial
Region:	Set-2 📘
CSYS: ((Global) 🔈 🙏
✓ A1	
🗌 A2	
🗌 A3	
AR1	
AR2	
AR3	
	OK Cancel

Şekil 3.21 İvmenin doğrultusunun seçilmesi

Hem mesnetlerin hem de deprem ivmesinin atanmasıyla modele ait sınır şartlarının tanımlanması işlemleri tamamlanmış olur.

Daha sonra, yapılacak olan analiz tipinin seçilmesi amacıyla Steps menüsüne çift tıklanır. Açılan pencereden, deprem analizi yapmaya uygun analiz tipi olan Dynamic, Implicit seçilir, Name kısmına ise "Kocaeli Depremi" yazılır ve Continue denir. Bu işlem vapıldıktan sonra ekranda Şekil 3.22'deki gibi bir pencere açılacaktır. Açılan bu penceredeki Basic sekmesinde bulunan Time period kısmına deprem analizinin süresi olan 9 saniyeye ait değer girilir. Yine bu sekmede "*Nlgeom*" olarak yazılan ve nonlineer geometrik şartların gözönünde bulundurulup bulundurulmamasını ifade eden bir özellik vardır. Bu çalışma kapsamında nonlineer geometri durumu dikkate alınmayacağı için burada off seçeneği seçilir. Daha sonra yine bu penceredeki Incrementation sekmesinde bulunan "Maximum number of increments" kısmına 10000000, "Increment size" olarak "Initial" kısmına 0,0005 ve "Minimum" kısmına da 0,000005 değerleri girilebilir. Ayrıca bu sekmede bulunan Type kısmından da Automatic seçeneği seçilir. Bunun anlamı, herbir zaman adımı için yapılan yükleme anlamına gelen "load step" 'lerin dışında kalan, bu zaman adımlarının arasındaki bir ana tekabül eden yükleme anlamına gelen "substep" 'lere ait aralıkların otomatik olarak belirlenmesidir. Bu penceredeki işlemler tamamlandıktan sonra OK ikonuna tıklanarak bu adım tamamlanmış olur.

Type: Automa	atic () Fixed
Ir annun humbe	nitial Minimum
Maximum increm	ent size: Analysis application default Specify:
Half-increment	Residual
Note: May I	be automatically suppressed when application is not set to transient fidelity.
Toloranco	Analysis product default Specify scale factor:
Tolefance.	O Specify value:

Şekil 3.22 Dynamic, Implicit analiz tipinin tanımlanması

Ardından "Kocaeli_Depremi" ikonu altında bulunan *boundary conditions* alt menüsündeki "ivme atama" kısmına tıklanır. Daha sonra açılan pencerede, Şekil 3.23'teki gibi A1 kısmına **1** değeri girilir ve alt taraftaki *Amplitude* kısmından ise daha önce tanımlanan ivme kaydı seçilir ve *OK* ikonuna tıklanır.

🜩 Ec	dit Boundary Condi	ition ×
Name: ivme a	atama	
Type: Accele	eration/Angular acceler	ation
Step: Kocae	li_Depremi (Dynamic, li	mplicit)
Region: Set-2		
CSYS: (Globa	al)	
Distribution: U	niform	
* 🗹 A1:	1	
A2:		
A3:		
AR1:		radians/time**2
AR2:		radians/time**2
AR3:		radians/time**2
* Amplitude:	kocaeli_deprem_kaydi	► P
* Modified in th	nis step	
OK		Cancel

Şekil 3.23 Deprem ivmesinin atanması

3.2.7 İstenilen Çıktılar (Field Output Requests) Menüsü

Bu menü sayesinde analiz sonuçlarından hangilerinin çözüm dosyasına (ODB dosyası) yazdırılması isteniyorsa onların seçilmesi işlemleri yapılır. Bu arada Abaqus programinin, yaptığı tüm analizlerdeki yüklemeleri zamana bağlı olarak gerçekleştirdiğini belirtmek gerekir. Örneğin basit bir kirişin statik analizi düşünülecek olursa, basit kirişin üzerine uygulanan yük ilk anda sıfır iken kullanıcı tarafından girilen zamanın sonunda da bu değer maksimuma ulaşır. Yani kullanıcı tarafından belirlenen zamanın sonunda bu yükün tamamı uygulanmış olur. Bu yükleme gerçekleşirken ara adımların tanımlanması ise "Field Output Requests" menüsündeki Frequency kısmından yapılır.

Buradan hareketle model ağacındaki *Field Output Requests* alt menüsüne çift tıklanmasıyla ekranda Şekil 3.24'teki pencere açılacaktır. Açılan bu penceredeki *Frequency* kısmından **Every x units of time** seçeneği seçilir. Bunun seçilmesiyle, yan tarafta açılan kutucuğa depremin zaman adımı olan 0,005 veya 0,001 değeri girilir. Ayrıca *Output Variables* kısmından çözüm dosyasına yazdırılması istenen analiz sonuçları, örneğin gerilmeler, şekil değiştirmeler, yerdeğiştirmeler, mesnet tepkileri, hasar değerleri v.b., seçilir ve *OK* ikonuna tıklanır. Bu menüden herhangi bir seçim yapılmaması durumunda program, varsayılan olarak belirlediği zaman adımını kullanarak varsayılan olarak belirlediği sonuçları,

\$	Edit Field Output Request	×
Name:	F-Output-1	
Step:	Kocaeli_Depremi	
Procedure:	Dynamic, Implicit	
Domain:	Whole model	
Frequency:	Every x units of time 🖌 🗙 0.005	
Timing:	Output at exact times	
Output Va	ariables	
Select f	rom list below O Preselected defaults O All O Edit variables	
DAMAGE	C,DAMAGET,E,EE,IE,PE,PEEQ,PEEQT,RF,S,SDEG,U,	
	Traccas	^
	trains	
	isplacement/Velocity/Acceleration	
	proces/Reactions	
	RF, Reaction forces and moments	
	RT, Reaction forces	
[RM, Reaction moments	
[] [CF, Concentrated forces and moments	
[] [SF, Section forces and moments	~
<	>	
Note: So	me error indicators are not available when Domain is Whole Model	or Int
	la seta	
	of repar	
Output at s	hell, beam, and layered section points:	
Use de	faults 🔘 Specify:	
✓ Include	local coordinate directions when available	
	OK	

Şekil 3.24 Yazdırılması istenen analiz sonuçlarının seçilmesi

3.2.8 Ağ (Mesh) Menüsü

Bu menü sayesinde *Parts* menüsüyle geometrisi oluşturulan ve *Sections* menüsüyle de kesit atanması işlemleri tamamlanmış ve sonlu eleman analizi yapılacak olan modelin sonlu sayıdaki elemana bölünmesi işlemi gerçekleştirilmektedir. Bu amaçla model ağacındaki *Parts* menüsü altında bulunan *Mesh* alt menüsüne çift tıklanarak bu menüye ait özelliklerin ekrana gelmesi sağlanır. Buradan ilk olarak Şekil 3.25'te görüldüğü gibi sayfanın üst tarafında bulunan imleçten *Part* seçeneği seçilir.



Şekil 3.25 Mesh işlemi yapılacak olan modelin seçilmesi

Ardından sol taraftaki *Assign Mesh Controls* ikonuna () tıklanır ve ana ekranda bulunan modelin tamamı seçilerek sayfanın altında bulunan *Done* ikonuna tıklanır. Açılan pencerede *Element Shape* olarak **Tet** seçilir ve *OK* denir. Bu sayede sonlu elemanların şeklinin tetra elemanlardan oluşacağı belirlenmiş olur. Daha sonra yine sayfanın sol tarafındaki menüden *Seed Part* ikonuna () tıklanır ve açılan pencerenin *Sizing Controls* bölümünden *Approximate global size* kısmına herbir sonlu elemanın kenarlarının yaklaşık boyutunun ne olması isteniyorsa o değer girilir ve *OK* denir. Bu çalışmada buraya ilk olarak **1** değeri girilmiş daha sonra sistemlerin sonlu eleman sayıları belirlenirken bu değer yeterli yakınsaklık sağlanıncaya kadar küçültülmüştür. Bu işlem tamamlandıktan sonra ise Şekil 3.26'da görüldüğü gibi sayfanın üst tarafındaki menüden *Mesh* >> *Element Type* kısmına tıklanarak ana sayfadaki modelin seçilip *Done* ikonuna tıklanmasıyla Şekil 3.27'deki pencere ekrana gelecektir.



Şekil 3.26 Element Type seçilmesi

Açılan bu pencereden de eleman özellikleri seçilir. Bunun için Şekil 3.27'deki pencerede *Element Library* olarak **Standart**, *Geometric Order* olarak **Quadratic**, *Family* olarak **3D Stress** ve tetra eleman tipi olarak da **C3D10** seçilerek sırasıyla *OK* ve *Done* ikonlarına tıklanır. Daha sonra üstteki menüden *Mesh* >> *Part* kısmına tıklanır ve alt taraftaki

imleçten *Yes* butonuna tıklanarak modelin sonlu elemanlara ayrılması işlemi tamamlanmış olur.

\$	Element Type	X
Element Library Standard Explicit	Family 3D Stress	^
Geometric Order O Linear Quadratic	Cohesive Continuum Shell	~
Hex Wedge Tet	Modified formulation Improved surface stress formulation	
Viscosity: Second-order accuracy:	Ves No	
C3D10: A 10-node quadra Note: To select an element select "Mesh->Contro	atic tetrahedron. shape for meshing, ols" from the main menu bar.	
ОК	Defaults Cancel	

Şekil 3.27 Sonlu elemana ait özelliklerin seçilmesi

Şekil 3.28'de bu çalışma kapsamında yapılan analizlerde kullanılan sonlu eleman tipi görülmektedir.



Şekil 3.28 Analizlerde kullanılan 10 düğüm noktalı C3D10 tipi eleman [49]

Şekil 3.29'da, hazırlanan bir modelin sonlu elemanlara ayrılmış haline ait örnek gösterilmektedir.



Şekil 3.29 Modelin sonlu elemanlara ayrılmış hali

3.2.9 Analiz (Analysis) Menüsü

Model ağacının altındaki kısımda bulunan menüdür (Şekil 3.30). Bu menüdeki Jobs alt menüsünden analizlerin yapılması ile ilgili işlemler gerçekleştirilir.



Şekil 3.30 Analysis menüsünün görünümü

Bu menüdeki *Jobs* alt menüsüne çift tıklanır ve açılan penceredeki *Name* kısmına yapılacak analizin adı yazılır. Daha sonra *Source* kısmından analizi yapılacak olan model seçilerek *Continue* denir. Ardından, açılan pencerede *Memory* sekmesinden RAM üzerinde kullanılması istenen alan belirlenebilmektedir. Yine aynı pencerede,

Parallelization sekmesi altında bulunan *Use multiple processors* bölümüne tıklanarak buradan mevcut bilgisayarın kapasitesine göre kullanılması istenen çekirdek sayısı girilir ve *OK* denir (Şekil 3.31). Bu penceredeki diğer özellikler varsayılan konumunda bırakılabilir.

💠 Edit Job 🗙					
Name: caprazli_0005_87600_eleman					
Model: Model-1					
Analysis product: Abaqus/Standard					
Description:					
Submission General Memory Parallelization Precision					
Use multiple processors 45					
Use GPGPU acceleration 1					
Abaqus/Explicit					
Number of domains: 45					
Parallelization method: Domain 🖌					
Multiprocessing mode: Default					
OK					

Şekil 3.31 Analizin oluşturulması

Daha sonra Jobs alt menüsünde iken sol tarafta bulunan *Job Manager* kısmına () tıklanır ve açılan pencerede de *Submit* ikonuna tıklanmasıyla analiz süreci başlatılmış olur (Şekil 3.32).

\$	×			
Name	Model	Туре	Status	Write Input
caprazli_0005_87600_eleman	Model-1	Full Analysis	None	Data Check
				Submit
				Continue
				Monitor
				Results
				Kill
Create Edit	Сору	Rename	Delete	Dismiss

Şekil 3.32 Analizin başlatılması

Analiz işlemleri tamamlandıktan sonra Şekil 3.32'deki *Results* ikonuna tıklanarak *Visualization* modülüne geçiş yapılıp Şekil 3.33'te olduğu gibi analiz sonuçlarına bakılabilir.



Şekil 3.33 Analiz sonuçları

Ayrıca *Visualization* modülünde iken sol tarafta bulunan menüden *Create XY Data* ikonuna tıklanarak açılan pencereden *ODB Field Output* seçeneği seçilip *Continue* dendikten sonra istenen herhangi bir düğüm noktasına ya da sonlu elemana ait analiz sonuçlarına detaylı bir şekilde bakılabilir (Şekil 3.34).

\$	XY Data from ODB Field Output	×
Steps/Fra	omes (Data will be extracted from the active steps/frames Active Steps/Frame	1es
Variables	Elements/Nodes	
Output	Variables	
Position:	Unique Nodal 🗸	
Click che	eckboxes or edit the identifiers shown next to Edit below.	
	PEMAG: Magnitude of plastic strain	^
	RF: Reaction force	
	S: Stress components	
	SDEG: Scalar stiffness degradation	
▼ ■	U: Spatial displacement	
	Magnitude	
	✓ U1	
	02	
	U3	~
Edit: U.U	J1	
Section p	ooint: O All O Select Settings	
	Save Plot Dismiss	

Şekil 3.34 İstenilen bir düğüm noktasındaki analiz sonuçlarının gösterimi

3.3 Elde Edilen Bulgular ve Bu Bulguların Karşılaştırılması

3.3.1 Analizler için Zaman Adımının ve Sonlu Eleman Sayısının Belirlenmesi

Mühendislikte, harcanan zaman, işlem yükü ve gerçek çözüme kabul edilebilir yakınsaklıktaki doğru çözümlere ulaşabilmek önemli kavramlardır. Harcanan zamanın ve işlem yükünün olabildiğince azaltılarak mümkün olan ve doğruya en yakın çözümün elde edilmesi esastır. Bu amaç doğrultusunda, analizlere başlanmadan önce tüm sistemler için zaman adımının belirlenmesi ve sonlu eleman sayısının belirlenmesi işlemleri gerçekleştirilmiştir. Zaman adımının belirlenmesi için depreme ait 0,005'lik ve 0,001'lik ivme kayıtlarından yararlanılmıştır. 0,001'lik ivme kaydı 0,005'lik ivme kaydından her iki zaman adımının arasının doğrusal olarak beş eşit parçaya bölünmesiyle elde edilmiştir. Buradan hareketle ilk olarak betonarme perdeli sistem için zaman adımının belirlenmesi işlemi gerçekleştirilmiştir. Bu analiz neticesinde, modelin X-Y düzleminin sağ en üst

köşesindeki düğüm noktasına ait (Şekil 3.40, C noktası) 0,005 ve 0,001 zaman adımlarının yatay yerdeğiştirme grafikleri çizilmiştir (Şekil 3.35).



Şekil 3.35 Betonarme perdeli sisteme ait farklı zaman artımları için C noktasının yatay yerdeğiştirmesinin zamanla değişimi

Bu grafikten görüldüğü gibi her iki zaman adımı sonuçları birebir üst üste çakışmıştır. Buradan hareketle zaman adımının belirlenmesi işlemlerinde, perdeli sistemin daha rijit olmasından dolayı diğer sistemler için de yeterli olacağı düşünülerek tüm sistemler için analizlerde kullanılacak uygun zaman adımının 0,005 olarak dikkate alınabileceğine karar verilmiştir.

Sonraki aşamada ise sonlu eleman sayısının belirlenmesine geçilmiştir. Bu amaçla tüm sistemler için eleman sayıları artırılarak yakınsama analizleri yapılmıştır. Aşağıda tüm sistemlerin yakınsama analizlerine ait grafikler verilmiştir. Bu grafikler çizilirken de zaman adımı belirlenirken dikkate alınan düğüm noktasına ait yatay yerdeğiştirme değerleri kullanılmıştır.


Şekil 3.36 Geleneksel çerçeve sistemin farklı sonlu eleman sayıları için C noktasının yatay yerdeğiştirmesinin zamanla değişimi

Şekil 3.36'ya bakıldığı takdirde geleneksel çerçeve sistem için 124000 eleman sayısıyla yapılan analiz sonucunda bu sistem için yakınsama sağlanmaktadır.



Şekil 3.37 Köşegen eğik elemanlı sistemin farklı sonlu eleman sayıları için C noktasının yatay yerdeğiştirmesinin zamanla değişimi

Şekil 3.37'ye bakıldığı takdirde köşegen eğik elemanlı sistem için 95000 eleman sayısıyla yapılan analiz sonucunda bu sistem için yakınsama sağlanmaktadır.



Şekil 3.38 X tipi eğik elemanlı sistemin farklı sonlu eleman sayıları için C noktasının yatay yerdeğiştirmesinin zamanla değişimi

Şekil 3.38'e bakıldığı takdirde 100000 eleman sayısıyla yapılan analiz sonucunda X tipi eğik elemanlı sistem için yakınsama sağlanmaktadır.



Şekil 3.39 Betonarme perdeli sistemin farklı sonlu eleman sayıları için C noktasının yatay yerdeğiştirmesinin zamanla değişimi

Şekil 3.39'a bakıldığı takdirde 92500 eleman sayısıyla yapılan analiz sonucunda betonarme perdeli sistem için yakınsama sağlanmaktadır.

3.3.2 Analizlerden Elde Edilen Bulgular

Bu çalışmada, analiz sonuçlarını değerlendirmek için deprem ivmesi doğrultusundaki maksimum normal gerilmeler ve maksimum yatay yerdeğiştirmeler dikkate alınmıştır. Tüm sistemler için, deprem ivmesine dik doğrultuda bulunan Y-Z düzleminin zemin kat orta kolonunun mesnet kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi grafiği ve deprem ivmesi doğrultusunda bulunan X-Y düzleminin sağ en üstteki düğüm noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi grafiği ve terilmektedir.

Geleneksel çerçeve sistem için göçme anına kadar (6.95'inci sn), diğer sistemlerde ise, sistemler göçmedikleri için, 9 sn boyunca maksimum normal gerilmenin olduğu yer ve değeri, maksimum yatay yerdeğiştirmenin olduğu yer ve değeri, deprem ivmesine dik doğrultuda bulunan Y-Z düzleminin zemin kat orta kolonunun (Şekil 3.40, A kolonu) mesnet kesitine (bkz. Şekil 3.40, B kesiti) ait normal gerilmenin zamanla değişimi ve deprem ivmesi doğrultusunda bulunan X-Y düzleminin sağ en üstteki düğüm noktasına (bkz. Şekil 3.40, C noktası) ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi sunulmuştur.

Normal gerilmenin zamanla değişimi grafikleri çizilmeden önce tüm sistemlerde mesnet bölgesi açısından en büyük gerilmelerin hangi kesitlerde oluştuğu belirlenmiştir. Buna göre tüm sistemlerde en büyük gerilmeler A kolonunun B kesitinde oluşmaktadır. Bu nedenle tüm sistemlerde, bu mesnet kesitine ait normal gerilmeler verilmektedir. Benzer şekilde yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi verilmeden önce tüm sistemlerde en büyük yatay yerdeğiştirmenin hangi noktada oluştuğu belirlenmiştir. Buna göre tüm sistemlerde en büyük yatay yerdeğiştirme C noktasında oluşmaktadır. Bu nedenle tüm sistemlerde, C noktasına ait yatay yerdeğiştirmelerin zamanla değişimi verilmektedir. Belirtilen kolon, kesit ve düğüm noktaları tüm sistemler için aynı şekilde ifade edilmiştir.

Araştırmacıların literatürdeki verilerle karşılaştırabilmesi açısından, bu çalışmanın amacının kapsamı dışında olmasına rağmen, geleneksel çerçeve sistemin C noktasının doğrusal analizinden elde edilen yatay yerdeğiştirmesinin zamanla değişimi Şekil 3.41'de verilmektedir.



Şekil 3.40 Grafiklerin çiziminde dikkate alınan kolon, kesit ve düğüm noktası



Şekil 3.41 C noktasına ait doğrusal analizden elde edilen yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi

3.3.2.1 Geleneksel Çerçeve Sisteme Ait Bulgular

Geleneksel çerçeve sisteme ait maksimum normal gerilme ve maksimum yatay yerdeğiştirme sırasıyla Şekil 3.42 ve Şekil 3.43'te verilmektedir.



Şekil 3.42 Geleneksel çerçeve sisteme ait maksimum normal gerilmenin yeri ve değeri



Şekil 3.43 Geleneksel çerçeve sisteme ait maksimum yatay yerdeğiştirmenin yeri ve değeri

Şekil 3.42'den görüldüğü gibi, geleneksel çerçeve sistemde maksimum normal gerilme değeri 20650 kN/m² olarak 6,725'inci saniyede elde edilmiştir.

Şekil 3.43'ten görüldüğü gibi, geleneksel çerçeve sistemde maksimum yatay yerdeğiştirme değeri 11,85 cm olarak 3,515'inci saniyede elde edilmiştir.

Geleneksel çerçeve sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi ve C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi sırasıyla Şekil 3.44 ve Şekil 3.45'te verilmiştir.



Şekil 3.44 Geleneksel çerçeve sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi



Şekil 3.45 Geleneksel çerçeve sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi

Şekil 3.44'ten görüldüğü gibi, geleneksel çerçeve sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi grafiğine göre, maksimum normal gerilme değeri 1150 kN/m² olarak 2,70'inci saniyede elde edilmiştir.

Şekil 3.45'ten görüldüğü gibi, geleneksel çerçeve sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi grafiğine göre, maksimum yatay yerdeğiştirme değeri 12 cm olarak 3,60'ıncı saniyede elde edilmiştir.

3.3.2.2 Köşegen Eğik Elemanlı Sisteme Ait Bulgular

Köşegen eğik elemanlı sisteme ait maksimum normal gerilme ve maksimum yatay yerdeğiştirme sırasıyla Şekil 3.46 ve Şekil 3.47'de verilmektedir.



Şekil 3.46 Köşegen eğik elemanlı sisteme ait maksimum normal gerilmenin yeri ve değeri



Şekil 3.47 Köşegen eğik elemanlı sisteme ait maksimum yatay yerdeğiştirmenin yeri ve değeri

Şekil 3.46'dan görüldüğü gibi, köşegen eğik elemanlı sistemde maksimum normal gerilme değeri 25560 kN/m² olarak 6,63'üncü saniyede elde edilmiştir.

Şekil 3.47'den görüldüğü gibi, köşegen eğik elemanlı sistemde maksimum yatay yerdeğiştirme değeri 5,04 cm olarak 6,74'üncü saniyede elde edilmiştir.

Köşegen eğik elemanlı sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi ve C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi sırasıyla Şekil 3.48 ve Şekil 3.49'da verilmiştir.



Şekil 3.48 Köşegen eğik elemanlı sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi



Şekil 3.49 Köşegen eğik elemanlı sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi

Şekil 3.48'den görüldüğü gibi, köşegen eğik elemanlı sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi grafiğine göre, maksimum normal gerilme değeri 1100 kN/m² olarak 3,50'inci saniyede elde edilmiştir.

Şekil 3.49'dan görüldüğü gibi, köşegen eğik elemanlı sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi grafiğine göre, maksimum yatay yerdeğiştirme değeri 5 cm olarak 6,80'inci saniyede elde edilmiştir.

3.3.2.3 X Tipi Eğik Elemanlı Sisteme Ait Bulgular

X tipi eğik elemanlı sisteme ait maksimum normal gerilme ve maksimum yatay yerdeğiştirme sırasıyla Şekil 3.50 ve Şekil 3.51'de verilmektedir.



Şekil 3.50 X tipi eğik elemanlı sisteme ait maksimum normal gerilmenin yeri ve değeri



Şekil 3.51 X tipi eğik elemanlı sisteme ait maksimum yatay yerdeğiştirmenin yeri ve değeri

Şekil 3.50'den görüldüğü gibi, X tipi eğik elemanlı sistemde maksimum normal gerilme değeri 26220 kN/m² olarak 3,755'inci saniyede elde edilmiştir.

Şekil 3.51'den görüldüğü gibi, X tipi eğik elemanlı sistemde maksimum yatay yerdeğiştirme değeri 4,9 cm olarak 6,73'üncü saniyede elde edilmiştir.

X tipi eğik elemanlı sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi ve C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi sırasıyla Şekil 3.52 ve Şekil 3.53'te verilmiştir.



Şekil 3.52 X tipi eğik elemanlı sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi



Şekil 3.53 X tipi eğik elemanlı sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi

Şekil 3.52'den görüldüğü gibi, X tipi eğik elemanlı sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi grafiğine göre, maksimum normal gerilme değeri 1100 kN/m² olarak 6.50'inci saniyede elde edilmiştir.

Şekil 3.53'ten görüldüğü gibi, X tipi eğik elemanlı sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi grafiğine göre, maksimum yatay yerdeğiştirme değeri 5 cm olarak 3,3'üncü saniyede elde edilmiştir.

3.3.2.4 Betonarme Perdeli Sisteme Ait Bulgular

Betonarme perdeli sisteme ait maksimum normal gerilme ve maksimum yatay yerdeğiştirme sırasıyla Şekil 3.54 ve Şekil 3.55'te verilmektedir.



Şekil 3.54 Betonarme perdeli sisteme ait maksimum normal gerilmenin yeri ve değeri



Şekil 3.55 Betonarme perdeli sisteme ait maksimum yatay yerdeğiştirmenin yeri ve değeri

Şekil 3.54'ten görüldüğü gibi betonarme perdeli sistemde maksimum normal gerilme değeri 23850 kN/m² olarak 6,655'inci saniyede elde edilmiştir.

Şekil 3.55'ten görüldüğü gibi betonarme perdeli sistemde maksimum yatay yerdeğiştirme değeri 4,29 cm olarak 3,32'inci saniyede elde edilmiştir.

Betonarme perdeli sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi ve C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi sırasıyla Şekil 3.56 ve Şekil 3.57'de verilmiştir.



Şekil 3.56 Betonarme perdeli sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi



Şekil 3.57 Betonarme perdeli sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi

Şekil 3.56'dan görüldüğü gibi, betonarme perdeli sistemin A kolonunun B kesitine ait normal gerilmenin zamanla değişimi grafiğine göre, maksimum normal gerilme değeri 1150 kN/m² olarak 4,20'inci saniyede elde edilmiştir.

Şekil 3.57'den görüldüğü gibi, betonarme perdeli sistemin C noktasına ait yatay yerdeğiştirmenin zamanla değişimi grafiğine göre, maksimum yatay yerdeğiştirme değeri 4 cm olarak 3,3'üncü saniyede elde edilmiştir.

Bu tez çalışması kapsamında ele alınan ve doğrusal olmayan analizleri yapılan dört ayrı modelin 9 sn'lik deprem süresince göçüp göçmediğinin belirlenmesi işlemleri 2007 DBYBHY'ye göre gerçekleştirilmiştir. Bu amaçla, 2007 deprem yönetmeliğinde mevcut olan "Betonarme Elemanların Kesit Birim Şekil Değiştirme Kapasiteleri" bölümüne göre zemin katta bulunan kolonların kaç tanesinin maksimum basınç şekil değiştirmesi kapasitesine ulaştığı diğer bir deyimle kaç tanesinin bireysel anlamda göçme sınırına ulaştığı belirlenmiştir. Burada, zemin kat kolonlarının dikkate alınmasının nedeni deprem etkisindeki yapılarda en çok zorlanmanın zemin katta oluşmasıdır. Bunu yaparken "can güvenliği performans düzeyinin" sağlanması amacından yola çıkılmıştır. 2007 deprem yönetmeliğinde can güvenliği performans düzeyinin sağlanabilmesi için "ileri hasar bölgesindeki kolonların, her bir katta kolonlar tarafından taşınan kesme kuvvetine toplam katkısı %20'nin altına olmalıdır" şartının yerine getirilmesi gerekmektedir [59]. Dikkate alınan bu kriterlere göre geleneksel çerçeve sistemin depremin 6,95'inci saniyesinde göçtüğü sonucuna ulaşılırken diğer üç sistemde göçmenin olmadığı bilgisine ulaşılmıştır.

3.3.2.5 Sistemlere Ait Bulguların Karşılaştırılması

Bu çalışma kapsamında dikkate alınan *mutlak değerce maksimum normal gerilme* ve *mutlak değerce maksimum yatay yerdeğiştirme* değerlerine ait grafikler sırasıyla Şekil 3.58 ve Şekil 3.59'da verilmiştir.









Şekil 3.58'den görüldüğü gibi geleneksel çerçeve sisteme ait mutlak değerce maksimum normal gerilme değeri diğerlerinden daha düşük seviyededir. Burada geleneksel çerçeve sistem için göçme anına kadar (6,95'inci sn), diğer sistemler için ise 9 sn'lik deprem etkisi boyunca herhangi bir anda oluşmuş olan maksimum normal gerilmeler dikkate alınmıştır. Ayrıca yine aynı şekle bakıldığında rijitleştirilen sistemlerde oluşan maksimum normal gerilme değerlerinin birbirlerine yakın olduğu görülmektedir.

Şekil 3.59'dan görüldüğü gibi betonarme perde duvarla rijitleştirilen sisteme ait mutlak değerce maksimum yatay yerdeğiştirme değeri diğer sistemlerden daha düşük seviyededir. Öte yandan sırasıyla X tipi eğik elemanlı sistemde, köşegen eğik elemanlı sistemde ve geleneksel çerçeve sistemde oluşan maksimum yatay yerdeğiştirme değerleri artan bir eğilim göstermektedir. Bu grafikte de geleneksel çerçeve sistem için göçme anına kadar (6,95'inci sn), diğer sistemler için ise 9 sn'lik deprem etkisi boyunca herhangi bir anda oluşmuş olan maksimum yatay yerdeğiştirmeler dikkate alınmıştır

Şekil 3.60'ta mutlak değerce maksimum göreli kat ötelemesi değerleri görülmektedir. Burada kastedilen farklı saniyelerde de olsa yapıların her bir katında meydana gelmiş olan göreli kat ötelemelerinin mutlak değerce maksimumunu elde etmektir.



Şekil 3.60 Mutlak değerce maksimum göreli kat ötelemesinin sistemlere göre değişimi Buna göre geleneksel çerçeve sistem ilk kat için en büyük mutlak değerce maksimum göreli kat ötelemesi değerine sahiptir. Bu değer kabaca diğerlerinden on kat daha büyüktür. Öte yandan en küçük mutlak değerce maksimum göreli kat ötelemesi değerleri betonarme perdeli sistemde elde edilmiştir.

3.3.2.6 Dikkate Alınan Sistemlere Ait Mod Şekilleri

Bu çalışma kapsamında dikkate alınan bütün sistemlerin ilk altı moduna ait *periyot* ve *mod şekilleri* sırasıyla Şekil 3.61, Şekil 3.62, Şekil 3.63 ve Şekil 3.64'te verilmiştir.



a) Mod 1 , $T_1 = 0,5733$



b) Mod 2, $T_2 = 0.5731$



c) Mod 3, $T_3 = 0,5166$



d) Mod 4 , $T_4 = 0,1855$



e) Mod 5, $T_5 = 0,1854$



f) Mod 6, $T_6 = 0,1683$

Şekil 3.61 Geleneksel çerçeve sisteme ait periyot değerleri ve mod şekilleri

Şekil 3.61'den görüldüğü gibi, geleneksel çerçeve sistemin birinci periyodu 0,5733 saniye iken altıncı moda ait periyodu 0,1683 saniyedir. Ayrıca bu şekilden üçüncü ve altıncı modların burulma modu olduğu görülmektedir.



a) Mod 1 , $T_1 = 0,4501$



b) Mod 2 , $T_2 = 0,4500$



c) Mod 3, $T_3 = 0,3237$



d) Mod 4 , $T_4 = 0,1361$

f) Mod 6 , $T_6 = 0,0957$

Şekil 3.62 Köşegen eğik elemanlı sisteme ait periyot değerleri ve mod şekilleri Şekil 3.62'den görüldüğü gibi, köşegen eğik elemanlı sistemin birinci periyodu 0,4501

saniye iken altıncı moda ait periyodu 0,0957 saniyedir. Ayrıca bu şekilden üçüncü ve altıncı modların burulma modu olduğu görülmektedir.







a) Mod 1, $T_1 = 0,4246$

b) Mod 2, $T_2 = 0,4244$

c) Mod 3, $T_3 = 0,2852$



d) Mod 4 , $T_4 = 0,1198$

f) Mod 6, $T_6 = 0.0788$

Şekil 3.63 X tipi eğik elemanlı sisteme ait periyot değerleri ve mod şekilleri

Şekil 3.63'ten görüldüğü gibi, X tipi eğik elemanlı sistemin birinci periyodu 0,4246 saniye iken altıncı moda ait periyodu 0,0788 saniyedir. Ayrıca bu şekilden üçüncü ve altıncı modların burulma modu olduğu görülmektedir.



a) Mod 1 , $T_1 = 0,3652$



b) Mod 2 , $T_2 = 0,3649$



c) Mod 3 , $T_3 = 0,2406$



d) Mod 4 , $T_4 = 0,0933$ e) Mod 5 , $T_5 = 0,0933$ f) Mod 6 , $T_6 = 0,0601$

Şekil 3.64 Betonarme perdeli sisteme ait periyot değerleri ve mod şekilleri

Şekil 3.64'ten görüldüğü gibi, betonarme perdeli sistemin birinci periyodu 0,3652 saniye iken altıncı moda ait periyodu 0,0601 saniyedir. Ayrıca bu şekilden üçüncü modun burulma modu olduğu görülmektedir.

	Geleneksel	Köşegen Tipi	X Tipi	Perdeli
1. Mod	0,5733	0,4501	0,4246	0,3652
2. Mod	0,5731	0,4500	0,4244	0,3649
3. Mod	0,5166	0,3237	0,2852	0,2406
4. Mod	0,1855	0,1361	0,1198	0,0933
5. Mod	0,1854	0,1361	0,1197	0,0933
6. Mod	0,1683	0,0957	0,0788	0,0601

Çizelge 3.1 Sistemlere ait periyot değerleri

Çizelge 3.1'de tüm sistemlere ait periyot değerleri tablo halinde sunulmuştur. Bu çizelgeye göre geleneksel çerçeve sisteme ait periyot değerleri rijitleştirilen diğer sistemlerden daha büyüktür.

BÖLÜM 4

SONUÇ ve ÖNERİLER

Yapılan bu çalışmanın amacı geleneksel çerçeve sistem ve farklı elemanlarla rijitleştirilmiş sistemlerin deprem etkisi altındaki doğrusal olmayan davranışlarının karşılaştırmalı olarak incelenmesidir. Bu amaçla bu bölümde, yapılan analizlerden elde edilen sonuçlar verilmiş ayrıca bazı önerilerde bulunulmuştur.

Deprem etkilerine maruz kalan betonarme yapıların davranışları depremin niteliğine, mevcut zeminin tipine ve bu yapıların dinamik karakteristiklerine bağlı olarak değişmektedir. Bu nedenle, esas anlamda bu çalışmadan elde edilen sonuçları genelleştirebilmek için farklı deprem kayıtlarına tabi tutulan birçok farklı yapıya ait sonuçların birlikte değerlendirilmesi elzemdir. Bununla birlikte, yapılan bu çalışmadan elde edilen başlıca sonuçlar aşağıda verilmektedir.

- Genellikle, dikkate alınan kriterler bakımından betonarme perdelerle rijitleştirilen sistem daha iyi sonuçlar vermiştir.
- Geleneksel çerçeve sistem rijitlik yetersizliğinden dolayı göçmüştür. Fakat farklı elemanlarla rijitleştirilen diğer sistemlerde göçme gözlenmemiştir. Bu durum, rijitleştirici elemanların deprem etkilerine maruz kalan bir yapıyı daha dayanıklı hale getirdiği sonucunu vermektedir.
- Bu çalışmada kullanılan tüm rijitleştirici elemanlar yatay yerdeğiştirmeleri azaltmışlardır. Çünkü sonuçlara bakıldığında, geleneksel çerçeve sisteme ait yatay yerdeğiştirme değerleri diğer sistemlerden daha büyük seviyededir.
- Mutlak değerce maksimum normal gerilme açısından karşılaştırma yapmak gerekirse geleneksel çerçeve sistem dışındaki sistemlerde gerilmeler hemen

hemen aynı mertebelerde görülürken geleneksel çerçeve sisteme ait normal gerilme değeri bunlardan biraz daha düşük seviyededir.

- Mutlak değerce maksimum göreli kat ötelemesi sonuçlarına göre geleneksel çerçeve sistemde ilk kat için diğerlerinden yaklaşık olarak on kat daha büyük sonuçlar elde edildiği görülmektedir. Buna göre geleneksel çerçeve sistemin diğer sistemlerden daha fazla sünekliğe sahip olmasına rağmen rijitlik açısından diğer sistemlere nazaran oldukça yetersiz olduğu sonucu çıkarılabilir. Öte yandan, bu çalışmadan elde edilen sonuçlar baz alınırsa mutlak değerce maksimum göreli kat ötelemesi sonuçlarına göre sistemler rijitleştikçe göreli kat ötelemeleri daha düzenli ve birbirine yakın değerler almaktadır.
- Sistemlerin ilk altı periyot değerlerine bakıldığında betonarme perdeli sistemin periyot değerlerinin daha düşük olduğu görülmektedir. Daha sonra, sırasıyla, X tipi eğik elemanlı sistem, köşegen eğik elemanlı sistem ve geleneksel çerçeve sistem şeklinde olmak üzere periyot değerleri giderek artma eğilimi göstermektedir.
- Analiz sonuçlarına göre tüm sistemlerde en fazla normal gerilmeye maruz kalan kolonlardan biri olduğu belirlenen Y-Z düzleminin zemin kat orta kolonunun mesnet kesitine ait normal gerilme sonuçlarına göre tüm sistemlerde oluşan maksimum normal gerilmelerin hemen hemen aynı seviyelerde olduğu söylenebilir.
- Yapılan bu çalışmada tüm sistemler simetrik olarak seçilmiş, kat adedi on olarak dikkate alınmıştır. Benzer bir çalışmayı simetrik olmayan sistemler seçilerek farklı kat adetlerine sahip yapılar için gerçekleştirmek, daha genel sonuçlar elde edebilmek açısından yararlı olacaktır.
- Yapılan bu çalışmada geleneksel çerçeve sistem üç farklı tipteki elemanlarla rijitleştirilmiştir. Daha kapsamlı sonuçlar elde edebilmek için daha fazla sayıda ve daha farklı tipteki elemanlarla rijitleştirilen yapıların analiz edilmesi faydalı olacaktır.
- Bu çalışmada zeminin etkisi dikkate alınmamıştır. Benzer bir çalışmayı zeminin etkisini de dikkate alarak yapmak daha yararlı olacaktır.

KAYNAKLAR

- [1] Bazaez, R., ve Dusicka, P., (2016). "Cyclic Behavior of Reinforced Concrete Bridge Bent Retrofitted with Buckling Restrained Braces", Engineering Structures, 119: 34-48.
- [2] Wang, Y., Ibarra, L. ve Pantelides, C., (2016). "Seismic Retrofit of a Three Span RC Bridge with Buckling-Restrained Braces", Journal of Bridge Engineering, 04016073.
- [3] Fu, Feng., (2009). "Progressive Collapse Analysis of High-Rise Building with 3-D Finite Element Modeling Method", Journal of Constructional Steel Research, 65: 1269-1278.
- [4] Jain, A.K., (1985). "Seismic Response of RC Frames with Steel Braces", Journal of Structural Engineering, 111(10): 2138-2148.
- [5] Sinabadi, S.B., (2015). Seismic Behavior of Buckling Restrained Braced Frames, Yüksek Lisans Tezi, Boğaziçi Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü, İstanbul.
- [6] Callister, J.T. ve Pekelnicky, R.G., (2011). "Seismic Evaluation of an Existing Low Ductility Braced Frame Building in California", Structures Congress 2011, 14-16 April 2011, Las Vegas.
- [7] Taşkın, K., (2011). Betonarme Çerçevelerin Özel Köşe Çaprazları ile Güçlendirilmesi, Doktora Tezi, İTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, İstanbul.
- [8] Ghowsi, A.F. ve Sahoo, D.R., (2013). "Seismic Performance of Buckling-Restrained Braced Frames with Varying Beam-Column Connections", International Journal of Steel Structures, 13(4): 607-621.
- [9] Corte, G.D., D'Aniello, M. ve Landolfo, R., (2015). "Field Testing of All-Steel Buckling-Restrained Braces Applied to a Damaged Reinforced Concrete Building", Journal of Structural Engineering, 141(1): D4014004.
- [10] Ameen, N.M., (2012). Nonlinear Analysis of Conventional and Buckling Restrained Braced Frames Under Near-Field Ground Motions, Yüksek Lisans Tezi, Gaziantep Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü, Gaziantep.
- [11] Tan, H., Huang, L., Yan, L., Yi, H., Lu, Y. ve Bai, W., (2016). "Cyclic Loading Test of Three-Bay RC Space Frame Strengthened with X-Shape RC Braces", Materials and Structures, 49: 3509-3522.

- [12] Badoux, M. ve Jirsa, J.O., (1990). "Steel Bracing of RC Frames for Seismic Retrofitting", Journal of Structural Engineering, 116(1): 55-74.
- [13] Ayvaz, Y., Doğangün, A. ve Durmuş, A., (1997). "Farklı Rijitleştirici Elemanlara Sahip Yapıların Depreme Göre Karşılaştırmalı Olarak İncelenmesi", Türkiye İnşaat Mühendisliği 14. Teknik Kongresi, 23 Ekim 1997, İzmir.
- [14] Pincheira, J.A. ve Jirsa, J.O., (1995). "Seismic Response of RC Frames Retrofitted with Steel Braces or Walls", Journal of Structural Engineering, 121(8): 1225-1235.
- [15] Ağar, M., (2008). Strengthening of Reinforced Concrete Frames by Using Steel Bracings, Yüksek Lisans Tezi, ODTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, Ankara.
- [16] Abdallah, R., (2013). A Study on Effectiveness of Buckling Restrained Braces in Mitigating Earthquake Response of Framed Buildings, Yüksek Lisans Tezi, Gaziantep Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü, Gaziantep.
- [17] Üzer, M., (2015). Asma Germe Sistemlerin Uygulandığı Endüstriyel Yapıların Deprem Davranışının İncelenmesi, Yüksek Lisans Tezi, İTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, İstanbul.
- [18] Xie, Q., (2005). "State of the Art of Buckling-Restrained Braces in Asia", Journal of Constructional Steel Research, 61: 727-748.
- [19] Gürsoy, Ş., (2013). "Farklı Rijitleştirici Elemanlara Sahip Binaların Depreme Göre Maliyetlerinin Karşılaştırılması" Gazi Üniversitesi Mühendislik Mimarlık Fakültesi Dergisi, 28(3): 533-544.
- [20] Kılıç, İ.E., (2008). Nonlinear Analysis and Retrofit Strategy Selection of a Historical Reinforced Concrete Building According to Turkish Earthquake Code 2007, Yüksek Lisans Tezi, Boğaziçi Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü, İstanbul.
- [21] Akın, S.K., (2006). Betonarme Çerçevelerin Çapraz Çubuklar Yardımıyla Güçlendirilmesi, Doktora Tezi, Selçuk Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü, Konya.
- [22] El-Sokkary, H. ve Galal, K., (2009). "Analytical Investigation of the Seismic Performance of RC Frames Rehabilitated Using Different Rehabilitation Techniques", Engineering Structures, 31: 1955-1966.
- [23] Baş, E.E., (2013). Burkulması Önlenmiş Çaprazlı Çelik Çerçevelerde Büyütme Katsayısının İncelenmesi, Yüksek Lisans Tezi, İTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, İstanbul.
- [24] Düzel, E., (2010). Düşeyde Rijitlik Düzensizliği Bulunan Çerçevelerin Sönüm Elemanları ve Çelik Çaprazlar ile Rehabilitasyonu, Yüksek Lisans Tezi, Niğde Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü, Niğde.
- [25] Toksoy, S., (2006). Farklı Elemanlarla Rijitleştirilmiş Çerçeve Sistem Yapıların Lineer ve Lineer Olmayan Davranışlarının Karşılaştırmalı Olarak İncelenmesi, Yüksek Lisans Tezi, KTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, Trabzon.
- [26] Sivritepe, S., (2011). Çok Katlı Betonarme Yapılarda Yanal Rijitliği Arttırmada Kullanılan Yöntemler, Yüksek Lisans Tezi, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü, Eskişehir.

- [27] Lee, J. ve Fenves, G.L., (1998). "Plastic-Damage Model for Cyclic Loading of Concrete Structures", Journal of Engineering Mechanics, 124(8): 892-900.
- [28] Phuvoravan, K., (2003). A Finite Element for the Nonlinear Analysis of Reinforced Concrete Slabs, Doktora Tezi, Faculty of Purdue University, Indiana.
- [29] Lale, E., (2011). Betonarme Elemanların Plastisite ve Hasar Mekaniği Esasları Kullanılarak Doğrusal Olmayan Analizi, Doktora Tezi, İTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, İstanbul.
- [30] Wang, T. ve Hsu, T.T.C., (2001). "Nonlinear Finite Element Analysis of Concrete Structures Using New Constitutive Models", Computers and Structures, 79: 2781-2791.
- [31] Tezer, B. A., (2013). Damage Evaluation of Civil Engineering Structures Under Extreme Loadings, Doktora Tezi, İTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, İstanbul.
- [32] Lubliner, J., Oliver, J., Oller, S. ve Onate, E., (1989). "A Plastic-Damage Model for Concrete", International Journal Of Solids and Structures, 25(3): 299-326.
- [33] Dede, T., (2009). Farklı Kriterler Kullanılarak Betonarme Kirişlerin Malzeme Bakımından Doğrusal Olmayan Davranışının Karşılaştırmalı Olarak İncelenmesi, Doktora Tezi, KTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, Trabzon.
- [34] Alinoori, F., (2013). Rehabilitation and Strengthening of a Reinforced Concrete Building by Using Different Approaches, Yüksek Lisans Tezi, İTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, İstanbul.
- [35] Çoşgun, T., (2001). Plak, Perde, Çerçeve ve Çekirdekten Oluşan Komple Yapı Sistemlerinin Nonlineer Çözümlemesi, Doktora Tezi, İstanbul Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü, İstanbul.
- [36] Obaidat, Y.T., (2011). Structural Retrofitting of Concrete Beams Using FRP Debonding Issues, Doktora Tezi, Department of Construction Sciences of Lund University, Lund.
- [37] Polat, Z., Doran, B. ve Köksal, H.O., (2000). "Drucker-Prager Akma Kriteri Kullanılarak Betonda Doğrusal Olmayan Davranışın İncelenmesi", Yıldız Teknik Üniversitesi Dergisi, 1(1): 1-10.
- [38] Grassl, P., Lundgren, K. ve Gylltoft, K., (2002). "Concrete in Compression: A Plasticity Theory with a Novel Hardening Law", International Journal of Solids and Structures, 39: 5205-5223.
- [39] Kazaz, Y., (1999). Farklı Rijitleştirici Elemanlara Sahip Deprem Etkisindeki Yapıların Lineer Olmayan Davranışlarının Karşılaştırmalı Olarak İncelenmesi, Yüksek Lisans Tezi, KTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, Trabzon.
- [40] Özdemir, Y.I., (2001). Farklı Rijitleştirici Elemanlara Sahip Deprem Etkisindeki Yapıların Lineer Davranışlarının Zemini de Dikkate Alarak Karşılaştırmalı Olarak İncelenmesi, Yüksek Lisans Tezi, KTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, Trabzon.
- [41] Cumhur, A., Depreme Dayanıklı Yapı Tasarımı Ders Notları, web.hitit.edu.tr/dosyalar/materyaller/alpercumhur@hititedutr161120154U1G3 P4S.doc, 12 Ağustos 2016.

- [42] Değirmenci, N., Depreme Dayanıklı Yapı Tasarımı, <u>https://bauarchitecture.files.wordpress.com/2012/05/depreme-dayanikli-yapi-</u> <u>tasarimi-6.pdf</u>, 12 Ağustos 2016.
- [43] Değirmenci, N., Depreme Dayanıklı Yapı Tasarımı, <u>https://bauarchitecture.files.wordpress.com/2012/05/depreme-dayanikli-yapi-tasarimi-5.pdf</u>, 12 Ağustos 2016.
- [44] Çavdar, Ö., (2005). K Ve Dirsek Tipi Eğik Elemanlarla Rijitleştirilmiş Deprem Etkisindeki Yapıların Lineer Davranışlarının Karşılaştırmalı Olarak İncelenmesi, Yüksek Lisans Tezi, KTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, Trabzon.
- [45] Doran, B., (2001). Boşluklu Perdelerin Elastik-Plastik Analizi, Doktora Tezi, YTÜ Fen Bilimleri Enstitüsü, İstanbul.
- [46] Özer, E., (2009), Yapı Sistemlerinin Doğrusal Olmayan Analizi, <u>http://docplayer.biz.tr/4568622-Yapi-sdstemlerdndn-dogrusal-olmayan-analdzd.html</u>, 15 Ağustos 2016.
- [47] Çoşgun, T., (2003). "Yapı Sistemlerinin Doğrusal Olmayan Çözümlemesi İçin Bir Bilgisayar Programı", Pamukkale Üniversitesi Mühendislik Fakültesi Mühendislik Bilimleri Dergisi, 9(2): 215-222.
- [48] Celep, Z., (2007). "Betonarme Sistemlerde Doğrusal Olmayan Davranış: Plastik Mafsal Kabulü ve Çözümleme", Altıncı Ulusal Deprem Mühendisliği Konferansı, 16-20 Ekim 2007, İstanbul.
- [49] ABAQUS 6.14. (2014). User's Guide, Dassault Systèmes Simulia Corp.
- [50] Jankowiak, T., Lodygowski, T., (2005). "Identification of Parameters of Concrete Damaged Plasticity Constitutive Model", Foundation of Civil and Environmental Engineering, 6: 53-69.
- [51] Jason, L., Pijaudier-Cabot, G., Huerta, A., Crouch, R. ve Ghavamian, S., An Elastic Plastic Damage Formulation for the Behaviour of Concrete, <u>http://framcos.org/FraMCoS-5/Jason.An.pdf</u>, 26 Ağustos 2016.
- [52] Zheng, F., Wu, Z., Gu, C., Bao, T. ve Hu, J., (2012). "A Plastic Damage Model for Concrete Structure Cracks with Two Damage Variables", Science China Technological Sciences, 55(11): 2971-2980.
- [53] Tysmans, T., Wozniak, M., Remy, O. ve Vantomme, J., (2015). "Finite Element Modelling of the Biaxial Behaviour of High-Performance Fibre-Reinforced Cement Composites (HPFRCC) Using Concrete Damaged Plasticity", Finite Elements In Analysis and Design, 100: 47-53.
- [54] Kmiecik, P. ve Kaminski, M., (2011). "Modelling of Reinforced Concrete Structures and Composite Structures with Concrete Strength degradation Taken Into Consideration", Archives of Civil and Mechanical Engineering, 11(3): 623-636.
- [55] EN 1992-1-1, (2004). Eurocode 2: Design of Concrete Structures Part 1-1: General Rules and Rules for Buildings, European Committee for Standardization, Brussels.
- [56] Aydoğan, M., Yapı Sistemlerinde Sonlu Elemanlar Yöntemi, <u>http://www.imogaziantep.org.tr/resimler/dosya_ekler/163b412846f30e4_ek.pdf</u>, 01 Eylül 2016.

- [57] Rahmanian, N., (2003). Nonlinear Analysis of Reinforced Concrete Space Frames under Combined Actions, Yüksek Lisans Tezi, Faculty of Graduate Studies and Research of Carleton University, Ottowa.
- [58] Çilsalar, H. ve Aydın, K., (2013). "Dinamik Analiz Problemleri İçin Yeni Bir Adım Adım Sayısal Çözümleme Yöntemi", 2. Türkiye Deprem Mühendisliği ve Sismoloji Konferansı, 25-27 Eylül 2013, Hatay.
- [59] T.C. Resmi Gazete, Deprem Bölgelerinde Yapılacak Binalar Hakkında Yönetmelik. (26454), 06.03.2007.



ÖZGEÇMİŞ

KİŞİSEL BİLGİLER

Adı Soyadı	: Mehmet Safa AYDOĞAN
Doğum Tarihi ve Yeri	: 06.02.1988 – Konya
Yabancı Dili	: İngilizce, Almanca
E-posta	: safaaydogan@outlook.com msafa@yildiz.edu.tr

ÖĞRENİM DURUMU

Derece	Alan	Okul/Üniversite	Mezuniyet Yılı
Y. Lisans	İnşaat Müh.	Yıldız Teknik Üniversitesi	2017
Lisans	İnşaat Müh.	Yıldız Teknik Üniversitesi	2014
Lise	Fen	Selçuklu Atatürk Anadolu Öğretmen Lisesi	2006

İŞ TECRÜBESİ					
Yıl	Firma/Kurum	Görevi			
2015 -	Yıldız Teknik Üniversitesi	Araștırma Görevlisi			

YAYINLARI

Bildiri

1. Aydoğan, M., S. ve Ayvaz, Y., (2016). "Comparative Study of Nonlinear Behavior of 3D Structures with Different Stiffening Members Subjected to Earthquake", International Congress on Advanced Earthquake Resistant Structures, 26 Ekim 2016, Samsun.

